



POSUDEK VEDOUCÍHO DIPLOMOVÉ PRÁCE

Jméno studenta: Tomáš Pochobradský

Název práce: Sensory mobilních zařízení / Využití senzorů mobilního zařízení v dopravě

Autor posudku: Tomáš Kozel

Cíl práce: Cílem práce je analyzovat možnosti využití senzorů mobilního zařízení v dopravě a navrhnout řešení založené na nalezených možnostech.

Povinná kritéria hodnocení práce	Stupeň hodnocení			
	1	2	3	4
Práce svým zaměřením odpovídá studovanému oboru	x			
Vymezení cíle a jeho naplnění	x			
Zpracování teoretických aspektů tématu	x			
Zpracování praktických aspektů tématu	x			
Adekvátnost použitých metod	x			
Hloubka a správnost provedené analýzy	x			
Práce s literaturou	x			
Logická stavba a členění práce	x			
Jazyková a terminologická úroveň	x	x		
Formální úprava a náležitosti práce	x	x		
Vlastní přínos studenta	x			
Využitelnost výsledků práce v teorii (praxi)	x			

Díličí připomínky a náměty:

V práci je nevýznamné procento chyb v interpunkci a drobné formální nedostatky vzniklé při finálním formátování - např. s. 47 - poslední odstavec mluví o „předchozí“ místo „následující“ ukázce (kód 7), podobně na s. 52 je situace opačná u obr.11. Drobná formulační nepřesnost se nachází na s. 33, 2.ř. - matice nebude nulová, ale jednotková, resp. myšleny byly spíše nulové úhly rotace v rotační matici.

Celkové posouzení práce a zdůvodnění výsledné známky:

Student pracoval samostatně a přicházel s řadou podnětů na vylepšení používaných algoritmů. Vzhledem k časovému i obsahovému omezení práce nebylo možné naimplementovat veškeré nápady. Některé z nich jsou ale zmíněny v závěrečném souhrnu. Řešení nabídnuté studentem se jeví jako smysluplné, funkční a téma nabízí další prostor k rozvoji. Vytvořená aplikace poskytuje zajímavá data použitelná i k další analýze a plní stanovený cíl. Celkově práce vyhovuje jak požadavkům zadání, tak metodickým pokynům. Drobné nedostatky zmíněné v úvodu posudku neshledávám jako významné.

Práci doporučuji k obhajobě.

Navržená výsledná známka: výborně

V Hradci Králové, dne 18. května 2015

podpis