

# VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V BRNĚ

**BRNO UNIVERSITY OF TECHNOLOGY** 

### FAKULTA ELEKTROTECHNIKY A KOMUNIKAČNÍCH TECHNOLOGIÍ

FACULTY OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMMUNICATION

### ÚSTAV MIKROELEKTRONIKY

DEPARTMENT OF MICROELECTRONICS

## NÁVRH RAIL-TO-RAIL PROUDOVÉHO KONVEJORU V TECHNOLOGII CMOS

DESIGN OF THE RAIL-TO-RAIL CURRENT CONVEYOR IN CMOS TECHNOLOGY

### DIPLOMOVÁ PRÁCE

MASTER'S THESIS

### AUTOR PRÁCE

Bc. Martin Hudzik

AUTHOR

VEDOUCÍ PRÁCE SUPERVISOR

Ing. Roman Prokop, Ph.D.

**BRNO 2016** 



VYSOKÉ UČENÍ **TECHNICKÉ V BRNĚ** 

Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií

Ústav mikroelektroniky

### Diplomová práce

magisterský navazující studijní obor Mikroelektronika

Bc. Martin Hudzik Student: 2

ID: 146835 Akademický rok: 2015/2016

NÁZEV TÉMATU:

Ročník:

#### Návrh Rail-to-Rail proudového konvejoru v technologii CMOS

#### POKYNY PRO VYPRACOVÁNÍ:

Navrhněte proudový konvejor se vstupním rozsahem odpovedajícím napájecímu napětí v technologii CMOS. Rozbor, výpočet, simulace, layout. Software Cadence, PSpice.

#### DOPORUČENÁ LITERATURA:

[1] SMITH, K.C., SEDRA, A.: The current conveyor. Proceedings of the IEEE, 1968, ISSN 0018-9219

[2] FERRI, G., GUERINI, N.C.,: Low-voltage low-power CMOS current conveyors. Boston.: Kluwer Academic Publishers, 2003. ISBN 1-4020-7486-7

Termín zadání: 8.2.2016 Termín odevzdání: 26.5.2016

Vedoucí práce: Ing. Roman Prokop, Ph.D.

Konzultanti dilpomové práce:

doc. Ing. Lukáš Fujcik, Ph.D. Předseda oborové rady

#### **UPOZORNĚNÍ:**

Autor diplomové práce nesmí při vytváření diplomové práce porušit autorská práva třetích osob, zejména nesmí zasahovat nedovoleným způsobem do cizích autorských práv osobnostních a musí si být plně vědom následků porušení ustanovení § 11 a následujících autorského zákona č. 121/2000 Sb., včetně možných trestněprávních důsledků vyplývajících z ustanovení části druhé, hlavy VI. díl 4 Trestního zákoníku č.40/2009 Sb.

### Abstrakt

Diplomová práca sa zaoberá návrhom rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie v technológii CMOS. Opisuje princípy funkcie jednotlivých generácii prúdových konvejorov a taktiež základný princíp návrhu prúdového konvejora druhej generácie založeného na operačnom zosilňovači. Venuje sa obvodovému riešeniu vstupného rail-to-rail stupňa a koncového stupňa v triede AB. Cieľom tejto práce je navrhnúť, charakterizovať vlastnosti a vytvoriť topológiu prúdového konvejora druhej generácie s rail-to-rail vstupným súhlasným napäťovým rozsahom v technológii ONSemi I3T25.

### Kľúčové slová

rail-to-rail, prúdový konvejor, prúdový konvejor druhej generácie, operačný zosilňovač, vstupný rail-to-rail stupeň, koncový stupeň v triede AB, CMOS

### Abstract

Master's thesis deals with design of rail-to-rail second generation current conveyor in CMOS technology. Describes principles of function of different generations of current conveyors, as well as the basic principle of design of second generation current conveyor based on operational amplifier. Addresses circuit topology of input rail-to-rail stage and class AB output stage. The objective of this thesis is to design, characterize performance and create layout of second generation current conveyor with input common mode voltage rail-to-rail capability in ONSemi I3T25 technology.

### Keywords

rail-to-rail, current conveyor, second generation current conveyor, operational amplifier, input rail-to-rail stage, class AB output stage, CMOS

### Bibliografická citácia

HUDZIK, M. *Návrh Rail-to-Rail proudového konvejoru v technologii CMOS*. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, 2016. 98 s. Vedoucí diplomové práce Ing. Roman Prokop, Ph.D..

### Prehlásenie

Prehlasujem, že som svoju diplomovú prácu na tému "*Návrh Rail-to-Rail proudového konvejoru v technologii CMOS*" vypracoval samostatne pod vedením vedúceho diplomovej práce s použitím odbornej literatúry a ďalších informačných zdrojov, ktoré sú všetky citované v práci a uvedené v zozname literatúry na konci práce.

Ako autor uvedenej diplomovej práce ďalej prehlasujem, že v súvislosti s vytvorením tejto diplomovej práce som neporušil autorské práva tretích osôb, najmä som nezasiahol nedovoleným spôsobom do cudzích autorských práv, osobnostných a/alebo majetkových. Som si plne vedomý následkov porušenia ustanovenia § 11 a nasledujúcich ustanovení zákona č. 121/2000 Sb., vrátane možných trestnoprávnych dôsledkov vyplývajúcich z ustanovení § 152 trestného zákona č. 140/1961 Sb.

V Brne dňa 26. mája 2016

.....

podpis autora

### **Poďakovanie**

Ďakujem vedúcemu diplomovej práce Ing. Romanovi Prokopovi, Ph.D. za účinnú metodickú, pedagogickú a odbornú pomoc a jeho ďalšie cenné rady pri spracovaní mojej diplomovej práce.

V Brne dňa 26. mája 2016

•••••

podpis autora



Faculty of Electrical Engineering and Communication

Brno University of Technology Technicka 12, CZ-61600 Brno, Czechia

http://www.six.feec.vutbr.cz

Experimentálna časť tejto diplomovej práce bola realizována na výzkumnej infraštruktúre vybudovanej v rámci projektu CZ.1.05/2.1.00/03.0072 **Centrum senzorických, informačních a komunikačních systémů (SIX)** operačného programu Výzkum a vývoj pro inovace.





EVROPSKÁ UNIE EVROPSKÝ FOND PRO REGIONÁLNÍ ROZVOJ INVESTICE DO VAŠÍ BUDOUCNOSTI



### Obsah

Úv	od		11
1	Prúdové	e konvejory	12
	1.1	Prúdový konvejor prvej generácie	12
	1.2 1.2	Prúdový konvejor druhej generácie 1 Reálny prúdový konvejor druhej generácie	13 16
	1.2	.2 Nesymetria v prúdovom konvejore druhej generácie	17
	1.3	Prúdový konvejor tretej generácie	19
2	Návrh p	ore nízke napájacie napätie a nízku spotrebu	20
	2.1	Teória návrh prúdového konvejora druhej generácie pre níz napätie a nízku spotrebu	ke napájacie 21
3	Vstupné	<sup>2</sup> stupne	24
	3.1	Rail-to-rail signály	
	3.2	Vstupné rail-to-rail stupne	
	3.3 3.3	Vstupné rail-to-rail stupne s konštantnou transkonduktanciou 1.1Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktan prúdových zrkadiel v pomere 1:3	
	3.3	2.2Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktan elektronickej Zenerovej diódy	cie pomocou 
4	Koncové	é stupne	36
	4.1	Koncové stupne v triede AB	
	4.2	Feedfoward koncové stupne v triede AB	
5	MOS tra	anzistor	44
	5.1	Technológia ONSemi I3T25	
	5.2	Topológia čipu	
6	Návrh r	ail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie	48
	6.1	Návrh rail-to-rail operačného zosilňovača	
	6.2	Vytvorenie rail-to-rail prúdového konvejora pomocou zosilňovača	operačného 55
7	Výsledk	xy simulácií	56
	7.1 7.1	Simulácie rail-to-rail operačného zosilňovača	56 56
	7.1	.2 Simulácia regulácie transkonduktancie	58
	7.1	.3 Frekvenčná simulácia	59
	7.1	1.4 Simulácia vstupného a výstupného rozsahu	60

7.1.5	Dosiahnuté parametre	61		
7.2 Si 7.2.1	mulácie rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie Simulácia nesymetrie	62 62		
7.2.2	Frekvenčná simulácia	64		
7.2.3	Jednosmerná simulácia	66		
7.2.4	Simulácia parazitných impedancií	68		
7.2.5	Dosiahnuté parametre	70		
Záver		72		
Použitá literatú	ra	74		
Zoznam obrázk	ov	76		
Zoznam tabuliek				
Zoznam skratiek a symbolov				
Zoznam príloh				

### Úvod

Spracovaniu signálu v súčasnosti dominuje hlavne číslicová technika. Výhodou digitálneho signálu je, že je reprezentovaný diskrétnymi hodnotami, čo vedie k tomu, že číslicový signál je odolnejší voči rušeniu, šumu a rôznym odchýlkam výrobného procesu. Všetky signály vyskytujúce sa v prírode však majú analógový (spojitý) charakter, preto sa pri spracovaní signálov nedá zaobísť bez analógových častí [1]. Analógové obvody sú stále potrebné napr. v oblasti filtrovania signálu alebo v oblasti prevodu signálu. V poslednej dobe sa značne rozšíril trend dizajnu analógových blokov pre nízke napájacie napätie (LV) a nízku spotrebu (LP), ktoré sú vo veľkej miere používané v prenosných zariadeniach [5].

V oblasti LV LP je tradičný napäťový prístup postupne nahrádzaný obvodmi pracujúcimi v tzv. prúdovom móde, ktoré sú schopné prekonať obmedzenie konštantnosti šírky pásma jednotkového zisku a kompromis medzi šírkou pásma a rýchlosťou, tak aby bola zlepšená výkonnosť obvodu v rámci jeho nízkonapäťových charakteristík. Prúdový mód je charakterizovaný tým, že signál nesúci informáciu je spracovávaný v prúdovej doméne. Obvody pracujúce v prúdovom režime nepotrebujú veľký napäťový zisk (nie sú potrebné výkonné zosilňovače), presné pasívne súčiastky (kompatibilné s digitálnymi procesmi) a vyznačujú sa vysokou výkonnosťou v oblasti rýchlosti, šírky pásma a presnosti [5]. So znižovaním napájacieho napätia klesá pomer signál-šum a taktiež aj dynamický rozsah, ktorý je obvod schopný spracovať. Pri použití prúdu ako nosnej veličiny sa tieto neželané účinky prejavujú menej [1]. Dôležité je tiež, že všetky analógové funkcie realizované v napäťovom móde sa dajú realizovať aj v prúdovom móde [5].

Prúdový konvejor (CC) resp. prúdový konvejor druhej generácie (CCII) je považovaný za základný stavebný blok prúdového módu, pretože všetky aktívne prvky, používané v prúdovom móde, môžu byť zostavené pomocou spojenia jedného alebo dvoch prúdových konvejorov druhej generácie [5]. Diplomová práca je venovaná návrhu prúdového konvejora druhej generácie s rail-to-rail vstupným súhlasným napäťovým rozsahom, ktorého topológia je založená na rail-to-rail operačnom zosilňovači . V práci je taktiež uskutočnený rozbor prúdových konvejorov ako aj teoretický rozbor vstupných railto-rail stupňov a koncových stupňov v triede AB.

### 1 Prúdové konvejory

Prúdové konvejory sú obvodové prvky pracujúce v zmiešanom móde, čo znamená, že veličiny, s ktorými pracujú z vonkajšieho pohľadu, a ktoré sú používané k popisu ich vlastností, sú tak napätia ako aj prúdy.[1]. Prvá generácia prúdového konvejora (CCI) bola predstavená už v roku 1968[2]. O dva roky neskôr bola rovnakými autormi uvedená aj druhá generácia prúdového konvejora [3]. Tretia generácia (CCIII) bola definovaná až v roku 1995[4]. Postupne vzniklo u každej generácie prúdových konvejorov značné množstvo vylepšených obvodov ako napr. invertujúce prúdové konvejory, konvejory s diferenčnými vstupmi alebo konvejory s riaditeľným prúdovým prenosom[1]. V dôsledku zvyšujúceho sa používania prúdového módu ako spôsobu dizajnu obvodov s nízkym napájacím napätím a nízkou spotrebou sa tieto bloky dostavajú do popredia záujmu dizajnérov[5].

#### **1.1** Prúdový konvejor prvej generácie

Pôvodný obvod predstavený Sedrou a Smithom [2] je z dnešného pohľadu označovaný ako prúdový konvejor prvej generácie. Prúdový konvejor prvej generácie je aktívny obvodový prvok s tromi terminálmi, ktorého schematická značka je znázornená na Obr. 1.1.



Obr. 1.1: Schematická značka CCI [5].

Prúdový konvejor prvej generácie pracuje nasledovne: napätie priložené na vstup Y sa bez zmeny prenesie na vstup X, zatiaľ čo pre prúdy tečúce vstupnými uzlami X a Y platí presný opak [5], [6]. Prúd tečúci vstupom Y je rovnaký ako ten, ktorý tečie vstupom X a tento prúd sa prenesie na výstupný uzol Z. Koncept prenosu prúdu medzi dvoma portami s extrémne rozdielnymi veľkosťami impedancie sa nazýva konvejoring [2]. Impedančné úrovne terminálov CCI sú znázornené v Tab. 1.1. Funkcia CCI je popísaná nasledovnou ideálnou hybridnou maticou [5]:

$$\begin{bmatrix} I_y \\ U_x \\ I_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_y \\ I_x \\ U_z \end{bmatrix}.$$
 (1)

Prúd uzlom Z môže tiecť v smere prúdu  $I_x$  ale i opačne, čo je v matici znázornené pomocou ±1. Ak prúdy  $I_x$  a  $I_z$  majú rovnaký smer tak sa jedná o kladný CCI (CCI+), ak majú opačný smer tak sa jedná o záporný CCI (CCI-).

Terminál CCI	Impedančná úroveň	
Х	nízka (ideálne 0)	
Y	nízka (ideálne 0)	
Z	vysoká (ideálne ∞)	

Tab. 1.1: Impedančné úrovne terminálov CCI [5].

Na Obr. 1.2 je znázornená obvodová implementácia CCI v CMOS technológii [5], [6] (pôvodne boli použité bipolárne tranzistory a v emitoroch NPN tranzistorov sa nachádzali odpory [2]). Tranzistory M5 a M4 plnia funkciu sledovania napätia medzi terminálmi Y a X, zatiaľ čo prúdové zrkadlo M1-M2, zabezpečuje aby prúd  $I_y$  bol zhodný s prúdom tečúcim portom X. Pomocou tranzistora M3 je prúd  $I_x$  konvejorovaný na vysokoimpendančný prúdový výstup Z [5]. Problém daného zapojenia CCI je, že dokáže pracovať s prúdmi len jednej polarity. Doplnením komplementárneho päťtranzistorového zapojenia nad pôvodné zapojenie dostávame obvod schopný pracovať s oboma smermi prúdov (zapojenie v triede AB) [6].



Obr. 1.2: CCI v triede A [5],[6].

#### 1.2 Prúdový konvejor druhej generácie

Predstavenie prúdového konvejora druhej generácie (v roku 1970 [3]) viedlo k rozšíreniu používania prúdových konvejorov. V podstate je medzi CCI a CCII len malý rozdiel, ale v praktických aplikáciách sa CCII ukázal ako univerzálnejší stavebný blok analógových obvodov [5]. Prúdový konvejor druhej generácie dokáže realizovať všetky štyri druhy riadených zdrojov [3] a môže byť taktiež použitý k realizácii množstva lineárnych a nelineárnych funkčných obvodov s minimom externých pasívnych súčiastok, a pritom s jednoduchším obvodovým riešením ako je tomu u rovnakých obvodov s využitím tradičných operačných zosilňovačov (OpAmp)[6]. Prúdový konvejor druhej generácie je topologicky veľmi podobný jeho predchodcovi a je definovaný ideálnou hybridnou maticou [5]:

$$\begin{bmatrix} I_y \\ U_x \\ I_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_y \\ I_x \\ U_z \end{bmatrix}.$$
 (2)

Inováciou CCII (v porovnaní s CCI) je absencia prúdu  $I_y$ , vďaka vysokej impedančnej úrovni terminálu Y. Rovnako ako u CCI dochádza aj u CCII ku konvejoringu prúdu medzi uzlami X a Z. Reálne implementácie CCII vedú podobne k dvom možnostiam orientácie prúdov  $I_x$  a  $I_z$ : záporný CCII (CCII-, opačná orientácia) a kladný CCII (CCII+, rovnaká orientácia). Schematická značka CCII+ je ukázaná na Obr. 1.3. Tab. 1.2 predstavuje impedančné úrovne jednotlivých portov CCII [5].

Terminál CCII	Impedančná úroveň	
Х	nízka (ideálne 0)	
Y	vysoká (ideálne ∞)	
Z	vysoká (ideálne ∞)	

Tab. 1.2: Impedančné úrovne terminálov CCII [5].



Obr. 1.3: Schematická značka CCII+ [5].

Prúdový konvejor druhej generácie bol predstavený ako prirodzený stavebný blok v oblasti návrhu analógových obvodov. Inak povedané má rovnaké vlastnosti ako tranzistor na nižšej dizajnovej úrovni. Na Obr. 1.4 je znázornené, že ideálny NMOS tranzistor môže byť chápaný ako CCII. Gate NMOS tranzistora je poňatý ako terminál Y a netečie do neho žiadny prúd. Medzi gate a source (port X), nie je žiadny pokles napätia (inak odpovedajúci približne jednému prahovému napätiu), takže napätie na terminále X sleduje napätie na uzle Y. Terminál Z je definovaný ako drain NMOS tranzistora s vysokou výstupnou impedanciou a tečie ním rovnaký prúd ako cez jeho source. Ideálny NMOS tranzistor sa správa ako CCII-. Napäťový pokles medzi gate a source reálneho NMOS tranzistora sa dá obísť použitím jednoduchého prúdového zrkadla [5].



Obr. 1.4: Ekvivalencia NMOS tranzistora a CCII [5].

Na Obr. 1.5 je znázornená CCII+ topológia založená na jednoduchých prúdových zrkadlách [5].



Obr. 1.5: CCII+ topológia v triede AB založená na jednoduchých prúdových zrkadlách [5].

#### 1.2.1 Reálny prúdový konvejor druhej generácie

Obvodové riešenia implementujúce CCII vedú nevyhnutne k tvorbe blokov, ktorých charakteristiky sa blížia ideálnym no nie sú ideálne [5]. Obr. 1.6 ilustruje nelineárny model CCII charakterizovaný parazitnými vnútornými impedanciami a frekvenčne závislým napäťovým (VF) a prúdovým (CF) sledovačom [7].



#### Obr. 1.6: Neideálny model CCII [7].

Reálny model CCII je charakterizovaný hybridnou maticou [7]:

$$\begin{bmatrix} I_y \\ U_x \\ I_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/Z_y & 0 & 0 \\ \alpha(s) & Z_x & 0 \\ 0 & \beta(s) & 1/Z_z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_y \\ I_x \\ U_z \end{bmatrix}.$$
 (3)

Parazitná impedancia  $Z_x$  na termináli X je tvorená sériovou kombináciou  $R_x$  a  $L_x$  a vyznačuje sa rezistívnym chovaním na nízkych frekvenciách a induktívnym chovaním na vyšších frekvenciách. Hodnota  $L_x$  je definovaná ako [7]:

$$L_x = \frac{R_x}{2\pi \cdot f_{x,+3dB}},\tag{4}$$

kde  $f_{x,+3dB}$  je medzná frekvencia impedancie  $Z_x$ . Na porte Y je parazitná impedancia  $Z_y$  modelovaná ako paralelné spojenie  $R_y$  a  $C_y$ . Hodnota impedancie na nízkych frekvenciách odpovedá hodnote rezistoru  $R_y$ . Hodnota parazitnej kapacity  $C_y$  sa da vypočítať pomocou frekvencie trojdecibelového poklesu  $f_{y,-3dB}$  podľa [7]:

$$C_{y} = \frac{1}{2\pi . f_{y,-3dB} . R_{y}}.$$
(5)

Podobne ako na termináli Y tak aj na výstupnom uzle Z je parazitná impedancia  $Z_z$  modelovaná paralelnou kombináciou  $R_z$  a  $C_z$ . Hodnota rezistoru  $R_z$  je rovná veľkosti impedancie na nízkych frekvenciách. Veľkosť  $C_z$  sa dá určiť pomocou obdobného vzťahu ako pre  $C_y$  [7]:

$$C_z = \frac{1}{2\pi . f_{z,-3dB} . R_z},$$
 (6)

kde  $f_{z,-3dB}$  je medzná frekvencia impedancie  $Z_z$ . Hodnoty napäťového  $\alpha(s)$  a prúdového  $\beta(s)$  prenosu sú charakterizované vzťahmi [7]:

$$\alpha(s) = \frac{\alpha_0}{1 + s/\omega_{\alpha}},\tag{7}$$

$$\beta(s) = \frac{\beta_0}{1 + s/\omega_{\beta}},\tag{8}$$

kde  $\alpha_0$  a  $\beta_0$  sú veľkosti napäťového resp. prúdového prenosu pri nízkych frekvenciách s korešpondujúcimi pólmi reprezentovanými  $\omega_{\alpha}$  a  $\omega_{\beta}$ . Pre hodnotu napäťového prenosu platí:  $\alpha_0 = 1 - \varepsilon_U$ , pričom  $\varepsilon_U$  je chyba sledovania napätia ( $|\varepsilon_U| \ll 1$ ). Obdobne pre veľkosť prúdového prenosu platí:  $\beta_0 = 1 - \varepsilon_I$ , kde  $\varepsilon_I$  je chyba sledovania prúdu ( $|\varepsilon_I| \ll 1$ ) [7].

#### 1.2.2 Nesymetria v prúdovom konvejore druhej generácie

Na prúdový konvejor druhej generácie sa dá nazerať ako na spojenie napäťového a prúdového sledovača. Funkciou napäťového sledovača je zabezpečiť nízku impedanciu na porte X. V dôsledku nevyhnutného neideálneho chovania reálnych obvodových riešení vznikne napäťová nesymetria medzi napätiami na termináloch X a Y. Reálny model CCII zahrňujúci napäťovú nesymetriu je znázornený na Obr. 1.7. Vyhodnotenie napäťovej nesymetrie je značne dôležité pri znížených napájacích napätiach, pretože signály dosahujú menšiu amplitúdu a každé narušenie má väčší vplyv [5].



#### Neideálny CCII

#### Obr. 1.7: Neideálny model CCII zahrňujúci napäťovú nesymetriu [5].

Napäťová nesymetria  $U_o$  spôsobuje prúdovú nesymetriu  $I_{zo}$ , pretože aby sa získal výstupný prúd  $I_z$ , tak je prúd  $I_x$  zrkadlený do vysokoimpedančného uzlu Z. Výstupný prúd v dôsledku napäťovej nesymetrie  $U_o$  je závislí na zaťažovacej impedancii ( $Z_L$ ) pripojenej k uzlu X [5]:

$$I_{x} = \frac{\alpha U_{y} + U_{o}}{Z_{x} + Z_{L}} = \frac{U_{o}}{Z_{x} + Z_{L}}, ak \ U_{y} = 0.$$
<sup>(9)</sup>

Napäťová nesymetria medzi uzlami X a Y môže spôsobiť značnú chybu v charakteristikách CCII. Pre zníženie nesymetrie je potrebné dbať na návrh vstupného diferenčného páru rovnako ako aj na návrh koncového (výstupného) stupňa. Pre kompletnú analýzu nesymetrie CCII je potrebné brať do úvahy zmeny napäťovej nesymetrie na uzle X a taktiež pokojového prúdu ( $I_Q$ ) výstupného stupňa [5]. Nesymetria môže byť spôsobená náhodnými javmi ako aj systematickými chybami v dizajne. Ak je vyhodnotené značné množstvo rovnakých tranzistorov súbor nazbieraných dát vykazuje vlastnosti normálneho rozdelenia, ktorého príklad je znázornený na Obr. 1.8. Normálne rozdelenie je dané strednou hodnotou  $\mu$  (reprezentuje systematické chyby) a rozptylom  $\sigma^2$  ( $\sqrt{\sigma^2}$ je smerodajná odchýlka a vyjadruje náhodne javy) [8].



Obr. 1.8: Normálne rozdelenie [20].

Pomocou násobku smerodajnej odchýlky sa dá určiť interval, do ktorého pripadne určitá časť celkového súboru vyrobených prvkov. Pre interval ±3σ pripadne do zvoleného intervalu približne 99,73 % prvkov. Pravdepodobnosť výskytu hodnoty v rozsahu násobku smerodajnej odchýlky pre normálne rozdelenie je znázornená v Tab. 1.3 [20].

Tab. 1.3: Pravdepodobnosť výskytu hodnoty v rozsahu násobku smerodajnej odchýlky pre normálne rozdelenie [20], [21].

Rozsah	Pravdepodobnosť výskytu v rozsahu [%]	Pravdepodobnosť výskytu mimo rozsah
±1σ	68,2689492	1 z 3
±2σ	95,4499736	1 z 22
±3σ	99,7300203	1 z 370
±4σ	99,9936657	1 z 15 787
±5σ	99,9999426	1 z 1 744 278
±6σ	99,999998	1 z 506 797 346

#### **1.3** Prúdový konvejor tretej generácie

Prúdový konvejor tretej generácie bol predstavený Fabrem v roku 1995 [4]. Charakteristiky CCI a CCII sa bežne vyjadrujú pomocou hybridnej matice. Z obecnejšieho pohľadu je možné považovať tieto dva aktívne bloky ako konkrétne prípady všeobecnejšej štruktúry definovanej hybridnou maticou [4], [5]:

$$\begin{bmatrix} I_y \\ U_x \\ I_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & a & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_y \\ I_x \\ U_z \end{bmatrix}.$$
 (10)

Parameter *b* je charakteristika prevodu prúdu z terminálu X na uzol Z. Ak je kladný tak sa jedná o CCI+ alebo CCII+, ak je záporný tak ide o CCI- resp. CCII-. Parameter *a* sa vzťahuje k povahe konvejora. V prípade, že a = 1 tak sa aktívny prvok správa ako CCI. Ak a = 0, tak sa jedná o CCII. Tretí prípad (pre a = -1) definuje nový prvok CCIII [4]. Prúdové konvejory tretej generácie sa používajú v aplikáciách na snímanie prúdu (napr. plávajúcou vetvou obvodu). Prúdová sonda by mala snímať prúd na veľmi malej sériovej impedancii a taktiež mať vysokoimpedančný prúdový výstup, čo je presne funkcia CIII [4], [5]. Schematická značka CCIII je znázornená na Obr. 1.9.



Obr. 1.9: Schematická značka CCIII [5].

Na Obr. 1.10 je ukázaná implementácia CCIII pomocou dvoch dvojvýstupových (výstupy ZA a ZB sú identické) CCII+. Výstupy CCIII majú vzájomný 180 ° fázový posun, takže dané zapojenie súčasne plní funkciu CCIII+ a CCIII- [4].



Obr. 1.10: Implementácia CCIII pomocou CCII [4], [5], [6].

# 2 Návrh pre nízke napájacie napätie a nízku spotrebu

Vývoj integrovaných obvodov sa v poslednom období sústreďuje s čoraz väčším úsilím na zníženie napájacieho napätia a celkovej spotreby analógových, digitálnych alebo zmiešaných obvodov a systémov. Táto snaha má niekoľko dôvodov. V prvom rade sa jedná o potrebu zmenšenia spotreby moderných digitálnych obvodov s vysokou hustotou integrácie. So zmenšovaním vzdialenosti medzi jednotlivými komponentami obvodu začína hrať značnú rolu rozvod vzniknutého tepla a taktiež so zmenšovaním geometrie klesajú aj prierazné napätia týchto komponentov. Ďalšou príčinou je obrovský nárast trhu s prenosnými zariadeniami napájanými z batérie, ktorý zvýšil potrebu po LP topológiách schopných správnej funkcie pri nižších napájacích napätiach, aby bola zaručená predĺžená životnosť batérie. V tomto zmysle je LV LP dizajn nevyhnutný napr. pre implantované zdravotnícke zariadenia. Tretím dôvodom je prenikanie LP riešení do odvetví ako filtre, spracovanie audio signálu alebo elektromagnetická kompatibilita. V neposlednom rade je vo svete veľký vedecký záujem v skúmaní technologických a fyzikálnych limitov integrovaných obvodov, berúci do úvahy neustále znižovanie minimálnych rozmerov prvkov, ktoré zvyšuje rýchlosť a hustotu digitálnych architektúr a elektrické pole spojené s konštantným napájacím napätím [5].

Digitálne obvody vždy charakterizujú hodnotu referenčného napájacieho napätia. V digitálnych bunkách sa dá znížiť spotreba pomocou zníženia hodnoty napájacieho napätia (dynamická spotreba je úmerná druhej mocnine napájacieho napätia). Spracovanie analógových signálov má veľký význam vďaka analógovej podstate všetkých signálov vznikajúcich v prírode. Techniky analógového LV dizajnu sa značne líšia od tradičného prístupu. Základné analógové bloky musia, byť prehodnotené a prepracované v prostredí nízkeho napájacieho napätia. Požiadavky LV dizajnu sa dajú zosumarizovať v nasledujúcich bodoch. Nízkonapäťové obvody by mali byť kompatibilné s hodnotami napätia u bežne používaných batérii. Ďalej by mali implementovať požadovanú analógovú funkciu s dostačujúcou kvalitou. V tomto zmysle sú tradičné zapojenia dostupné pre LV zvyčajne nedostačujúce, podobne ako modely používaných tranzistorov, ktoré sa musia prepracovať zo zvýšením dôrazom na hranicu silnej a slabej inverzie. Vo všetkých základných blokoch, ako napr. OpAmp, nové obmedzenia zvyšujú potrebu využitia plného vstupného a výstupného rozsahu napätia, aby bola zaručená plná rail-to-rail funkcia. Na vstupe sa v prevažnej miere využíva komplementárne zapojenie dvoch diferenčných párov, ktoré musí vykazovať nezávislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom (CM) napätí, aby obvod mal rovnaké vlastnosti v každom pracovnom bode. Na výstupe sa používajú zapojenia v AB triede s nízkym pokojovým prúdom schopné dodávať požadovaný prúd cez celý rozsah napájacieho napätia. Tieto požiadavky v podstate charakterizujú LV návrh ako efektívne využívanie rozsahu napájacieho napätia [5].

Hranica medzi obvodom v LV kategórii a tradičným obvodom sa dá určiť pomocou množstva nad sebou nachádzajúcich sa gate-source a drain-source (saturačných) napätí. Hranica nie je presne definovaná, ale termín LV sa typicky používa pre obvody schopné správnej funkcie pri minimálnom napájacom napätí:

$$U_{DD,min} = 2. |U_{GS}| + 2. |U_{DS,sat}| .$$
(11)

Obvody pracujúce s veľmi nízkym napájacím napätím (VLV) sú schopné pracovať pri napájacom napätí len:

$$U_{DD,min} = |U_{GS}| + |U_{DS,sat}| . (12)$$

V analógových obvodoch zníženie napájacieho napätia nemusí vždy korešpondovať so znížením spotreby energie [5], [11].

Pre LP dizajn sa používajú, namiesto tradičnejších teleskopických, zložené techniky usporiadania tranzistorov v obvode. Pre zníženie spotreby je potrebné navrhovať obvody najjednoduchšie ako je to možné. Jednoduché zníženie pracovných prúdov (zníženie spotreby obvodu) sa nepoužíva, pretože znižuje výkonnosť obvodu (šírka pásma, dynamické vlastnosti). Limity obmedzenia spotreby sú spojené hlavne s parazitnými kapacitami. LP dizajn sa dá klasifikovať ako efektívne využívanie dodávaného prúdu pomocou využitia výstupných stupňov v AB triede a efektívnej frekvenčnej stabilizácie. Kombinácia obmedzení pre LP a LV dáva základne požiadavky pre návrh analógových obvodov schopných funkcie v prostredí nízkeho napájacieho napätia. Pri používaní pracovných prúdov v rozmedzí  $\mu$ A, takéto obvody všeobecne vykazujú zníženú spotrebu (prakticky < 1 mW). Neustále znižovanie prahových napätí tranzistorov v CMOS technológii jednoznačne vedie LV návrh k CMOS topológiám, ktoré sú sami o sebe typicky charakterizované veľmi nízkou pokojovou spotrebou [5].

#### 2.1 Teória návrh prúdového konvejora druhej generácie pre nízke napájacie napätie a nízku spotrebu

Praktické obvodové implementácie CCII sa musia vysporiadať z neideálnymi vlastnosťami základných zosilňovacích prvkov, podobne ako s ich vstupnými a výstupnými impedanciami. Je známe, že charakteristiky daného zosilňovača sa dajú vylepšiť použitím spätnej väzby. V elektrických obvodoch je možné prepojiť zosilňovač a spätnoväzobný článok štyrmi rôznymi spôsobmi. Jednotlivé konfigurácie sú zobrazené na Obr. 2.1.



Obr. 2.1: Možné spôsoby prepojenia zosilňovacieho prvku (A) a spätnoväzobnej siete (B) [5], [8], [9].

Ak sa berú do úvahy štyri základne aktívne zosilňovacie elementy, teda :

- Zdroj napätia riadený napätím (VCVS, zosilňovač napätia)
- Zdroj prúdu riadený prúdom (CCCS, zosilňovač prúdu)
- Zdroj prúdu riadený napätím (VCCS, transkonduktančný zosilňovač)
- Zdroj napätia riadený prúdom (CCVS, transimpedančný zosilňovač)

a pre každý element štyri možné zapojenia spätnoväzobnej siete, tak je možné získať šestnásť rôznych kombinácii. Žiadúcou vlastnosťou spätnej väzby je, že dokáže dať obvodu vo výsledku charakteristiky, ktoré sú nezávislé od použitého zosilňovača. Dobrá spätnoväzobná topológia prakticky musí zabezpečiť čo najlepší výkon obvodu bez závislosti na charakteristikách použitého zosilňovacieho prvku. Z tohto pohľadu sa zo šestnástich kombinácii medzi aktívnym blokom a použitou spätnou väzbou ukazujú štyri ako preferované. Tab. 2.1 ukazuje preferované kombinácie, ich vplyv na impedancie (vstupnú a výstupnú) a šírku pásma vzniknutého zapojenia. Pri týchto kombináciách spätnoväzobná sieť vylepšuje impedančné úrovne celkového obvodu, ale šírka pásma jednotkového zisku (GBW) je konštantná [5].

Tab. 2.1: Preferované kombinácie aktívneho prvku (A) a spätnoväzobnej siete (B) a ich vplyv na parametre obvodu [5], [8], [9].

Konfigurácia pre napäťový zisk (sériová-napäťová) Av = Uout/U1N [-]						
1.7	impedancia		×/ 1 /	impedancia so SV		
aktivny prvok	vstupná	výstupná	šírka pásma	vstupná	výstupná	
VCVS	vysoká	nízka	GBW konštanta	*(1+AB)	/(1+AB)	
Konfigurácia pre prúdový zisk (paralelná-prúdová) AI = IOUT/IIN [-]						
aktivny pryck	impedancia		Xínlas reference	impedancia so SV		
	vstupná	výstupná	sirka pasina	vstupná	výstupná	
CCCS	nízka	vysoká	GBW konštanta	/(1+AB)	*(1+AB)	
Konfigurácia pre transimpedančný zisk (paralelná-napäťová) A <sub>R</sub> = V <sub>OUT</sub> /I <sub>IN</sub> [Ω]						
-1	impedancia		¥(	impedancia so SV		
aktivny prvok	vstupná	výstupná	sirka pasma	vstupná	výstupná	
CCVS	nízka	nízka	GBW konštanta	/(1+AB)	/(1+AB)	
Konfigurácia pre transkonduktančný zisk (sériová-prúdová) AG = IOUT/VIN [S]						
altívny presale	impedancia			impedan	cia so SV	
	vstupná	výstupná	sirka pasma	vstupná	výstupná	
VCCS	vysoká	vysoká	GBW konštanta	*(1+AB)	*(1+AB)	

Pri hľadaní lepších aktívnych blokov môže LV LP prístup hrať dôležitú úlohu. V dôsledku obmedzeného rozkmitu napätia (nízkym napájacím napätím) nie je vždy možné spojiť dvojuzlové siete do série, takže snímanie prúdu a porovnávanie napätí nie sú najvhodnejšou voľbou pre spätnoväzobnú topológiu. Pre LV LP aplikácie sa zdá najvhodnejšia transimpedančná spätná väzba, ktorá využíva snímanie napätia a porovnávanie prúdu. Zo šestnástich možných kombinácii medzi aktívnym prvkom a spätnoväzobnou sieťou vyplýva, že transkonduktančný zosilňovač (OTA)

s transimpedančnou spätnou väzbou, môže byť najpoužiteľ nejšia topológia, pretože takýto zosilňovač nie je limitovaný konštantnou šírkou pásma jednotkového zisku (Tab. 2.2) [5].

Konfigurácia pre transimpedančný zisk (paralelná-napäťová) $A_R = V_{OUT}/I_{IN} [\Omega]$						
	impedancia		¥′1	impedancia so SV		
	vstupná	výstupná	sirka pasma	vstupná	výstupná	
VCCS	vysoká	vysoká	potenciálne konštantná	/(1+AB)	/(1+AB)	

Tab. 2.2: Kombinácia transkonduktančného zosilňovača a transimpedančnej spätnej väzby a jej vplyv na parametre obvodu [5], [8], [9].

V dôsledku toho, že transimpedančná spätnoväzobná sieť znižuje vstupnú a výstupnú impedanciu je možné definovať pre blok na Obr. 2.2: vysokoimpedančný napäťový vstupný terminál (1), nízkoimpedančný prúdový vstupný terminál (2), vysokoimpedančný prúdový výstupný terminál (3) a nízkoimpedančný napäťový výstupný terminál (4). Táto kombinácia zosilňovacieho prvku a spätnej väzby poskytuje všetky možné kombinácie impedančných úrovní na vstupných a výstupných svorkách, takže sa jedná o všeobecný prvok. Blok s rovnakými vlastnosťami sa nedá vytvoriť pomocou VCVS alebo CCCS, takže topológia s OTA je zvolená ako základný blok pre LV LP aplikácie [5].



Obr. 2.2: Transkonduktančný zosilňovač s transimpedančnou spätnou väzbou [5].

Ak OTA využíva iba jeden prúdový výstup tak, je možné vytvoriť CCII pomocou techniky snímania prúdu (Obr. 2.3). Prúd je snímaný jednoducho duplikovaním výstupných tranzistorov OTA [10].



Obr. 2.3: CCII z OTA v transimpedančnej spätnej väzbe s technikou snímania prúdu [5].

### **3** Vstupné stupne

Hlavnou funkciou vstupného stupňa operačného zosilňovača je zosilňovať diferenčný signál a potlačiť vstupné súhlasné napätie. Dôležitou charakteristikou vstupného stupňa je rozsah vstupného súhlasného napätia (ICMR). Ak je vstupné súhlasné napätie ( $U_{IN,cm}$ ) v pracovnom rozsahu, tak vstupný stupeň správne reaguje na malé diferenčné signály. Aplikácia musí byť teda navrhnutá tak, aby vstupné súhlasné napätie zostalo v pracovnom rozsahu. Ďalšie dôležité parametre vstupného stupňa sú šum na vstupe, napäťová nesymetria a činiteľ potlačenia súhlasného napätia (CMRR) [11].

#### 3.1 Rail-to-rail signály

Rail-to-rail rozsah zosilňovača znamená, že zosilňovač dokáže pracovať so vstupným a výstupným signálom v rozsahu od napájacieho napätia do potenciálu zeme. Schopnosť zosilňovača pracovať rail-to-rail sa dá relatívne jednoducho zabezpečiť na výstupe zosilňovača. Na vstupe zosilňovača sa jedná o komplikovanejšiu záležitosť. V princípe je na vstupe zosilňovača schopná zabezpečiť rail-to-rail rozsah len zložená kaskóda. Alternatívne sa na vstupe zosilňovačov využívajú MOS tranzistory s trvalým kanálom, ktoré využívajú záporné prahové napätie [8]. Zníženie napájacieho napätia a spotreby má značný dopad na hodnotu odstupu signálu od šumu (SNR) analógového obvodu. Odstup klesá nie len so znižujúcim sa dostupným napätím pre signál, ale aj pretože so znížením spotreby resp. pracovných prúdov rastie šum v obvode. Aby bol dosiahnutý maximálny SNR je vhodné aby signály v obvode boli najväčšie možne, teda rail-to-rail. Toto kladie špeciálne požiadavky na výstupný napäťový rozsah a taktiež na rozsah vstupného súhlasného napätia . Na Obr. 3.1 je zobrazený invertujúci zosilňovač, ktorého zosilnenie je dané vzťahom [11]:

$$A_{inv} = -\frac{Z_2}{Z_1} \ . \tag{13}$$

Pre dosiahnutie čo najväčšieho SNR, musí byť rozkmit výstupného napätia najväčší dosiahnuteľný resp. rail-to-rail. Požiadavka na vstupný súhlasný rozsah je miernejšia. Tento rozsah môže byť malý pretože neinvertujúci vstup je pripojený na konštantné napätie. Neinvertujúci vstup sa preferovane pripája na polovičné napájacie napätie, pretože potom môže mať výstupný signál maximálny kladný a záporný rozkmit [11].



Obr. 3.1: Invertujúce zapojenie operačného zosilňovača [11].

Na Obr. 3.2 je znázornený operačný zosilňovač v neinvertujúcej konfigurácii, ktorého zosilnenie je charakterizované vzťahom [11]:

$$A_{neinv} = 1 + \frac{Z_2}{Z_1} . (14)$$

Podobne ako pri invertujúcom zapojení pre dosiahnutie maximálneho SNR je potrebný rail-to-rail výstupný napäťový rozsah (OCMR). Požiadavka na vstupný súhlasný rozsah je prísnejšia ako pre invertujúcu konfiguráciu. V dôsledku toho, že spätná väzba je pripojená v sérii s výstupom, tak ICMR je rovnako veľký ako vstupný signál. Pri predpoklade, že výstup môže pracovať rail-to-rail, sa dá určiť že vstupný súhlasný rozsah musí byť minimálne [11]:

$$U_{IN,cm} = \frac{U_{DD}}{A_{neinv}} . \tag{15}$$

Podľa rovnice (15) sa vstupný súhlasný napäťový rozsah musí zväčšovať ak sa znižuje zosilnenie. V limitnom prípade ak  $Z_1$  ide k nekonečnu a  $Z_2$  dosiahne nulu sa jedná o napäťový sledovač so zosilnením jedna. Pre takúto konfiguráciu musí byť ICMR rovnako ako výstupný rozsah rail-to-rail [11].



Obr. 3.2: Neinvertujúce zapojenie operačného zosilňovača [11].

#### 3.2 Vstupné rail-to-rail stupne

Pri návrhu napäťového sledovača (súčasťou CCII) je vyžadovaný rail-to-rail rozsah vstupného súhlasného napätia. Rozsah vstupného súhlasného napätia vstupného stupňa založeného na NMOS diferenčnom páre je pre správnu funkciu definovaný ako [11]:

$$U_{GND} + U_{GS1} + U_{DS6,sat} < U_{IN,cm} < U_{DD} .$$
 (16)

Naopak pre správnu funkciu vstupného stupňa založeného na PMOS diferenčnom páre musí platiť [11]:

$$U_{GND} < U_{IN,cm} < U_{DD} - |U_{GS3}| - |U_{DS5,sat}|$$
 (17)

V dôsledku obmedzenia súhlasného napätia pre NMOS a PMOS vstupný diferenčný pár, je potrebné pre dosiahnutie vstupného rail-to rail rozsahu komplementárne paralelné zapojenie NMOS a PMOS diferenčného páru (Obr. 3.3) [8].



### Obr. 3.3: Tradičné komplementárne paralelné spojenie NMOS a PMOS diferenčného páru s vyznačeným ICMR [8],[12].

Spojenie oboch diferenčných párov paralelne limituje minimálny vstupný súhlasný rozsah napätia, v dôsledku čoho musí byť pre optimálnu funkciu zaručené minimálne napájacie napätie:

$$U_{DD,min} = U_{GSn} + |U_{GSp}| + 2. |U_{DS,sat}|,$$
(18)

pre prípad, že NMOS a PMOS tranzistory majú rovnaké saturačné napätia [8]. Ak nie je splnená rovnica (18) tak sa v strede ICMR objaví oblasť kde komplementárny diferenčný pár nepracuje správne ako je to viditeľné na Obr. 3.4 [11].



Obr. 3.4: Vstupný súhlasný napäťový rozsah paralelne spojeného NMOS a PMOS diferenčného páru pri nesplnení minimálneho napájacieho napätia [11].

Diferenčné páry sú schopné správnej funkcie aj vtedy, keď poklesne napätie na ich prúdových zdrojoch pod hodnotu  $U_{DS,sat}$ . Prúdové zdroje prechádzajú do lineárneho režimu a ich výstupne impedancie sú v tomto prípade relatívne malé, čo ma za následok zníženie CMRR vstupného stupňa. Samostatný PMOS resp. NMOS diferenčný pár s aktívnou záťažou vo forme prúdového zrkadla (zobrazený na Obr. 3.5 v spoločnom paralelnom zapojení) je schopný pracovať pri minimálnom napájacom napätí odpovedajúcom jednému gate-source napätiu a jednému saturačnému napätiu [11].



Obr. 3.5: Vstupný súhlasný napäťový paralelne spojeného NMOS a PMOS diferenčného páru s aktívnou záťažou vo forme prúdového zrkadla [11], [22].

Nevýhodou daného zapojenia diferenčného páru je, že pri použití prúdového zrkadla ako prevodníka diferenčného výstupu na jednoduchý je značne znížený vstupný súhlasný napäťový rozsah. Napríklad pri PMOS diferenčnom páre je tranzistor M3 schopný dosiahnuť potenciál zeme v rámci jedného gate-source napätia tranzistoru M7:

$$U_{GND} + U_{GS7} - |U_{TH3}| < U_{IN,cm} < U_{DD} - |U_{GS3}| - |U_{DS5,sat}| .$$
(19)

Pri rovnakých prahových napätiach pre PMOS a NMOS tranzistory je ICMR znížený o saturačné napätie [11].

Použitie zloženej kaskódy (Obr. 3.6) ako záťaže diferenčného páru prekonáva problém zníženia ICMR spojeného so záťažou v podobe prúdového zrkadla a zachováva sa rail-to-rail vstupný súhlasný rozsah. Implementácia vstupného stupňa pozostáva z tranzistorov M1-M4 tvoriacich komplementárne zapojenie NMOS a PMOS diferenčného páru a zo sčítacieho obvodu. Sčítací obvod tvoria tranzistory zloženej kaskódy M9-M10 a LV prúdové zrkadlo M5-M8. Tranzistory LV prúdového zrkadla nastavujú pracovný bod tranzistorov NMOS obdobne ako tranzistory zloženej kaskódy, takže prúdové zrkadlo neobmedzuje rail-to-rail funkciu vstupného stupňa [11]. Pre vstupný súhlasný napäťový rozsah PMOS diferenčného páru platí [23]:

$$U_{GND} + U_{DS11,sat} - |U_{TH3}| < U_{IN,cm} < U_{DD} - |U_{GS3}| - |U_{DSB5,sat}| .$$
(20)

Rovnako pre vstupný súhlasný napäťový rozsah NMOS diferenčného páru platí [23]:

$$U_{GND} + U_{GS1} + U_{DSB6,sat} < U_{IN,cm} < U_{DD} + U_{TH1} - |U_{DS5,sat}| .$$
(21)

Z rovníc (20) a (21) vyplýva pre ICMR vstupného stupňa na Obr. 3.6 [23]:

$$U_{GND} + U_{DS11,sat} - |U_{TH3}| < U_{IN,cm} < U_{DD} + U_{TH1} - |U_{DS5,sat}|.$$
(22)

Pre hodnotu napájacieho napätia 3 V, prahové napätia NMOS a PMOS tranzistorov 0,6 V a zhodné saturačné napätia 0,2 V sa ICMR komplementárneho zapojenia so zloženou kaskódou nachádza v intervale od -0,4 V do 3,4 V.



### Obr. 3.6: Rail-to-rail vstupný stupeň založený na paralelnom spojený NMOS a PMOS diferenčného páru s aktívnou záťažou vo forme zloženej kaskódy [11], [23].

Použité LV prúdové zrkadlo taktiež zvyšuje výstupný rozsah vstupného stupňa o jedno prahové napätie, čo je znázornené na Obr. 3.7.



Obr. 3.7: A) Kaskódové prúdové zrkadlo B) LV kaskódové prúdové zrkadlo [23].

# **3.3** Vstupné rail-to-rail stupne s konštantnou transkonduktanciou

Hlavný nedostatok komplementárneho zapojenia diferenčných párov spočíva v premenlivosti hodnoty celkovej transkonduktancie  $(g_m)$  v závislosti na  $U_{IN,cm}$ . Celková transkonduktancia vstupného rail-to-rail stupňa by sa mala blížiť čo najviac konštantnej hodnote v celom ICMR [12]. Závislosť celkovej  $g_m$  na veľkosti vstupného súhlasného napätia je znázornená na Obr. 3.8. Rozsah vstupného súhlasného napätia sa da rozdeliť do troch oblastí. V blízkosti potenciálu zeme pracuje len PMOS diferenčný pár a celková transkonduktancia sa rovná transkonduktancii PMOS diferenčného páru. V blízkosti napájania pracuje len NMOS diferenčný pár, takže celková transkonduktancia je rovná transkonduktanci NMOS diferenčného páru. Pre vstupné súhlasné napätie pohybujúce sa v okolí polovice napájacieho napätia sú funkčne oba diferenčné páry a celková transkonduktancia sa rovná súčtu transkonduktancií jednotlivých diferenčných párov. Celková transkonduktancia sa teda zdvojnásobí [8]. Nestálosť veľkosti transkonduktancie v celom ICMR ma za následok variabilitu jednosmerného zosilnenia a šírky pásma jednotkového zisku, nekonštantnú rýchlosť prebehu (SR) a neoptimálnu frekvenčnú kompenzáciu [12].



Obr. 3.8: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre tradičné komplementárne paralelné zapojenie NMOS a PMOS diferenčného páru.

Pre optimálnu funkciu vstupnej rail-to-rail časti napäťového sledovača je potrebná nezávislosť jej celkového výkonu na súhlasnej zložke vstupného signálu bez toho aby bol ovplyvnený frekvenčný rozsah celého zapojenia. Na obvodovej úrovni to znamená, že je potrebné najprv zaručiť konštantnú hodnotu celkovej transkonduktancie pre udržanie konštantnej šírky pásma jednotkového zisku, čo vo výsledku vyústi v nemenné malosignálové správanie obvodu cez celý ICMR. Ideálne by mala byť táto požiadavka dosiahnutá robustnou a univerzálnou metódou. Robustnosť metódy znamená, že schopnosť obvodu udržiavať konštantnú hodnotu transkonduktancie nezávisí na žiadnych striktných

súbehových požiadavkách medzi vstupnými tranzistormi. Univerzálnosť metódy zaručuje nezávislosť na pracovnom bode vstupných tranzistorov. V podstate je metóda nezávislá na charaktere inverzie, v ktorej by mal vstupný tranzistor pracovať a platí pre každý typ závislosti medzi transkonduktanciou a prúdom tečúcim cez drain vstupného tranzistoru. Taktiež je potrebné zaručiť konštantnú rýchlosť prebehu (súvisí so súčtom prúdov dodávaných do NMOS a PMOS diferenčného páru), aby bolo zaručené konštantné veľkosignálové chovanie obvodu cez plný ICMR. Technika použitá pre udržanie nemenného malosignálovéhho a veľkosignálového správania by vo výsledku nemala negatívne ovplyvňovať frekvenčný rozsah a značne zvyšovať spotrebu celého obvodu [14].

Pre udržanie konštantnej veľkosti transkonduktancie existuje niekoľko metód. Prvá technika spočíva vo zmene pracovných prúdov vstupných diferenčných párov (metóda I). Do tejto techniky patria napr. prúdové prepínače, ktoré menia pracovné prúdy diferenčných párov keď sa  $U_{IN,cm}$  nachádza v blízkosti okrajov napájacieho rozsahu (pracuje len jeden diferenčný pár) [12]. Prúdové zrkadlo v pomere 1:1 sa používa pre diferenčné páry tvorené bipolárnymi tranzistormi a MOS tranzistormi pracujúcimi v slabej inverzii (MOS tranzistory v silnej inverzii touto technikou dosahujú rozptyl transkonduktancie 41 %). Pre MOS pracujúci v silnej inverzii je potrebné udržať konštantný súčet druhých odmocnín pracovných prúdov, takže sa používa prúdové zrkadlo v pomere 1:3, ktoré znižuje rozptyl transkonduktancie na 15 % [15]. Limitácia použitia prúdového zrkadla 1:3 spočíva vo vysokej závislosti na kvadratickej charakteristike prúdu cez drain tranzistora, takže sa nedá použiť univerzálne. Taktiež dochádza ku dvojnásobnému zväčšeniu SR cez rail-to-rail vstupný súhlasný rozsah [12].

Druhou technikou pre nemennú hodnotu transkonduktancie je použitie obvodov na výber maximálneho resp. minimálneho prúdu (metóda II). Keď vstupné CM napätie dostane tranzistor dodávajúci pracovný prúd diferenčnému páru z aktívneho režimu, tak pracovný prúd značne poklesne. Diferenčný pár s väčším pracovným prúdom by mal ale pracovať správne. Pri použití obvodu na výber maximálneho prúdu, by vždy mal byť vybraný vstupný diferenčný pár s väčším pracovným prúdom, zatiaľ čo výstup druhého diferenčného páru by mal byť odstránený. Technika dosahuje rozptyl transkonduktancie okolo 5 %. Výberom len najväčšieho pracovného prúdu zostáva SR konštantné. Táto technika dokáže tiež pracovať vo všetkých operačných regiónoch MOS tranzistoru. Avšak časové chovanie nie je dokonalé, pretože obvod pre výber prúdu môže obsahovať vysokoimpedančné uzly zabraňujúce vysokým pracovným frekvenciám [12].

Tretia technika spočíva v posune napäťových úrovní vstupných diferenčných párov použitím tranzistorových napäťových posúvačov (metóda III). Pomocou tejto techniky je možne dosiahnuť rozptyl transkonduktancie a rýchlosti prebehu v rozmedzí ±5 %. Obvody využívajúce posun napäťových úrovní sú citlivé na prahové napätie, kolísanie vstupného napätia a súbeh NMOS a PMOS vstupných diferenčných párov. Medzi iné techniky udržania konštantnej transkonduktancie patrí napr. snímanie a regulácia transkonduktancie zosilňovača alebo regulácia pomocou elektronickej Zenerovej diódy. Väčšina použitých techník je platná len pre minimálne napájacie napätie definované podľa rovnice (18). Prehľad a porovnanie jednotlivých metód pre udržanie konštantnej transkonduktancie je uvedený v Tab. 3.1 [12].

Tab. 3.1: Prehľad a porovnanie metód pre udržanie konštantnej veľkosti transkonduktancie[12].

Metóda	Metóda I	Metóda II	Metóda III	
Rozptyl gm	15 % - 20 %	5 % - 7 %	8 % - 9 %	
Rozptyl SR	2 násobný/ konštanta	konštanta	konštanta	
Univerzálnosť	nie vždy	áno	áno	
Zložitosť	jednoduchá	stredná	stredná	
Rýchlosť	rýchla	stredná	rýchla	

# **3.3.1** Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3

Jedným zo spôsobov pre udržanie konštantnej hodnoty transkonduktancie v celom vstupnom súhlasnom napäťovom rozsahu je použitie prúdových zrkadiel. Tento spôsob patrí pod techniku založenú na zmene pracovných prúdov vstupných diferenčných párov. Pre diferenčné páry vytvorené z bipolárnych tranzistorov a MOS tranzistorov v slabej inverzii je použité prúdové zrkadlo v pomere 1:1, pretože pre udržanie konštantnej transkonduktancie je potrebné udržať konštantný súčet pracovných prúdov. Pre diferenčné páry z MOS tranzistorov v silnej inverzii je pre konštantnú transkonduktanciu nutné zaručiť aby bol nemenný súčet druhých odmocnín pracovných prúdov, takže sa používa prúdové zrkadlo v pomere 1:3. Obvodové riešenie komplementárneho vstupného stupňa s použitím prúdových zrkadiel v pomere 1:3 je znázornené na Obr. 3.9 [8].



Obr. 3.9: Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 [8].

Zapojenie na Obr. 3.9 funguje nasledovne: pre vstupne súhlasne napätie v strede napájacieho rozsahu sú funkčné oba diferenčné páry (NMOS a PMOS). Tranzistor MRN je vypnutý a netečie ním žiadny prúd. Napätie na gate tranzistora MRN je príliš vysoko v porovnaní so vstupným CM napätím. Ak sa zvýši vstupné súhlasné napätie dôjde ku vypnutiu PMOS tranzistorov diferenčného páru v dôsledku čoho, celý prúd  $I_B$  tranzistoru M5 tečie cez tranzistor MRN do prúdového zrkadla M7-M8, ktoré násobí tento prúd trikrát

a pričíta ho ku prúdu  $I_B$  prúdového zdroja NMOS diferenčného páru. To vo výsledku znamená, že NMOS diferenčným párom tečie štvornásobný prúd a jeho transkonduktancia je zdvojnásobená. Napätie pri ktorom začne prúd  $I_B$  (namiesto PMOS diferenčného páru) prúdiť cez tranzistor MRN je referenčné napätie  $U_{rn}$ . Tranzistor MRN vytvorí diferenčný pár z oboma PMOS tranzistormi vstupného diferenčného páru. Pri vstupnom súhlasnom napätí rovnom referenčnému napätiu  $U_{rn}$  tečie tranzistorom MRN presne polovica prúdu  $I_B$ . Ak je vstupné CM napätie väčšie ako  $U_{rn}$  tranzistorom MRN prúdi v podstate celý pracovný prúd  $I_B$ . Vstupný PMOS diferenčný pár je teraz úplne vypnutý. Pre hodnotu  $U_{rn}$  platí [8]:

$$U_{rn} = U_{DD} - |U_{GS3}| + |U_{DS5,sat}| .$$
<sup>(23)</sup>

Rovnaký princíp sa dá uplatniť pre NMOS diferenčný pár. Pri poklese súhlasného vstupného napätia začne pracovný prúd NMOS diferenčného páru tiecť cez tranzistor MRP do prúdového zrkadla M9-M10 (v pomere 1:3) a následne je pričítaný k  $I_B$  PMOS diferenčného páru. Obdobne dôjde ku štvornásobnému zväčšeniu pracovného prúdu a zdvojnásobeniu transkonduktancie PMOS diferenčného páru. Hodnota referenčného napätia  $U_{rp}$  je daná ako [8]:

$$U_{rp} = U_{GND} + U_{GS1} + U_{DS6,sat} . (24)$$

Závislosť celkovej  $g_m$  na veľkosti vstupného CM napätia pre komplementárny vstupný stupeň s použitím regulácie transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 je znázornená na Obr. 3.10. Na oboch okrajoch vstupného súhlasného rozsahu je viditeľné zdvojnásobenie transkonduktancie. Pri prechodoch medzi jednotlivými oblasťami súhlasného napäťového rozsahu nie je transkonduktancia konštantná ale vykazuje rozptyl 15,4 %. Charakteristika je získaná v technológii ONSemi I3T25 pre pracovný prúd 10 µA a saturačné napätie (všetky tranzistory) 200 mV. Rozmery tranzistorov sú volené tak aby bolo dosiahnutá rovnaká veľkosť transkonduktancie medzi NMOS a PMOS tranzistormi.



Obr. 3.10: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre komplementárny vstupný stupeň s použitím regulácie transkonduktancie prúdových zrkadiel v pomere 1:3.

# **3.3.2** Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy

Pre reguláciu konštantnosti celkovej transkonduktancie MOS tranzistorov pracujúcich v silnej inverzii sa dá použiť veľmi kompaktná metóda založená na funkcii elektronickej Zenerovej diódy, ktorá je vložená medzi zdroje prúdu diferenčných párov. Elektronická Zenerová dióda udržiava konštantnú hodnotu súčtu gate-source napätí vstupných tranzistorov NMOS a PMOS diferenčného páru a tým pádom aj konštantnú hodnotu celkovej transkonduktancie. Pre získanie nemennej  $g_m$  je potrebné na dióde udržiavať Zenerové napätie rovné [16]:

$$U_{ref} = U_{GS1} + |U_{GS3}|, (25)$$

pre vstupné tranzistory diferenčných párov s pracovnými prúdmi o hodnote 4.  $I_B$ . Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy je znázornený na Obr. 3.11 [16].



Obr. 3.11: Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy [16].

Obvod s elektronickou Zenerovou diódou funguje nasledovne: ak sa nachádza vstupné súhlasné napätie v spodnej časti napájacieho rozsahu pracuje len PMOS diferenčný pár. V tomto prípade je napätie medzi napájacími zdrojmi jednotlivých diferenčných párov menšie ako Zenerové napätie. Vo výsledku cez elektronickú Zenerovú diódu netečie žiadny prúd a pracovný prúd PMOS diferenčného páru je 8. $I_B$ . Pre vstupné CM napätie v okolí polovice napájacieho rozsahu, kde pracujú oba diferenčné páry, je súčet napätí gate-source vstupných tranzistorov rovný Zenerovému napätiu (podľa rovnice (25)). Ako následok tečie cez elektronickú Zenerovú diódu prúd rovný 6. $I_B$  a pracovné prúdy NMOS a PMOS diferenčného páru majú veľkosť 2. $I_B$ . Nakoniec pre vstupné súhlasné napätie

v blízkosti napájania pracuje len NMOS diferenčný pár. Obdobne je napätie medzi zdrojmi prúdu diferenčných párov menšie ako Zenerové napätie a cez elektronickú Zenerovú diódu neprúdi žiadny prúd. Pracovný prúd NMOS diferenčného páru má teda hodnotu 8.  $I_B$  [16].

Elektronická Zenerová dióda je implementovaná pomocou tranzistorov M7-M12. Pozostáva z dvoch komplementárne diódovo zapojených tranzistorov M9 a M10, ktoré určujú Zenerové napätie. Aby bolo zaručené Zenerové napätie podľa rovnice (25), tak rozmery tranzistorov zapojených ako dióda musia byť zhodné s rozmermi vstupných tranzistorov diferenčných párov a tranzistory M7 a M8 musia byť osemkrát menšie ako tranzistory M5 a M6. Regulačný tranzistor M12 odoberá časť pracovného prúdu zdrojov prúdu, tak aby prúd cez tranzistor M11 bol zhodný z konštantným prúdom tranzistoru M7. Pretože tranzistory M10 a M11 majú rovnaké rozmery, tak prúd cez komplementárne diódovo zapojené tranzistory M9 a M10 je tiež konštantný. Tranzistor M13 limituje napätie na drain tranzistora M7. Ak sa toto napätie dostane na hodnotu napätia  $U_h$ tranzistor M13 sa stáva vodivým a presúva prúd tečúci tranzistorom M7 do pracovného prúdu NMOS diferenčného páru. Ak by tranzistor M13 nebol prítomný, tak napätie na draine tranzistora M7 by bolo približne rovné napájaciemu napätiu, keď by vstupné súhlasné napätie bolo v blízosti okrajov napájacieho rozsahu. Vo výsledku by tranzistor M8 zvýšil pracovný prúd NMOS diferenčného páru čo by neželane zvýšilo celkovú transkonduktanciu v blízkosti horného okraja vstupného súhlasného napäťového rozsahu [16].

Závislosť celkovej  $g_m$  na veľkosti vstupného súhlasného napätia pre komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy je ukázaná na Obr. 3.12 a Obr. 3.13 . Na oboch okrajoch vstupného súhlasného rozsahu je viditeľné zdvojnásobenie transkonduktancie. Bez použitia tranzistora M13 limitujúceho drain napätie tranzistoru M7 má rozptyl transkonduktancie hodnotu 13 %. S použitím tranzistora M13 je rozptyl  $g_m$  len 6 %. Charakteristika je získaná v technológii ONSemi I3T25 pre pracovný prúd 5  $\mu$ A, aby prúd jednotlivými diferenčnými pármi v strede vstupného CM napätia (oba diferenčné páry aktívne) odpovedal 10  $\mu$ A. Rozmery NMOS a PMOS tranzistorov sú upravené v pomere ich transkonduktančných parametrov (KP), aby bola dosiahnutá zhodnosť transkonduktancií. Saturačné napätie jednotlivých tranzistorov je 200 mV.



Obr. 3.12: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy bez použitia tranzistora M13.



Obr. 3.13: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy s použitím tranzistora M13.

### 4 Koncové stupne

Hlavnou funkciou koncového stupňa zosilňovača je dodať požadovaný signál do záťaže s čo najnižším skreslením. Pre LV LP návrh musí byť táto funkcia dosiahnutá efektívnym využitím napájacieho napätia a pracovného prúdu. To znamená, že vo výsledku výstupný napäťový rozsah by mal byť rail-to-rail. Pre dosiahnutie rail-to-rail rozsahu je potrebné aby výstupné tranzistory boli zapojené drain-to-drain a k efektívnemu použitiu dodaného prúdu je nevyhnutné aby výstupne tranzistory pracovali v triede AB [11].

Koncové stupne v triede A majú pracovný bod umiestený v strede lineárnej časti svojej prevodnej charakteristiky. Tranzistor je otvorený počas celej periódy riadiaceho signálu, takže obvodom stále prechádza prúd. Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede A je znázornená na Obr. 4.1. Trieda A sa vyznačuje veľmi nízkou účinnosťou, ktorá dosahuje maximálne hodnotu 25 % [22].



Obr. 4.1: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede A [22].

Koncové stupne v triede B majú pracovný bod umiestený na kraji prevodnej charakteristiky. Prúd aktívnym prvkom prechádza len počas jednej polarity signálu. V pokojovom pracovnom bode nepreteká tranzistorom žiadny prúdu. Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede B je vyobrazená na Obr. 4.2. Trieda B sa takmer výlučne využíva u tzv. dvojčinných zosilňovačoch, kde jeden prvok spracováva kladné hodnoty signálu a druhý prvok spracováva záporné hodnoty signálu. Výhodou koncového stupňa v triede B v porovnaní s triedou A je vyššia účinnosť (maximálne 75 %) a nulová spotreba pri neprítomnosti vstupného signálu. Nevýhodou je tzv. prechodové skreslenie [22].


Obr. 4.2: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede B [22].

Trieda AB je kompromisom medzi triedami A a B. V porovnaní s triedou A má trieda AB väčšiu účinnosť a oproti triede B má menšie skreslenie. Pokojový pracovný bod tranzistorov je posunutý tak aby viedli aktívne prvky i v oblasti minimálnych amplitúd signálov, kde koncové stupne v triede B vykazujú prechodové skreslenie. Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede AB je vyobrazená na Obr. 4.3 [22].



Obr. 4.3: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede AB [22].

Zapojenie dvoch tranzistorových source sledovačov source-to-source dokáže dodať resp. pohliť relatívne veľké prúdy, keď je to potrebné a zároveň má nízky pokojový prúd (v závislosti na rozmeroch tranzistorov). Hlavným nedostatkom tohto zapojenia je, že výstupný napäťový rozsah je obmedzený jedným napätím gate-source z oboch strán napájacieho rozsahu. Pre dosiahnutie rail-to-rail výstupného rozsahu väčšina koncových stupňov pre LV v triede AB využíva zapojenie výstupný uzol má vysokú impedanciu, takže je potrebné vyšetrovať stabilitu zosilňovača. Zapojenie koncového stupňa sorce-to-source a drain-to-drain je zobrazené na Obr. 4.4 [8].



Obr. 4.4: Koncové stupne [8].

# 4.1 Koncové stupne v triede AB

Na Obr. 4.5 je zobrazená požadovaná prevodná charakteristika koncového stupňa v triede AB. Z prevodnej charakteristiky je viditeľné, že výstupné tranzistory sú nastavené v pracovnom bode s malým pokojovým prúdom  $I_Q$ , ktorý znižuje prechodové skreslenie v porovnaní s tranzistormi pracujúcimi v triede B. Maximálny výstupný prúd koncového stupňa je násobne väčší ako pokojový prúd, čo zvyšuje účinnosť v porovnaní s koncovým stupňom v triede A [11].



Obr. 4.5: Požadovaná prevodná charakteristika koncového stupňa v triede AB [11].

Z prevodnej charakteristiky taktiež vyplýva, že tranzistor, ktorý nedodáva výstupný prúd, by mal byť v pracovnom bode s minimálnym prúdom  $I_{min}$ . Tento minimálny prúd zabraňuje oneskoreniu pri zapínaní neaktívneho výstupného tranzistora a takto znižuje prechodové skreslenie. Pre rail-to-rail rozsah výstupného napätia je možne dosiahnuť túto charakteristiku tým, že je napätie medzi hradlami oboch výstupných tranzistorov udržiavané na konštantnej hodnote. Tento princíp je ukázaný na Obr. 4.6. Aby bol vzťah medzi push a pull prúdom výstupných tranzistorov odolný voči zmenám napájacieho napätia a procesným variáciám tak zdroj napätia  $U_{AB}$  musí sledovať tieto parametre. Toho sa dá dosiahnuť pomocou obvodu zobrazeného na Obr. 4.6 vpravo [11].



Obr. 4.6: Základný princíp kontrolného obvodu pre triedu AB [11].

Tranzistory M3-M4 zapojené ako diódy, ktoré majú nastavený pracovný bod pomocou konštantného prúdu  $I_{bias}$  a dvoch konštantných napäťových zdrojov s polovičnou hodnotou napájacieho napätia, nahrádzajú funkciu zdroja  $U_{AB}$ . Následne vzťah medzi push prúdom tranzistora M1 a pull prúdom tranzistora M2 je daný ako:

$$\sqrt{I_{push}} + \sqrt{I_{pull}} = 2.\sqrt{I_Q},\tag{26}$$

pri predpoklade, že tranzistory pracujú v silnej inverzii a ich rozmery sú v pomere ich transkonduktančných parametrov. Vo väčšine výstupných stupňov je podmienka zahrňujúca transkonduktančné parametre tranzistorov splnená, pretože znižuje skreslenie. Pokojový prúd výstupného stupňa je definovaný nasledovne [11]:

$$I_Q = \frac{(W/L)_1}{(W/L)_3} \cdot I_{bias} \; . \tag{27}$$

Najdôležitejší parameter koncového stupňa v triede AB pre LV LP je minimálne potrebné napájacie napätie. Feedfoward koncové stupne v triede AB sú schopné pracovať s minimálnym napájacím napätím splňujúcim podmienku pre LV aplikácie podľa rovnice (11). Feedback koncové stupne v triede AB môžu pracovať v prostredí VLV s minimálnym napájacím napätím daným rovnicou (12). Pre dosiahnutie LP podmienok je nutné aby kontrolný obvod pre triedu AB značne nezvyšoval pokojový prúd koncového stupňa. Požiadavky na výkon koncového stupňa ďalej zahŕňajú: schopnosť dodať dostatočný výstupný prúd, dobré vysokofrekvenčné chovanie, malú plochu a nezávislosť pokojového prúdu na procesných variáciách a zmenách napájacieho napätia [11].

# 4.2 Feedfoward koncové stupne v triede AB

Priama aplikácia princípu popísaného na Obr. 4.6 je uskutočnená obvodom na Obr. 4.7. Tento obvod sa skladá z rail-to-rail koncového stupňa (tranzistory drain-to-drain) M1-M2 a z resistívne spojeného feedfoward kontrolného obvodu pre triedu AB ( rezistory R<sub>1</sub>-R<sub>2</sub> a tranzistory M3-M6). Koncový stupeň je riadený dvoma prúdovými signálmi I<sub>INI</sub> a I<sub>IN2</sub>, ktoré sú vo fáze. Tranzistory M3-M6 spolu s rezistorom R<sub>2</sub> vytvárajú referenciu, ktorá generuje pracovný prúd I<sub>bias.</sub> Tento prúd je zrkadlený pomocou prúdových zrkadiel M3-M4 a M5-M6 a dodaný do rezistoru R<sub>1</sub>, ktorý nastavuje napätie medzi tranzistormi M1-M2 [11].



Obr. 4.7: Rail-to-rail koncový stupeň s rezistívnym feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11].

Ak oba rezistory majú zhodnú veľkosť tak pracovný prúd je nezávislý na hodnote napájacieho napätia a platia rovnice (26) a (27). Prechodová charakteristika koncového stupňa s rezistívnym feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB je znázornená na Obr. 4.8 a prakticky sa zhoduje s požadovanou prevodnou charakteristikou na Obr. 4.5. Maximálny výstupný prúd je limitovaný k priemerným hodnotám, pretože sa gate pre oba výstupné tranzistory môže priblížiť napájaciemu napätiu resp. potenciálu zeme na vzdialenosť jedného saturačného napätia a DC napätia na rezistore  $R_1$ . Pre minimálne napájacie napätie platí [11]:

$$U_{DD,min} = 2. |U_{GS}| + |U_{DS,sat}| .$$
(28)

Najväčšou výhodou daného zapojenia je, že len minimálne zvyšuje pokojový prúd výstupného stupňa, pretože pracovný prúd môže byť dostatočne malý pri použití veľkých hodnôt rezistorov (to ale zapríčiňuje horšie chovanie obvodu na vysokých frekvenciách). Nevýhodou je, že kontrolný obvod je citlivý na zmeny napájacieho napätia a taktiež, že zaberá značnú plochu na čipe (v dôsledku použitia veľkých hodnôt rezistorov) [11].



Obr. 4.8: Prechodová charakteristika koncového stupňa s rezistívnym feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11].

Spomínané nedostatky sa dajú prekonať použitím tranzistorovo spojeného feedfoward kontrolného obvodu pre triedu AB, ktorý je znázornený na Obr. 4.9. Obvod sa skladá z rail-to-rail koncového stupňa M1 a M5 a kontrolného obvodu pre triedu AB M4 a M8. Pretože sa kontrolný obvod skladá len z tranzistorov, tak zaberá potencionálne menšiu plochu ako pri použití rezistorov [11].



Obr. 4.9: Rail-to-rail koncový stupeň s tranzistorovým feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11].

Kontrolný obvod je zložený z dvoch translineárnych slučiek M1-M4 a M5-M8, ktoré nastavujú konštantné napätie medzi výstupnými tranzistormi podľa princípu na Obr. 4.6. Prevodná charakteristika koncového stupňa je zhodná s požadovanou prevodnou charakteristikou na Obr. 4.5. V pokojovom pracovnom bode je prúd *I*<sub>bias2</sub> rovnomerne rozdelený medzi tranzistormi M4 a M8. Pre kompenzáciu body efektu je potrebné aby tranzistory M7-M8 a M3-M4 mali rovnaké gate-source napätie a vo výsledku aj napätie gate-source tranzistorov M5-M6 a M1-M2 bolo zhodné. Pri splnení tejto podmienky sa dá určiť pokojový prúd ako [11]:

$$I_{Q} = \frac{\binom{W}{L}_{5}}{\binom{W}{L}_{6}} I_{bias1},$$
(29)

kde je predpokladané, že prúdy  $I_{bias1}$  a  $I_{bias4}$  majú rovnakú hodnotu a rozmery tranzistorov sú v pomere :

$$\frac{\binom{W}{L}_{5}}{\binom{W}{L}_{1}} = \frac{\binom{W}{L}_{6}}{\binom{W}{L}_{2}} = \frac{\binom{W}{L}_{7}}{\binom{W}{L}_{3}} = \frac{\binom{W}{L}_{8}}{\binom{W}{L}_{4}}.$$
(30)

Tranzistorovo spojený feedfoward kontrolný obvod pre triedu AB je schopný pracovať pokiaľ jeden z výstupných tranzistorov nevytlačí zo saturácie tranzistor M4 alebo tranzistor M8. V dôsledku toho sa gate pre oba výstupné tranzistory môže priblížiť napájaciemu napätiu resp. potenciálu zeme v rámci jedného saturačného a jedného gatesource napätia. Pre minimálne napájacie napätie koncového stupňa platí rovnica (28). Výhodou daného kontrolného obvodu je, že značne nezvyšuje spotrebu a taktiež je dosiahnuté dobré vysokofrekvenčné chovanie, pretože spojenie medzi výstupnými tranzistormi je realizované jediným tranzistorom. Kontrolný obvod ďalej neznižuje zosilnenie otvorenej slučky. Kontrolný obvod na Obr. 4.9 vykazuje závislosť vlastností na zmene napájacieho napätia. Riešenie danej závislosti pomocou nastavenia pracovného bodu kontrolného obvodu pre triedu AB plávajúcim zdrojom prúdu (má rovnakú topológiu ako kontrolný obvod v triede AB) je zobrazené na Obr. 4.10 [11].



Obr. 4.10: Rail-to-rail koncový stupeň s tranzistorovým feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB a nastavením pracovného bodu pomocou plávajúceho zdroja prúdu [11].

Plávajúci zdroj prúdu M12 a M16 poskytuje pracovný prúd pre tranzistorový feedfoward kontrolný obvod pre triedu AB, a pretože má rovnakú štruktúru ako kontrolný obvod dochádza ku vykompenzovaniu závislosti vlastností na napájacom napätí. Podobne ako pre samotný kontrolný obvod, pracovný prúd je daný dvoma translineárnymi slučkami M11-M14 a M15-M18. Pre kompenzáciu body efektu tranzistory M15 a M18 a tranzistory M11 a M14 musia mať rovnaké gate-source napätia. V dôsledku, čoho môžu byť tranzistory M16-M17 a M12-M13 pojaté ako prúdové zrkadlá a pracovný prúd kontrolného obvodu triedy AB je daný ako [11]:

$$I_{AB} = 2. I_{bias4} \frac{(W/L)_{12}}{(W/L)_{13}},$$
(31)

pri predpoklade, že prúdy  $I_{bias3}$  a  $I_{bias4}$  majú rovnakú hodnotu a rozmery tranzistorov sú v pomere [11]:

$$\frac{\binom{W}{L}_{12}}{\binom{W}{L}_{13}} = \frac{\binom{W}{L}_{16}}{\binom{W}{L}_{17}} .$$
(32)

Feedback koncový stupeň v triede AB na rozdiel od feedfoward koncového stupňa v triede AB (kde je pokojový prúd riadený priamo) riadi pokojový prúd pomocou spätnej väzby. Najprv je push a pull prúd odmeraný a potom je regulovaný spôsobom odpovedajúcim triede AB. Feedback koncový stupeň je schopný pracovať vo VLV prostredí, ale za cenu zhoršenia vysokofrekvenčného chovania a zvýšenia spotreby, v dôsledku použitia viac zložených topológií. Stabilizovanie feedback koncového stupňa je taktiež zložitejšie ako je tomu u feedfoward stupňov [11].

# 5 MOS tranzistor

Jedným z najdôležitejších elektrických parametrov MOS tranzistora z pohľadu návrhu pre znížené napájacie napätie je napätie gate-source, pretože určuje minimálne napájacie napätie pri, ktorom je obvod schopný správne pracovať. S napätím gate-source je spojená transkonduktancia, pretože MOS tranzistor je prvok riadený napätím [11]. Na Obr. 5.1 je vykreslená výstupná charakteristika MOS tranzistora s vyznačením operačných regiónov tranzistora.



#### Obr. 5.1: Výstupná charakteristika MOS tranzistora s vyznačením operačných regiónov [24].

Tranzistor sa nachádza v aktívnom režime a v silnej inverzii ak [24]:

$$U_{DS} > U_{GS} - U_{TH}; U_{GS} > U_{TH}$$
 (33)

Pri návrhu OpAmp sa v praxi skoro všetky MOS tranzistory nastavia do silnej inverzie, pretože poskytuje najväčší napäťový zisk pre daný prúd cez drain a geometriu tranzistora [11]. Pre výstupný prúd tranzistora a transkonduktanciu platia nasledovné vzťahy používané pre ručné výpočty [24]:

$$I_D = \frac{1}{2} . KP.\left(\frac{W}{L}\right) . (U_{GS} - U_{TH})^2,$$
(34)

$$g_m = KP.\left(\frac{W}{L}\right).(U_{GS} - U_{TH}) = \sqrt{2.KP.\left(\frac{W}{L}\right).I_D} = \frac{2.I_D}{(U_{GS} - U_{TH})}.$$
(35)

Tranzistor MOS sa nachádza v slabej inverzii keď sa hodnota napätia gate-source nachádza v blízkosti prahového napätia resp. pod ním. Saturačné napätie tranzistora pracujúceho v slabej inverzii je menšie ako pre tranzistor pracujúci v silnej inverzii. Pre výstupný prúd tranzistora v slabej inverzii a jeho transkonduktanciu platí (ručné výpočty) [24]:

$$I_D = I_{D0.} \left(\frac{W}{L}\right) \cdot exp\left(\frac{U_{GS}}{n.\,k.\,T/q}\right),\tag{36}$$

$$g_m = \frac{I_D}{n.k.T/q}.$$
(37)

# 5.1 Technológia ONSemi I3T25

Technológia ONSemi I3T25 ponúka MOS tranzistory s minimálnou dĺžkou kanálu 0,35 μm pracujúce pri napätí 3,3 V, ale aj vysokonapäťové DMOS tranzistory schopné pracovať pri napätí až 18 V (možné je použiť aj bipolárne tranzistory). Technológia I3T25 poskytuje ďalšie možnosti ako napr.[17]:

- kov-kov lineárne kondenzátory
- polykremík-polykremík kondenzátory
- polykremíkové rezistory s vysokou rezistivitou
- plávajúce NDMOS a PDMOS tranzistory
- plávajúce LV diódy
- Schottkyho diódy
- pochované Zenerové diódy pre preklápanie

Parametre používaných súčiastok technológie I3T25 sú uvedené v Tab. 5.1, Tab. 5.2, Tab. 5.3 a Tab. 5.4.

Parameter	Min	Тур	Max	Jednotka	Podmienky
Uthn	542	599	656	mV	$U_{ds}$ = 100 mV, $U_{bs}$ = 0 V
KPn	138,6	166,1	197,2	$\mu A/V^2$	$U_{ds}$ = 100 mV, $U_{bs}$ = 0 V
I <sub>D,satn</sub>	384,7	428,7	495,2	μA	$U_{ds} = U_{gs} = 3,3 \text{ V}$ , $U_{bs} = 0 \text{ V}$
$\gamma_n$	0,49	0,55	0,61	$\sqrt{V}$	U <sub>ds</sub> = 100 mV, U <sub>bs</sub> rozptyl
TC(U <sub>thn</sub> )	_	-0,99	-	mV/K	$U_{ds}$ = 100 mV, $U_{bs}$ = 0 V

Tab. 5.1: Parametre tranzistoru NMOS o rozmeroch W/L = 10 μm/ 10 μm v technológii ONSemi I3T25 [18].

Tab. 5.2: Parametre tranzistoru PMOS o rozmeroch W/L = 10 μm/ 10 μm v technológii ONSemi I3T25 [18].

Parameter	Min	Тур	Max	Jednotka	Podmienky
Uthp	-0,681	-0,598	-0,519	mV	$U_{ds}$ = -100 mV, $U_{bs}$ = 0 V
KPp	32,9	38,9	41	$\mu A/V^2$	$U_{ds}$ = -100 mV, $U_{bs}$ = 0 V
I <sub>D,satp</sub>	-99	-89,2	-76,8	μA	$U_{ds} = U_{gs} = -3,3 \text{ V}, U_{bs} = 0 \text{ V}$
$\gamma_p$	-0,73	-0,69	-0,65	$\sqrt{V}$	U <sub>ds</sub> = -100 mV, U <sub>bs</sub> rozptyl
TC(U <sub>thp</sub> )	-	1	-	mV/K	$U_{ds}$ = -100 mV, $U_{bs}$ = 0 V

Parameter	Min	Тур	Max	Jednotka
R <sub>sh</sub>	775	975	1175	Ω/∎
TC1	-1,42	-1,42	-1,42	mK <sup>-1</sup>
TC2	2,87	2,87	2,87	μK <sup>-2</sup>

Tab. 5.3: Parametre polykremíkového rezistoru s vysokou rezistivitou (HIPOR) v technológii ONSemi I3T25 [18].

Tab. 5.4: Parametre kovového kondenzátoru (mimc) v technológii ONSemi I3T25 [25].

Parameter	Min	Тур	Max	Jednotka
ca	1,30E-03	1,50E-03	1,70E-03	F/m <sup>2</sup>
dW	1,00E-07	1,00E-07	1,00E-07	m
tc1_ca	2,00E+01	4,55E+01	6,00E+01	ppm/K <sup>-1</sup>

# 5.2 Topológia čipu

Topológia čipu alebo tzv. layout reprezentuje fyzickú podobu navrhnutého obvodu na kremíkovej doske. Vhodne navrhnutou topológiou je možné minimalizovať variácie výrobného procesu, dosiahnuť veľmi dobrý súbeh požadovaných prvkov a takto značne znížiť napr. náhodnú napäťovú nesymetriu [8],[22].

Existuje mnoho topologických pravidiel, ktoré zlepšujú súbeh jednotlivých prvkov. Napríklad prvky, ktoré potrebujú kvalitný súbeh by mali byť rovnakej povahy. Nie je možné zaistiť súbeh medzi rezistorom a odporom v source tranzistora. Ďalšou podmienkou pre dobrý súbeh je, že zariadenia v súbehu by sa mali nachádzať na jednej izoterme. Najpodstatnejšie je zväčšenie rozmerov prvkov, pretože rozptyl prahového napätia a ďalších parametrov je nepriamo úmerný odmocnime z (W/L). Okrem rozmerov zariadení aj ich vzájomná vzdialenosť hraje určitú rolu pri súbehu. Dôležitejším bodom ako vzájomná vzdialenosť je však orientácia prvkov, pretože kremík nikdy nemá rovnakú štruktúru v dvoch rozdielnych smeroch a teda ani rovnaké vlastnosti [8].

Pokročilejšie metódy (Obr. 5.2) zlepšenia súbehu prvkov (tranzistorov) resp. zníženia nesymetrie používajú zložitejšie topológie, zložené z viacerých častí [22]. Výsledný layout je overovaný kontrolami pre určenie správnosti vytvoreného návrhu. Kontrola DRC (desing rule check) overuje dodržanie návrhových pravidiel pre danú technológiu. Overenie LVS (layout versus schematic) porovnáva výslednú topológiu s jej elektrickou schémou a antenna check kontroluje navrhnutý layout voči vzniku antenna efektu.



Obr. 5.2: Metódy pre dosiahnutie lepšieho súbehu prvkov: A) inter-digitization, B) commoncentriod, C) cross-quad [22].

# 6 Návrh rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie

Topológia prúdového konvejora druhej generácie založená na jednoduchých prúdových zrkadlách znázornená na Obr. 1.5, nie je vhodná pre rail-to-rail návrh, pretože vstupný súhlasný napäťový rozsah je obmedzený z oboch strán napájania jedným gate-source a jedným saturačným napätím. Pre návrh rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie je potrebné založiť topológiu konvejora na operačnom zosilňovači. Operačný zosilňovač so schopnosťou spracovať rail-to-rail signál (na vstupe aj výstupe) je použitý k implementovaniu jednotkového napäťového sledovača medzi uzlami Y a X. Prúdový sledovač je vytvorený jednoduchým snímaním vstupného prúdu  $I_x$  duplikovaním výstupných tranzistorov napäťového sledovača. Princíp prúdového konvejora druhej generácie založeného na operačnom zosilňovači je ukázaný na Obr. 6.1 [5],[10].



Obr. 6.1: Princíp prúdového konvejora druhej generácie založeného na operačnom zosilňovači [10].

V dôsledku toho, že tranzistory MON1-MZN1 resp. MOP1-MZP1 majú rovnaké rozmery tak prúd  $I_z$  by mal byť presnou kópiou prúdu  $I_x$ . Pretože nie je potreba vkladať žiadne ďalšie tranzistory medzi napájacie svorky a OpAmp, tento prístup k návrhu prúdového konvejora nezvyšuje minimálne napájacie napätie nad rámec napätia potrebného k správnej funkcii operačného zosilňovača. Navyše napäťový sledovač je založený na OpAmp, takže si zachová všetky jeho vlastnosti (výhody aj nevýhody) ako napr. dobré sledovanie napätia za cenu zníženia pracovnej frekvencie. Napäťový sledovač je implementovaný ako dvojstupňový zosilňovač, takže pre väčšinu praktických realizácii bude potrebné použiť frekvenčnú kompenzáciu pre zaistenie stability. Pridanie kompenzačnej kapacity môže potencionálne narušiť prúdový prenos medzi uzlami X a Z. Pri vysokých frekvenciách a za šírkou pásma jednotkového zisku napäťového sledovača, sa časť prúdu  $I_x$  stratí v kompenzačnej kapacite ako aj v parazitných kapacitách [10].

# 6.1 Návrh rail-to-rail operačného zosilňovača

Operačný zosilňovač použitý pre návrh rail-to-rail prúdového konvejora je založený na vstupnom stupni s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3, popísanom v časti 3.3.1 a na feedfoward koncovom stupni v triede AB opísanom v kapitole 4.2. Obvyklou cestou návrhu dvojstupňového operačného zosilňovača je kaskádne spojenie vstupného stupňa so zloženou kaskódou (M1-M12) a koncového stupňa v triede AB (MO1-MO8). Vzniknutá topológia je zobrazená na Obr. 6.2.



Obr. 6.2: Dvojstupňový operačný zosilňovač so zloženou kaskódou [11].

Hoci je takto dosiahnutý kompaktný návrh, tak výsledné zapojenie má niekoľko nedostatkov. Zosilnenie OpAmp klesá v dôsledku toho, že prúdové zdroje kontrolného obvodu pre triedu AB sú paralelne s tranzistormi M9-M10 resp. M7-M8. K napäťovej nesymetrii a šumu okrem vstupných tranzistorov a sumačného obvodu prispievajú opäť zdroje prúdu kontrolného obvodu pre triedu AB. Riešenie týchto nedostatkov je zobrazené na Obr. 6.3 [11].



Obr. 6.3: Dvojstupňový operačný zosilňovač. Kontrolný obvod pre triedu AB má nastavený pracovný bod pomocou kaskód sumačného obvodu [11].

Eliminácia príspevku kontrolného obvodu pre triedu AB k vstupnej napäťovej nesymetrii a šumu spočíva vo vsunutí kontrolného obvodu MO4-MO8 do sumačného obvodu. Takto má plávajúci kontrolný obvod pre triedu AB nastavený pracovný pomocou kaskód M8 a M10 sumačného obvodu. Vstupná napäťová nesymetria a šum sú teraz určené len vstupnými tranzistormi a sumačným obvodom. Nedostatkom presunu kontrolného obvodu do sumačného obvodu je, že pokojový prúd výstupných tranzistorov závisí na vstupnom súhlasnom napätí vstupného komplementárneho diferenčného páru. Pri zmene  $U_{IN,cm}$  sa mení pracovný prúd vstupných diferenčných párov a takto zákonite aj prúd zloženou kaskódou. Vo výsledku sa pracovný bod kontrolného obvodu pre triedu AB a následne aj pokojový prúd výstupných tranzistorov stanú závislé na vstupnom súhlasnom napätí [11].

Riešením je použitie sumačného obvodu s dvoma LV kaskódovými prúdovými zrkadlami zobrazenými na Obr. 3.7. Do oboch vetví každého LV kaskódového prúdového zrkadla sú dodávané vstupnými diferenčnými pármi rovnaké CM prúdy. LV prúdové zrkadlá majú nastavený pracovný bod pomocou plávajúceho prúdového zdroja MO9-MO10, ktorý ma rovnakú topológiu ako kontrolný obvod pre triedu AB, takže sa vyruší závislosť vlastností kontrolného obvodu na napájacom napätí. Pretože sa jedná o plávajúci prúdový zdroj tak neprispieva ku vstupnej napäťovej nesymetrii a šumu. Výsledné zapojenie je ukázané na Obr. 6.4 [11].



Obr. 6.4: Kompaktný dvojstupňový operačný zosilňovač [11].

Pri návrhu dvojstupňového operačného zosilňovača, ktorého celková schéma je uvedená v prílohe P1, je potrebné vychádzať z podmienky pre fázovú bezpečnosť Návrhové vzťahy platia aj pre prípad, že v prvom stupni sa nachádza kaskódové zapojenie tranzistorov [11], [26]. Najplochejšia odozva vo frekvenčnej oblasti sa dosiahne pri fázovej bezpečnosti 60 ° [8]. Pre model OpAmp s dvoma pólmi a jednou RHP nulou (ak má nula desaťkrát väčšiu hodnotu ako GBW ) platí, že druhý pól musí byť umiestnený minimálne na 2,2-krát vyššej frekvencii ako je hodnota GBW, pretože [26]:

$$\begin{split} \phi_{M} &= \pm 180^{\circ} - Arg[A(j\omega).F(j\omega)] = \qquad (38) \\ &= \pm 180^{\circ} - tan^{-1} \left(\frac{\omega}{|p_{1}|}\right) - tan^{-1} \left(\frac{\omega}{|p_{2}|}\right) - tan^{-1} \left(\frac{\omega}{|z_{1}|}\right) \\ &= 60^{\circ} \ . \end{split}$$

Pri predpoklade, že  $\omega$  je nahradená GBW ďalej platí:

$$120^{\circ} = tan^{-1} \left( \frac{GBW}{|p_1|} \right) + tan^{-1} \left( \frac{GBW}{|p_2|} \right) + tan^{-1} \left( \frac{GBW}{|z_1|} \right)$$

$$= tan^{-1} (A_U(0)) + tan^{-1} \left( \frac{GBW}{|p_2|} \right) + tan^{-1} (0,1) .$$
(39)

V prípade, že napäťové zosilnenie je považované za veľké tak sa dá rovnica (39) zjednodušiť na:

$$24,3^{\circ} \approx tan^{-1} \left( \frac{GBW}{|p_2|} \right) \to |p_2| \ge 2,2.\,GBW$$
 (40)

Pre kompenzačnú kapacitu  $C_C$  potom platí:

$$C_C > 0,22. C_L$$
 . (41)

Požiadavka na transkonduktanciu vstupného stupňa sa dá určiť z vedomosti GBW a veľkosti kompenzačnej kapacity [26]:

$$g_{mIN} = 2\pi. f. C_C. GBW . (42)$$

Pre fázovú bezpečnosť 60 ° bolo predpokladané, že RHP nula má desaťkrát väčšiu hodnotu frekvencie ako GBW, takže pre transkonduktanciu koncového stupňa platí:

$$g_{mOUT} = 2, 2. g_{mIN} \cdot \left(\frac{C_L}{C_C}\right) \,. \tag{43}$$

Na Obr. 6.5 je znázornený vstupný stupeň použitý v operačnom zosilňovači tvoriacom jadro prúdového konvejora druhej generácie.



Obr. 6.5: Vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 použitý v operačnom zosilňovači [8] [11].

Použitie vstupného stupňa s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 limituje minimálne dosiahnuteľne napájacie napätie, pretože prúdové spínače MRN resp. MRP majú nastavenú prepínaciu úroveň pomocou referenčných napätí  $U_{bias2}$  a  $U_{bias1}$ . Pri znížení napájacieho napätia pod minimálnu úroveň dochádza v strede ICMR k vzniku pozitívnej spätnej väzby, pretože oba tranzistory MRN

aj MRP súčasne vedú prúd a OpAmp sa stáva nestabilný. Vzniku pozitívnej spätnej väzby sa dá zabrániť tým, že sa gate tranzistora MRN pripojí na napájacie napätie za cenu znefunkčnenia regulácie transkonduktancie v hornej časti ICMR. Obdobne to platí pre tranzistor MRP a pripojenie jeho gate na potenciál zeme (znefunkčnenie kontroly výslednej transkonduktancie v spodnej časti ICMR) [11]. Minimálna úroveň napájacieho napätia bola stanovená na hodnotu 3 V (technológia ONSemi I3T25 umožňuje nesymetrické napájanie do 3,3 V).

Prvý stupeň použitého operačného zosilňovača tvorí komplementárny diferenčný pár so zloženou kaskódou, ktorá zaručuje rail-to-rail ICMR. Transkonduktancia vstupného stupňa je regulovaná tak aby vo všetkých troch regiónoch ICMR (región I – funguje len PMOS diferenčný pár; región II – fungujú oba diferenčné páry; región III – funguje iba NMOS diferenčný pár), bola konštantná. Pre transkonduktanciu vstupného stupňa platí podľa rovnice (35):

$$g_{mIN} = \sqrt{2. KP_p \cdot \left(\frac{W}{L}\right)_3 \cdot 4. I_{D3, región2}} \quad región 1,$$
<sup>(44)</sup>

$$g_{mIN} = \sqrt{2.KP_p \cdot \left(\frac{W}{L}\right)_3 \cdot I_{D3}} + \sqrt{2.KP_n \cdot \left(\frac{W}{L}\right)_1 \cdot I_{D1}} región 2,$$

$$(45)$$

$$g_{mIN} = \sqrt{2. KP_n \cdot \left(\frac{W}{L}\right)_1 \cdot 4. I_{D1, región2}} región 3 .$$
<sup>(46)</sup>

Výstupný odpor prvého stupňa je daný paralelnou kombináciou výstupných odporov LV kaskódových prúdových zrkadiel [23]:

$$r_{0I} = [g_{m8}, r_{08}, (r_{02}||r_{06})]||[g_{m10}, r_{010}, (r_{04}||r_{012})].$$
(47)

Zosilnenie prvého stupňa je potom definované ako:

$$A_{UI} = g_{mIN} \cdot r_{OI} \ . \tag{48}$$

Pre prúdy zloženej kaskódy by malo platiť, že sú 1,3 až 1,5-krát väčšie ako pracovné prúdy vstupných diferenčných párov aby nedošlo ku stavu, že vetvou kaskódy nepreteká žiadny prúd [26].

Druhý stupeň navrhnutého operačného zosilňovača je vytvorený drain-to-drain (dosiahnutie rail-to-rail OCMR) spojením tranzistorov MON1 a MOP1. Pre transkonduktanciu, výstupný odpor a zosilnenie druhého stupňa platí [23]:

$$g_{mOUT} = \sqrt{2.KP_{p}.\left(\frac{W}{L}\right)_{OP1}.I_{DOP1}} + \sqrt{2.KP_{n}.\left(\frac{W}{L}\right)_{ON1}.I_{DON1}},$$
(49)

$$r_{OII} = r_{OOP1} || r_{OOP2} , \qquad (50)$$

$$A_{UII} = g_{mOUT} \cdot r_{OII} \,. \tag{51}$$

Celkové zosilnenie operačného zosilňovača je dané ako:

$$A_{U} = A_{UI} \cdot A_{UII} = g_{mIN} \cdot r_{OI} \cdot g_{mOUT} \cdot r_{OII} .$$
(52)

Sumačný obvod spolu s kontrolným obvodom pre triedu AB použitý v operačnom zosilňovači je ukázaný na Obr. 6.6. Podrobnejší popis kontrolného obvodu sa nachádza v kapitole 4.2.



Obr. 6.6: Sumačný obvod spolu s kontrolným obvodom pre triedu AB použitý v operačnom zosilňovači [11].

Ak koncový stupeň dodáva značné prúdy do záťaže, tak je potrebné podrobnejšie preskúmanie stability, pretože transkonduktancia koncového stupňa a zosilnenie značne závisí na výstupnom prúde, a taktiež pretože samotný kontrolný obvod pre triedu AB môže začať limitovať šírku pásma OpAmp. V praktickom zmysle musí byť operačný zosilňovač stabilný pre každý pracovný bod koncového stupňa nie len pre pokojový pracovný bod. Toto sa zaisťuje pomocou zrkadlovej Millerovej frekvenčnej kompenzácie (kapacity symetricky umiestnené okolo výstupných tranzistorov). Okrem signálovej stability OpAmp musí byť zabezpečená aj stabilita samotnej slučky kontrolného obvodu pre triedu AB. Typicky pre Millerovu frekvenčnú kompenzáciu nie je potrebné použiť kapacitu  $C_{AB}$  pre stabilizáciu AB slučky [27]. Prakticky sa ukázalo, že kapacita  $C_{AB}$ , zlepšuje vlastnosti fázovej bezpečenosti.

Na Obr. 6.7 je znázornený obvod pre nastavenie pracovného bodu tranzistorov operačného zosilňovača. Obvod využíva referenčný prúd o hodnote 10  $\mu$ A vytvorený obvodom, ktorý nie je súčasťou návrhu (typicky sa na čipe nachádza jeden obvod, ktorý slúži ako referencia pre všetky bloky a návrh OpAmp predpokladá túto skutočnosť). Napätia pre nastavenie pracovného bodu OpAmp sú uvedené v Tab. 6.1.

Ubias1	Ubias2	UbiasN	UbiasP
1,3 V	1,7 V	0,8 V	2,2 V

Tab. 6.1: Napätia pre nastavenie pracovného obvodu operačného zosilňovača.



#### Obr. 6.7: Obvod pre nastavenie pracovného bodu tranzistorov operačného zosilňovača.

Požiadavky na vlastnosti operačného zosilňovača použitého ako základ prúdového konvejora druhej generácie sú vypísané v Tab. 6.2.

Parameter	Skratka	Hodnota
Jednosmerné zosilnenie	A <sub>U</sub>	≥ 100 dB
Šírka pásma jednotkového zisku	GBW	$\approx 2 \text{ MHz}$
Fázová bezpečnosť	$\Phi_{\mathrm{M}}$	pprox 60 °
Napájacie napätie	U <sub>DD</sub>	3 V
Spotreba	P <sub>diss</sub>	$\leq 1 \text{ mW}$
Zaťažovacia kapacita	CL	10 pF
Prúdový rozsah koncového stupňa	-	-0,3 mA - 0,3 mA

Tab. 6.2 Požiadavky na vlastnosti operačného zosilňovača.

Rozmery jednotlivých tranzistorov sa určia z rovníc (34) a (35) pre ručné výpočty, pretože všetky tranzistory OpAmp majú pracovný bod nachádzajúci sa v oblasti silnej inverzie. Vypočítané rozmery všetkých tranzistorov operačného zosilňovača sú uvedené v Tab. 6.3.

	Tranzistor	(W/L) [µm]/[µm]
Nastavenie	MBP1, MBP2, MBP3, MBP4, MBP5, MBPO	25,6 / 2,0
pracovného bodu tranzistorov	MBN1, MBN2, MBN3, MBN4, MBNO	6,0 / 2,0
	MDP	3,2 / 2,0
	MDN	0,8 / 2,0
	M1, M2, MRP, MRN1	6,0 / 2,0
Vstupne diferenche	M3, M4,MRN, MRP1	25,6/2,0
pary a regulacia transkonduktancie	MRN3	18,0 / 2,0
in unisition unit united	MRP3	76,8 / 2,0
	M11, M12	30,0 / 2,0
Sumačný obvod	M9, M10	18,0 / 2,0
(zložená kaskóda)	M7, M8	76,75 / 2,0
	M5, M6	128,0 / 2,0
	MON4, MON5	9,0 / 2,0
	MOP4, MOP5	38,4 / 2,0
Kontrolný obvod	MON3	16,0 / 3,0
pre triedu AB a	MON2	10,3 / 2,0
výstupné	MOP3	68,25 / 3,0
tranzistory	MOP2	44,0 / 2,0
	MON1	128,0 / 3,0
	MOP1	546,0 / 3,0

Tab. 6.3: Rozmery tranzistorov operačného zosilňovača.

# 6.2 Vytvorenie rail-to-rail prúdového konvejora pomocou operačného zosilňovača

Princíp vytvorenia prúdového konvejora druhej generácie založeného na operačnom zosilňovači je ukázaný na Obr. 6.1. Postup popísaný v kapitole 6 je uplatnený na navrhnutý operačný zosilňovač. Samotný operačný zosilňovač, tvoriaci jadro CCII, je zapojený v spätnej väzbe ako napäťový sledovač. Výstupné tranzistory koncového stupňa sú zduplikované, aby bol vytvorený prúdový sledovač medzi terminálmi X a Z. CCII navrhnutý týmto spôsobom je typu CCII+, pretože prúdy  $I_x$  a  $I_z$  majú rovnaký smer. Celková schéma odvodeného prúdového konvejora sa nachádza v prílohe P2. V Tab. 6.4 sú uvedené rozmery tranzistorov MZN1 A MZP1 pridané k operačnému zosilňovaču pre vytvorenie CCII resp. CCII+.

Tranzistor	(W/L) [μm]/[μm]
MON1,MZN1	128,0 / 3,0
MOP1, MZP1	546,0 / 3,0

Tab. 6.4: Rozmery tranzistorov prúdového sledovača.

# 7 Výsledky simulácií

Simulácie navrhnutých obvodov boli uskutočnené v návrhovom prostredí Cadence Virtuoso. Rozmery tranzistorov OpAmp a CCII v Tab. 6.3 a Tab. 6.4 boli určené pomocou rovníc pre ručný návrh ((34) a (35)), ktoré zanedbávajú niektoré zložitejšie javy vplývajúce na vlastnosti a charakteristiky MOS tranzistorov. V rámci simulácii boli rozmery tranzistorov upravované pre zlepšenie funkcie výsledných obvodov.

Pre charakterizáciu výsledného návrhu boli vykonané aj corner analýzy pre zistenie vplyvu procesných odchýlok a teploty na vlastnosti zapojení. Corner analýzy prebiehali (ak nebude uvedené inak) pre okrajové a typické hodnoty  $U_{IN,cm}$  (100 mV, 1,5 V a 2,9 V) a prúdu dodávaného do záťaže (-300  $\mu$ A, 0  $\mu$ A a 300  $\mu$ A), aby bol obvod preverený v celom rozsahu svojej funkcie. Technológia ONSemi I3T25 disponuje týmito corner procesnými modelmi pre MOS tranzistory: AWC1 (PMOS rýchly, NMOS pomalý), AWC0 (PMOS pomalý, NMOS rýchly), AWCS (PMOS pomalý, NMOS pomalý) a AWCP (PMOS rýchly, NMOS rýchly). Pre kapacity má technológia I3T25 hraničné modeli MAX a MIN. Corner simulácie boli uskutočnené pre rozmedzie teplôt od 0 °C do 80 °C.

## 7.1 Simulácie rail-to-rail operačného zosilňovača

Pre overenie a optimalizáciu vlastností rail-to-rail operačného zosilňovača bolo uskutočnených niekoľko rôznych druhov simulácii. Charakterizované boli: vstupná napäťová nesymetria, funkcia regulácie konštantnosti celkovej transkonduktancie, frekvenčné vlastnosti obvodu, vstupný a výstupný CM rozsah, a ďalšie vlastnosti operačného zosilňovača. Doplňujúce simulácie a takisto aj corner analýzy sú uvedené v prílohe P3.

### 7.1.1 Simulácia napäťovej nesymetrie

V kapitole 1.2.2 je opísaná nesymetria CCII. Prvou časťou pre charakterizáciu nesymetrie CII je určenie napäťovej nesymetrie napäťového sledovača implementovaného pomocou operačného zosilňovača. Systematická napäťová nesymetria je spôsobená nepresným návrhom a dá sa jej do značnej miery predísť. Odsimulovať sa dá pomocou DC simulácie pracovného bodu. Náhodná napäťová nesymetria vzniká procesnými odchýlkami pri výrobe kremíkového čipu. Zníženie náhodnej nesymetrie je možné zlepšením súbehu tranzistorov pomocou vhodného layoutu. Simulácia náhodnej nesymetrie sa dá uskutočniť pomocou analýzy DCmatch alebo analýzy Monte Carlo [8].

Pri návrhu presného dvojstupňového zosilňovača je potrebné navrhnúť prvý stupeň s čo najmenšou napäťovou nesymetriou ( $\sigma_{Uo}$  je smerodajná odchýlka napäťovej nesymetrie) a dostatočne veľkým ziskom, ktorý potom eliminuje nesymetriu druhého stupňa podľa [28]:

$$\sigma_{Uo} = \sqrt{\sigma_{UoI}^2 + \left(\frac{\sigma_{UoII}}{A_{UI}}\right)^2} .$$
<sup>(53)</sup>

Ak je príspevok druhého stupňa polovičný v porovnaní s príspevkom prvého stupňa tak je napäťová nesymetria prakticky definovaná nesymetriou prvého stupňa.

Napäťová nesymetria operačného bola simulovaná pomocou analýzy Monte Carlo. Operačný zosilňovač bol pre analýzu zapojený ako napäťový sledovač. Na Obr. 7.1 je znázornené štatistické rozloženie hodnôt napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača pre hodnotu  $U_{IN,cm}$  1,5 V. Systematická napäťová nesymetria sa pohybuje v jednotkách  $\mu$ V (pri analýze Monte Carlo bol okrem vplyvu súbehu sledovaný aj vplyv výrobného procesu, čo má za následok vyššiu hodnotu systematickej napäťovej nesymetrie). Hodnota systematickej napäťovej nesymetrie, taktiež narastá zo zvyšujúcim sa odoberaným prúdom.



Obr. 7.1: Štatistické rozloženie hodnôt napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača pre hodnotu U<sub>IN,cm</sub> 1,5 V.

Hodnoty náhodnej napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača sú uvedené v Tab. 7.1.

UIN,cm [V]	σ <sub>U0</sub> [mV]	4σ <sub>U0</sub> [mV]
0,1	±1,318	±5,272
1,5	±1,155	±4,620
2,9	±1,267	$\pm 5,068$

Tab. 7.1: Hodnoty náhodnej napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača.

Pre dosiahnutie uvedených hodnôt náhodnej napäťovej nesymetrie bolo potrebné upraviť rozmery tranzistorov, ktoré majú najväčší príspevok k výslednej hodnote  $\sigma_{Uo}$ . Jedná sa o tranzistory sumačného obvodu M5-M6 a M11-M12 a taktiež o vstupné diferenčné páry M1-M2 a M3-M4. Pre zníženie príspevkov jednotlivých tranzistorov je potrebné predĺžiť dĺžku ich kanálov [28]. Taktiež bolo potrebné zmenšiť saturačné napätie vstupných diferenčných párov na hodnotu 150 mV [11]. Jednotlivé dvojice tranzistorov budú pri tvorbe topológie čipu usporiadané v konfigurácii cross-quad pre dosiahnutie lepšieho súbehu. Zmenené rozmery tranzistorov sú uvedené v Tab. 7.2. Na okrajoch ICMR je náhodná nesymetria väčšia, pretože príspevky problematických tranzistorov M11-M12 resp. M5-M6 sú ešte výraznejšie ako je tomu v strede ICMR.

Tranzistor	(W/L) [μm]/[μm]	Násobiteľ'
M1, M2	16,0 / 8,0	2
M3, M4	34,1 / 4,0	2
M11, M12	45,0 / 8,0	2
M5, M6	100,0 / 4,0	2

Tab. 7.2: Zmena rozmerov tranzistorov pre zlepšenie náhodnej napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača

## 7.1.2 Simulácia regulácie transkonduktancie

Regulácia konštantnosti transkonduktancie vstupného stupňa je realizovaná pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 popísaných v kapitole 3.3.1. Tento regulačný obvod bol vybraný pre jednoduchosť jeho implementácie, ale ako bolo vysvetlené v kapitole 6.1 tak jeho použitie limituje minimálne možné napájacie napätie. Výsledná závislosť transkonduktancie cez ICMR je ukázaná na Obr. 7.2. Rozptyl transkonduktancie sa pohybuje na úrovni 15 %.



Obr. 7.2: : Závislosť transkonduktancie vstupného stupňa operačného zosilňovača na vstupnom súhlasnom napätí.

Pre zníženie náhodnej napäťovej nesymetrie napäťového sledovača bolo znížene saturačné napätie vstupných tranzistorov M1-M4 komplementárneho diferenčného páru na

hodnotu 150 mV. Transkonduktancia sa pri tomto saturačnom napätí už nespráva presne podľa kvadratickej charakteristiky (rovnica (35)). Štvornásobné zväčšenie pracovného prúdu diferenčných párov v regióne I a regióne III ICMR, spôsobovalo značný nárast transkonduktancie pri okrajoch napájacieho rozsahu. Preto bolo potrebné mierne upraviť rozmery tranzistorov MRN3 a MRP3. Upravené rozmery sú vypísané v Tab. 7.3.

Tranzistor	(W/L) [μm]/[μm]
MRN3	14,0 / 2,0
MRP3	63,9 / 2,0

Tab. 7.3: Zmena rozmerov tranzistorov pre dosiahnutie konštantnosti transkonduktancievstupného stupňa operačného zosilňovača na vstupnom súhlasnom napätí.

### 7.1.3 Frekvenčná simulácia

Frekvenčná simulácia navrhnutého rail-to-rail operačného zosilňovača slúži, k získaniu hodnôt jednosmerného zosilnenia, fázovej bezpečnosti, medznej frekvencie a šírky pásma jednotkového zisku. Zosilňovač bol zapojený v spätnej väzbe ako napäťový sledovač, pričom výstup bol držaný v strede OCMR. Zaťažovacia kapacita mala hodnotu 10 pF. Pre nastavenie správnych pracovných podmienok bol použitý AC killer. Typická frekvenčná simulácia pre hodnotu  $U_{IN,cm}$  1,5 V je znázornená na Obr. 7.3.



Obr. 7.3: Frekvenčná charakteristika operačného zosilňovača pre hodnotu U<sub>IN,cm</sub> 1,5 V.

Požiadavky na vlastnosti operačného zosilňovača sú uvedené v Tab. 6.2. Hodnoty jednosmerného zosilnenia, šírky pásma jednotkového zisku a fázovej bezpečnosti pre typický proces sú uvedené v Tab. 7.4. Operačný zosilňovač splňuje návrhové požiadavky s určitou rezervou, aby vznikol priestor pre vplyv procesných variácií a vplyv teploty na parametre obvodu.

UIN,cm [V]	Au[dB]	GBW [MHz]	Φ <sub>M</sub> [°]
0,1	141,90	2,63	65,82
1,5	143,90	2,34	61,28
2,9	143,30	2,38	58,22

Tab. 7.4: Typické hodnoty jednosmerného zosilnenia, šírky pásma jednotkového zisku a fázovej bezpečnosti

Podľa rovnice (41) by malo pre hodnotu kompenzačnej kapacity platiť, že je 0,22 násobkom zaťažovacej kapacity. Počas simulácii bola hodnota kompenzačných kapacít upravená na hodnotu uvedenú v Tab. 7.5, aby bola dosiahnutá požiadavka na fázovú bezpečnosť. Ako bolo uvedené v kapitole 6.1 kapacity  $C_{AB1}$ -  $C_{AB2}$  majú pozitívny vplyv na rozbiehanie fázovej bezpečnosti v rámci ICMR, ktoré je viditeľné už pri typickom procese.

Tab. 7.5: Rozmery a hodnoty použitých kompenzačných kapacít (mimc).

Kapacita	Plocha [µm <sup>2</sup> ]	Hodnota [pF]
C <sub>C1</sub> ,C <sub>C2</sub> ,C <sub>AB1</sub> ,C <sub>AB2</sub>	2500	3,75

#### 7.1.4 Simulácia vstupného a výstupného rozsahu

Na Obr. 7.4 a Obr. 7.5 je znázornený vstupný resp. výstupný súhlasný napäťový rozsah navrhnutého operačného zosilňovača.



Obr. 7.4: Vstupný napäťový rozsah operačného zosilňovača pre typické parametre (hodnota U<sub>OUT,cm</sub> 1,5 V).



Obr. 7.5: Vstupný napäťový rozsah operačného zosilňovača pre typické parametre (hodnota U<sub>IN,cm</sub> 1,5 V).

Vstupný a výstupný rozsah operačného zosilňovača bol definovaný ako rozsah súhlasného napätia, v ktorom neklesne jednosmerné zosilnenie pod úroveň 80 dB. Pri simulácii vstupného rozsahu bolo krokované vstupné súhlasné napätie pre tieto hodnoty  $U_{OUT,cm}$ : 100 mV, 1,5 V a 2,9 V. Z Obr. 7.4 vyplýva, že zmena  $U_{IN,cm}$  nemá vplyv na vlastnosti zosilňovača v celom napájacom rozsahu, takže ICMR je v podstate rail-to-rail. Operačný zosilňovač si drží zosilnenie aj keď sa vstupné súhlasné napätie dostane nad resp. pod napájací rozsah. Zosilňovač pracuje bez zmeny minimálne v rozsahu  $U_{IN,cm}$  od -450 mV do 3,45 V. Pre hodnoty  $U_{OUT,cm}$  100 mV a 2,9 V dochádza k poklesu zosilnenia operačného zosilňovača, pretože výstupné tranzistory sa nachádzajú v lineárnom režime a značne im poklesne výstupný odpor.

Pre simuláciu OCMR bolo podobne krokované výstupné súhlasné napätie (pre hodnoty  $U_{IN,cm}$ : 100 mV, 1,5 V a 2,9 V). Pre zlepšenie výstupného rozsahu sú výstupné tranzistory koncového stupňa MON1 a MOP1 navrhnuté pre hodnotu saturačného napätia 150 mV. Týmto sa tranzistory dostanú do saturácie, v menšej vzdialenosti od napájacieho napätia resp. potenciálu zeme ako pri vyššej hodnote minimálneho saturačného napätia. Výstupný napäťový rozsah je pre typické parametre v intervale od 28 mV do 2,97 V, čo sa dá považovať za rail-to-rail rozsah.

#### 7.1.5 Dosiahnuté parametre

V Tab. 7.6 sú uvedené dosiahnuté parametre rail-to-rail operačného zosilňovača. Typické hodnoty sú uvedené pre prípad, že vstupné a výstupné súhlasné napätie sa nachádza v strede napájacieho rozsahu. Minimálne hodnoty sú uvedené pre najhoršie prípady (Worst Case) simulácii z corner analýz, kde sú brané do úvahy procesné odchýlky a vplyv teploty na vlastnosti OpAmp.

Najkritickejšie sa ukázali podmienky simulácie keď bol OpAmp zapojený ako sledovač napätia a výstupný prúd bol dodávaný resp. pohltený tranzistorom, ktorý sa nachádzal v lineárnom režime. Napríklad ak sa vstupné napätie nachádza v regióne III ICMR (pracuje NMOS diferenčný pár M1-M2) a maximálny prúd je dodávaný tranzistorom MOP1, dôjde k značnému zhoršeniu parametrov v porovnaní s typickými hodnotami. V dôsledku toho, že sa výstupný tranzistor nachádza hlboko v lineárnom režime a dodáva relatívne veľký prúd tak dôjde k zníženiu hodnoty výstupného odporu na minimálnu hodnotu, čo má veľmi negatívny vplyv na výkon obvodu.

Parameter	Jednotka	Тур	Min
Jednosmerné zosilnenie A <sub>U</sub>	[dB]	143,9	127,8
Šírka pásma jednotkového zisku GBW	[MHz]	2,34	1,8
Fázová bezpečnosť $\Phi_M$	[°]	61,28	52
Napájacie napätie $\mathrm{U}_{\mathrm{DD}}$	[V]	0 - 3	-
Spotreba P <sub>diss</sub>	[mW]	0,639	-
Prúdový rozsah koncového stupňa	[mA]	-0,3 - 0,3	-
Činiteľ potlačenia súhlasného napätia CMRR (DC)	[dB]	159,9	115
Činiteľ potlačenia zmien napájacieho napätia PSRR (DC)	[dB]	156	80,52
Vstupný súhlasný rozsah ICMR	[V]	0 - 3	0 - 3
Výstupný súhlasný rozsah OCMR	[V]	28m - 2,97	119m - 2,862
Náhodná napäťová nesymetria $4\sigma_{Uo}$	[mV]	±4,620	-

Tab. 7.6: Parametre navrhnutého rail-to-rail operačného zosilňovača.

# 7.2 Simulácie rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie

Z navrhnutého rail-to-rail operačného zosilňovača bol vytvorený rail-to-rail prúdový konvejor druhej generácie podľa princípu ukázaného na Obr. 6.1. V rámci charakterizácie parametrov vzniknutého CCII+ boli uskutočnené nasledujúce simulácie: simulácia nesymetrie prúdového konvejoru druhej generácie, simulácia frekvenčných vlastností napäťového a prúdového sledovača, DC simulácia ich pracovných rozsahov a simulácia impedančných úrovní terminálov CCII. Corner analýzy ako aj doplňujúce simulácie sú uvedené v prílohe P4.

### 7.2.1 Simulácia nesymetrie

Táto simulácia nadväzuje na kapitolu 1.2.2 a simuláciu napäťovej nesymetrie vykonanej v časti 7.1.1. Podľa rovnice (9) vstupná napäťová nesymetria operačného zosilňovača spôsobuje prúdovú nesymetriu  $I_{zo}$ . Systematická prúdová nesymetria (analýza Monte Carlo okrem vplyvu súbehu bol sledovaný aj vplyv procesu) nepresiahla ani v najhoršom prípade hodnotu 0,25 µA. Štatistické rozloženie hodnôt nesymetrie prúdového sledovača pre typické podmienky funkcie je uvedené na Obr. 7.6.



Obr. 7.6: Štatistické rozloženie hodnôt nesymetrie prúdového sledovača pre hodnoty  $U_{IN,cm}$ 1,5 V a  $I_x$  0 A.

Hodnoty náhodnej nesymetrie prúdového sledovača sú uvedené v Tab. 7.7. Hodnoty sú značne závislé na pracovnom bode, v ktorom sa nachádza CCII.

TT 577	σι <sub>z0</sub> [A]			
UIN,cm [V]	<b>Ι</b> ουτ <b>= -300 μ Α</b>	IOUT = $0 \mu A$	Ιουτ = 300 μ Α	
0,1	±4,045µ	±741,654n	±601,959n	
1,5	±1,296µ	±595,826n	±600,745n	
2,9	±1,309µ	±787,849n	±3,841µ	

Tab. 7.7: Hodnoty náhodnej nesymetrie prúdového sledovača pre σ<sub>Izo.</sub>

Z Tab. 7.7 je vidieť, že najlepšie vlastnosti má prúdový sledovač pokiaľ nie je z prúdového konvejora odoberaný žiadny prúd. Vtedy náhodná nesymetria prúdového sledovača nezávisí prakticky na hodnote vstupného súhlasného napätia. Celkovo na náhodnú nesymetriu prúdového sledovača majú najväčší príspevok tranzistorové dvojice MON1-MZN1 a MOP1-MZP1, čo sa dá očakávať. Väčší absolútny príspevok majú pri rovnakej dĺžke kanálov NMOS tranzistory, čo má za následok väčšiu náhodnú nesymetriu keď je výstupný prúd pohlcovaný tranzistorom MZN1 (rozdielne dĺžky kanálov vedú k systematickej chybe sledovania prúdu). Najhoršie vlastnosti má sledovač pokiaľ je prúd dodávaný alebo pohltený tranzistorom, ktorý sa v dôsledku napäť ového sledovania medzi uzlami Y a X dostal do lineárneho režimu, pretože vstupné súhlasné napätie sa nachádza v blízkosti napájacieho rozsahu. Vtedy sa náhodná nesymetria prúdového zosilňovača značne zhorší - prakticky sa zväčši päťkrát oproti hodnote s nulovým výstupným prúdom. Na prúdový konvejor druhej generácie sa dá taktiež nazerať ako na prevodník napätia na prúd. Pri takomto prevode sa náhodné nesymetrie napäťového a prúdového sledovača sčítajú nekorelovane podľa rovnice:

$$\sigma_{celk} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_{Uo}}{R_L}\right)^2 + \sigma_{Izo}^2},\tag{54}$$

kde je zanedbaný parazitný odpor na termináli X (nízka hodnota) a odpor  $R_L$  je externý odpor pripojený k uzlu X. Zanedbať nesymetriu napäťového sledovača je možné ak je jej príspevok k celkovej nesymetrii minimálne polovičný v porovnaný s príspevkom prúdového sledovača. Vtedy je vo výsledku po nekorelovanom súčte príspevok napäťového sledovača len 12 % a celková nesymetria je prakticky definovaná príspevkom prúdového sledovača [28].

Pre zlepšenie súbehu prúdového sledovača je potreba zmeniť usporiadanie tranzistorov MON1-MZN1 a MOP1-MZP1, aby ich bolo možné pri tvorbe topológie čipu zapojiť v konfigurácii cross-quad. Zmenené rozmery sú uvedené v Tab. 7.8.

Tab. 7.8: Zmena rozmerov tranzistorov pre zlepšenie náhodnej nesymetrie prúdového sledovača.

Tranzistor	(W/L) [μm]/[μm]	Násobitel'
MON1, MZN1	64,0 / 3,0	2
MOP1, MZP1	273,0 / 3,0	2

## 7.2.2 Frekvenčná simulácia

Frekvenčné simulácie sú uskutočnené pre zistenie frekvenčného chovania napäťového a prúdového sledovača. Frekvenčná odozva napäťového sledovača (pre zaťažovaciu kapacitu 10 pF) je uvedená na Obr. 7.7 a frekvenčná odozva prúdového sledovača je znázornená na Obr. 7.8. V Tab. 7.9 sú uvedené typické hodnoty šírky pásma napäťového a prúdového sledovača. Rozdiely v šírke pásma sledovačov sa dajú vysvetliť frekvenčným chovaním rail-to-rail operačného zosilňovača, na ktorom je postavený CCII+. Pri zapojení OpAmp ako sledovača napätia sa dostavajú výstupné tranzistory koncového stupňa pri sledovaní napätia v okrajoch napájacieho rozsahu do oblasti lineárneho režimu. Dochádza k citeľnému zníženiu výstupného odporu tranzistorov a teda aj zníženiu jednosmerného zosilnenia spoločne so zmenšením šírky pásma jednotkového zisku.

Tab. 7.9: Typické hodnoty šírky pásma napäťového a prúdového sledovača.

UIN,cm [V]	3 dB šírka pásma U <sub>x</sub> /U <sub>y</sub> [MHz]	3 dB šírka pásma Iz/Ix [MHz]
0,1	2,43	4,22
1,5	4,54	8,10
2,9	2,46	2,92



Obr. 7.7: Frekvenčná odozva napäťového sledovača pre hodnoty  $U_{IN,cm}$  1,5 V a  $I_x$  0 A.



Obr. 7.8: Frekvenčná odozva prúdového sledovača pre hodnoty  $U_{IN,cm}$  1,5 V a  $I_x$  0 A.

Zníženie celkovej výkonnosti OpAmp pri zapojení v konfigurácii sledovača napätia je ešte výraznejšie pokiaľ operačný zosilňovač musí dodávať alebo pohlcovať prúd do (zo)

záťaže. V prípade, že koncový tranzistor, ktorý sa v dôsledku sledovania napätia dostane do lineárneho režimu je nútený dodávať prúd, dochádza k zvýšeniu minimálneho saturačného napätia (resp. rastie napätie  $U_{GS}$ ). Tranzistor sa dostáva prakticky hlbšie do lineárnej oblasti a jeho vlastnosti sa zhoršia ešte výraznejšie. Frekvenčná charakteristika operačného zosilňovača pre najhorší prípad pracovných podmienok (maximálny prúd tečie cez výstupný tranzistor v lineárnom režime) je zobrazená na Tab. 7.9. Správnej funkcii CCII v podstate nevadí, premenlivosť celkovej transkonduktancie v rámci ICMR [5], ale bez regulácie transkonduktancie by bol pokles šírky pásma jednotkového zisku a jednosmerného zosilnenia ešte výraznejší. Pre  $U_{IN,cm}$  vzdialené 200 mV od napájacieho rozsahu dosahuje GBW aj pre najhoršie prípady hodnotu pohybujúcu sa okolo 1 MHz.



Obr. 7.9: Frekvenčná charakteristika operačného zosilňovača pre najhorší prípad pracovných podmienok.

#### 7.2.3 Jednosmerná simulácia

Na Obr. 7.10 je znázornená jednosmerná charakteristika napäťového sledovača pre nulovú hodnotu prúdu  $I_x$ . Na Obr. 7.10 je taktiež ukázaná aj systematická chyba sledovania napätia medzi uzlami Y a X. Na charakteristike je viditeľný rail-to-rail rozsah napäťového sledovača. Sledovač je schopný pracovať s chybou pohybujúcou sa pod hodnotou ±30  $\mu$ V v rozsahu od 8 mV do 2,992 V.

Na Obr. 7.11 je znázornená jednosmerná charakteristika prúdového sledovača spolu so systematickou chybou sledovania prúdu pre vstupné súhlasné napätie v strede napájacieho rozsahu. Pre tieto pracovné podmienky nepresiahne chyba sledovania prúdu 20 pA v rozsahu od -280 µA do 240 µA.



Obr. 7.10: Jednosmerná charakteristika napäťového sledovača pre hodnotu  $I_x$  0 A.



Obr. 7.11: Jednosmerná charakteristika prúdového sledovača pre hodnotu U<sub>IN,cm</sub> 1,5 V.

#### 7.2.4 Simulácia parazitných impedancií

V kapitole 1.2.1 je uvedené, že reálne implementácie CCII+ vedú k blokom s neideálnymi vlastnosťami, ktoré sú charakterizované parazitnými impedanciami na jednotlivých termináloch prúdového konvejora druhej generácie. Za hlavný parazitný parameter CII sa považuje parazitný odpor na porte X (Obr. 7.12) [19]. V Tab. 7.10 sú uvedené typické hodnoty parazitných impedancií terminálov prúdového konvejora druhej generácie (z CCII nie je odoberaný žiadny prúd). Parazitný odpor na termináli Z (Obr. 7.13) je definovaný ako paralelne spojenie výstupných odporov tranzistorov MZP1 a MZN1 podľa rovnice:

$$R_z = r_{OZP1} || r_{OZN1} \,. \tag{55}$$

Hodnota parazitného odporu terminálu Z závisí na vstupnom súhlasnom napätí. Ak sa výstupné tranzistory dostanú do lineárneho režimu tak parazitný odpor na uzle Z klesne a to má značný dopad na vlastnosti celého obvodu. Ani hodnota  $R_z$  pre stred ICMR nedopovedá úplne požiadavkám v Tab. 1.2. Prípadné zvýšenie parazitného odporu je možné kaskódovým zapojeným výstupných tranzistorov za cenu zníženia OCMR.

Medzi hodnotami parazitných odporov na uzloch Z a X platí vzťah (pretože odpor na uzle Z je zhodný s odporom na uzle X pred zavedením spätnej väzby v dôsledku duplikovania tranzistorov):

$$R_x = \frac{R_z}{1 + A_{II} \cdot B},\tag{56}$$

kde *B* (prenos spätnoväzobnej siete) je v prípade napäťového sledovača rovný jednej a  $A_U$  je jednosmerné zosilnenie OpAmp. Takže v dôsledku relatívnej nižššieho parazitného odporu na termináli Z a vysokému jednosmernému zosilneniu použitého OpAmp je možné dosiahnuť veľmi nízky parazitný odpor na termináli X. Parazitný odpor na uzle Y je tvorený gate oxidom vstupných tranzistorov M2 a M4 a ako taký sa môže pokladať za nekonečný.

Tab. 7.10: Typické hodnoty parazitných impedancií terminálov prúdového konvejora druhejgenerácie.

UIN,cm [V]	$R_x [\Omega]/L_x [\mu H]$	$R_{z}[k\Omega]/C_{z}[pF]$	R <sub>y</sub> [Ω]/ C <sub>y</sub> [pF]
0,1	0,0377/ 104,42	2,205/ 1,11	∞/ 0,37
1,5	0,0235/ 88,79	367,282/ 0,88	∞/ 0,36
2,9	0,0310/ 112,06	2,355/ 2,27	∞/ 0,39



Obr. 7.12: Frekvenčná odozva parazitnej impedancie na termináli X pre hodnoty  $U_{IN,cm}$ 1,5 V a  $I_x$  0 A.



Obr. 7.13: Frekvenčná odozva parazitnej impedancie na termináli Z pre hodnoty  $U_{IN,cm}$ 1,5 V a  $I_x$  0 A.

#### 7.2.5 Dosiahnuté parametre

V Tab. 7.11 sú uvedené dosiahnuté parametre navrhnutého rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie. Typické parametre obvodu platia pre pracovné podmienky keď je vstupné súhlasné napätie v strede napäťového rozsahu a prúdový konvejor nedodáva (resp. nepohlcuje) žiadny prúd. Parametre pre najhorší prípad sú určené z príslušných corner analýz, ktoré berú do úvahy vplyv variácií výrobného procesu a takisto vplyv teploty na charakteristiky CCII (corner analýzy sú uskutočnené pre prípady keď obvod nedodáva žiadny prúd\* alebo obvod dodáva maximálny definovaný prúd prúdového sledovača\*\*). Navrhnutý CCII vznikol podľa princípu uvedeného na Obr. 6.1., takže sa jedná o CCII+.

Parameter	Jednotka	Тур	Min
Napájacie napätie U <sub>DD</sub>	[V]	0 - 3	-
Spotreba P <sub>diss</sub>	[mW]	0,893	-
Rozsah napäťového sledovača (DC)	[V]	0 - 3	28m - 2,97**
Rozsah prúdového sledovača (DC)	[mA]	-0,3 - 0,3	-0,3 - 0,3
3 dB šírka pásma U <sub>x</sub> /U <sub>y</sub>	[MHz]	4,54	1,5*
3 dB šírka pásma I <sub>z</sub> /I <sub>x</sub>	[MHz]	8,1	1,69*
Napäťový zisk (DC) α	[-]	1	1**
Prúdový zisk (DC) β	[-]	1	1**
Impedancia terminálu X (DC) R <sub>x</sub> /L <sub>x</sub>	[Ω]/ [μH]	0,0235 / 88,79	0,15 / 124,3*
Impedancia terminálu Z (DC) R <sub>z</sub> /C <sub>z</sub>	[kΩ]/ [pF]	367,282 / 0,88	1,958 / 1,17*
Impedancia terminálu Y (DC) R <sub>y</sub> /C <sub>y</sub>	[Ω]/ [pF]	∞/0,36	∞ / 0,65 <b>*</b>
Náhodná nesymetria $\sigma_{Uo}$	[mV]	1,155	-
Náhodná nesymetria σ <sub>Izo</sub>	[nA]	595,826	-
* analýza pre nulový dodávaný prúd			
** analýza pre maximálny definovaný dodávaný prúd			

Minimálne napájacie napätie je limitované použitím regulácie transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 (vstupné tranzistory diferenčného páru majú pracovný bod v oblasti silnej inverzie), pretože prúdové spínače MRN a MRP vytvárajú, pri poklese napájacieho napätia pod minimálnu úroveň pozitívnu spätnú väzbu a obvod OpAmp tvoriaci CCII sa stáva nestabilným. Prúdový pokojový odber má hodnotu 298 μA a spotreba CCII+ je 0,893 mW. Značnú časť pokojového prúdu tvoria prúdy vetiev prúdového sledovača (MOP1-MON1 a MZP1- MZN1), kde v každej vetve tečie pokojový prúd 85 μA.

Na Obr. 7.10 a Obr. 7.11 je ukázaná jednosmerná charakteristika napäťového resp. prúdového sledovača, na ktorých je vidno schopnosť CCII pracovať v rámci rail-to-rail rozsahu (pri simulácii samotného OpAmp bola použitá odlišná definícia ICMR a OCMR). Ako bolo napísané v kapitole 7.2.2 správnej funkcii CCII nevadí nekonštantnosť transkonduktancie v rámci ICMR. Samotná regulácia zlepšuje frekvenčné chovanie prúdového konvejora druhej generácie v regióne I a regióne III ICMR, čo zabraňuje ešte markantnejšiemu poklesu šírky pásma napäťového a prúdového sledovača. Pokles šírky

pásma je spôsobený tým, že sledovaním napätia medzi terminálmi Y a X sa výstupné tranzistory koncového stupňa dostanú do lineárneho režimu, výrazne im poklesne výstupný odpor a zhorší sa výkonnosť celého obvodu. Ak nie je z CCII odoberaný žiadny prúd tak šírka pásma poklesne na hodnotu okolo 1,5 MHz pre oba sledovače. Ak je z výstupných tranzistorov nachádzajúcich sa v lineárnom režime odoberaný maximálny definovaný prúd ( $\pm 300 \mu$ A), tak šírka pásma sledovačov klesne hlboko pod hodnotu 1 MHz (pre  $U_{IN,cm}$  vzdialené 200 mV, je pozorované značné zlepšenie vlastností i pri najhorších prípadoch, pretože sa tranzistory nenachádzajú tak hlboko v lineárnom režime). Zisk napäťového a prúdového sledovača sa prakticky nemení.

Frekvenčné chovanie CCII+ (sledovačov ako aj parazitných impedancií) sa dá z časti predpokladať z frekvenčnej charakteristiky OpAmp, tvoriaceho základ prúdového konvejora druhej generácie [10]. Parazitný odpor na uzle Z v rozsahu stoviek kΩ by bolo vhodné zväčšiť. V dôsledku toho, že tranzistormi MZP1 a MZN1 tečie pokojový prúd 85  $\mu$ A (zabezpečuje stabilitu napäťového sledovača resp. OpAmp ), nie je úplne dobre možné dosiahnuť predlžením dĺžky kanálu tranzistorov výstupný odpor v jednotkách MΩ. Zvýšiť odpor by bolo možné kaskódovým zapojením tranzistorov na výstupe napäťového a prúdového sledovača, ale je potrebné rátať so znížením OCMR. Z nárastom výstupného odporu by taktiež mohol nastať problém so stabilitou celého zapojenia. Na druhu stranu kvôli vysokému jednosmernému zisku použitého OpAmp a nižšieho parazitného odporu na uzle Z je možné dosiahnuť minimálny parazitný odpor na uzle X (považovaný za hlavný parazitný parameter [19]). Na veľkosti parazitného odporu Z je pozorovateľný opísaný významný pokles jeho hodnoty v dôsledku prechodu jedného z tranzistorov do lineárneho režimu pre hodnoty vstupného súhlasného napäťia v blízkosti napájacieho rozsahu.

Pri charakterizácii vlastností CCII bola tiež určená nesymetria celkového obvodu. Nesymetria a jej vlastnosti sú popísané v kapitolách 1.2.2, 7.1.1 a 7.2.1. Pri prevode medzi napätím a prúdom v rámci CCII sa nekorelovane sčítajú príspevky náhodných nesymetrií napäťového a prúdového sledovača podľa rovnice (54). Z danej rovnice sa dá v konečnom dôsledku určiť dominantný činiteľ na celkovú nesymetriu v závislosti na externej záťaži pripojenej k uzlu X.

# Záver

Diplomová práca sa zaoberá návrhom rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie v technológii CMOS. Diplomová práca pozostáva z teoretického rozboru problematiky a z praktickej časti, venujúcej sa návrhu, overeniu vlastností a vytvoreniu fyzickej topológie obvodového riešenia prúdového konvejora druhej generácie.

Prvá kapitola sa venuje prúdovým konvejorom ako obvodovým prvkom. Popísané sú jednotlivé generácie prúdových konvejorov a ich vlastnosti. Väčšia pozornosť je zameraná na CCII, pri ktorom sú rozobrané jeho reálne vlastnosti a nesymetria vznikajúca na napäťovom a prúdovom sledovači. Druhá kapitola vysvetľuje teóriu návrhu CCII pre znížené napájacie napätie a spotrebu na základe spätnoväzobnej teórie.

Tretia kapitola definuje potrebu rail-to-rail rozsahu vstupného stupňa. Popisuje tradičné komplementárne paralelné zapojenie diferenčných párov pre dosiahnutie rail-to-rail ICMR a metódy regulácie transkonduktancie pre jej konštantnosť v rámci vstupného súhlasného napäťového rozsahu. Štvrtá kapitola opisuje koncové stúpne s dôrazom na koncové stupne pracujúce v triede AB. Piata kapitola sa zaoberá vlastnosť ami použitej technológie ONSemi I3T25, ako aj základnými pravidlami pre vytvorenie vhodného layoutu.

Praktická časť začína šiestou kapitolou venovanej návrhu prúdového konvejora druhej generácie. Na Obr. 6.1 je znázornený princíp vytvorenia CCII založeného na operačnom zosilňovači, ktorý plní funkciu napäťového sledovača. Touto metódou je možné implementovať CCII+, pretože prúd uzlom X a uzlom Z má vždy rovnaký smer. Návrh operačného zosilňovača, tvoriaceho jadro CCII+ je popísaný v kapitole 6.1. Požiadavky na OpAmp sú uvedené v Tab. 6.2. Vytvorenie CCII z OpAmp je uskutočnené jednoduchým duplikovaním výstupných tranzistorov koncového stupňa OpAmp (prúdový sledovač medzi uzlami X a Z) a zapojením samotného operačného zosilňovača v jednotkovej spätnej väzbe ( napäťový sledovač medzi uzlami Y a X).

Siedma kapitola sa venuje charakterizácii navrhnutých obvodov. Simulácie boli uskutočnené v návrhom prostredí Cadence Virtuoso. Jednotlivé simulácie berú do úvahy aj variácie výrobného procesu a vplyv teploty v rozsahu od 0 °C do 80 °C. Dosiahnuté parametre rail-to-rail operačného zosilňovača sú uvedené v Tab. 7.6. Pri použití komplementárneho diferenčného páru a sumačného obvodu v podobe zloženej kaskódy, ako vstupného stupňa OpAmp bol dosiahnutý ICMR v rozmedzí -450 mV do 3,45 V (450 mV nad napájací napäťový rozsah). Hodnota jednosmerného zosilnenia sa pre typický proces pohybovala nad úrovňou 140 dB.

Parametre navrhnutého rail-to-rail CCII resp. CCII+ sú uvedené v Tab. 7.11. Nesymetrii sa venujú kapitoly 7.1.1 a 7.2.1, kde je rozobrané chovanie samostatných príspevkov napäťovej nesymetrie a nesymetrie prúdového sledovača k celkovej nesymetrii CCII. Pri prevode medzi napätím a prúdom v rámci CCII sa tieto príspevky nekorelovane sčítajú. Rozsah napäťového sledovača sa dá považovať za rail-to-rail o čom svedčí charakteristika na Obr. 7.10. Rozsah prúdového sledovača CCII bol definovaný v rozmedzí -300  $\mu$ A až 300  $\mu$ A.

Frekvenčné charakteristiky napäťového a prúdového sledovača (presnejšie ich 3 dB šírka pásma) sú značne závislé na vstupnom súhlasnom napätí. Ak sa vstupné súhlasné napätie nachádza v blízkosti napájacieho napätia alebo potenciálu zeme, dochádza v dôsledku sledovania napätia k tomu, že výstupné tranzistory sa dostávajú zo saturácie do
lineárneho režimu a dochádza k značnému zhoršeniu ich vlastností. Pre zmenšenie tohto vplyvu boli výstupné tranzistory navrhnuté s minimálnym saturačným napätím o hodnote 150 mV.

Pri charakterizácii CCII boli overené aj vlastnosti parazitných impedancií terminálov CCII ( ideálne požiadavky na ich impedančné vlastnosti sú uvedené v Tab. 1.2). Parazitný odpor na uzle Z má typickú hodnotu 367 k $\Omega$ , túto hodnotu by bolo vhodné navýšiť napríklad kaskódovým zapojením výstupných tranzistorov za cenu zníženia OCMR a možných problémov so stabilitou obvodu. Parazitný odpor na termináli Z vykazuje spomínané značné zníženie hodnoty pokiaľ sa jeden z výstupných tranzistorov dostane do lineárneho režimu. V dôsledku vysokého jednosmerného zosilnenia použitého OpAmp je typická hodnota parazitného odporu na uzle X (hlavný parazitný parameter CCII [19]) iba 0,0235  $\Omega$ .

V rámci diplomovej práce bol uskutočnený aj návrh fyzickej topológie CCII+ uvedený v prílohe P5. Navrhnutá topológia zaberá plochu 0,058 cm<sup>2</sup> (rozmery 200  $\mu$ m x 290  $\mu$ m). Pre overenie, že boli dodržané návrhové pravidlá a existuje zhoda topológie so schémou boli uskutočnené na výslednej topológii kontroly DRC, LVS a antenna check.

### Použitá literatúra

[1] JEŘÁBEK, J. *Kmitočtové filtry s proudovými aktivními prvky*. Brno, 2011. Dostupné tiež z: https://www.vutbr.cz/www\_base/zav\_prace\_soubor\_verejne.php?f ile\_id=43398. Doktorská práca. Vysoké učení technické v Brne, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav telekomunikácí. Vedoucí práce prof. Ing. Kamil Vrba, CSc.

[2] SMITH, K.C. a A. SEDRA. The current conveyor. *Proceedings of the IEEE*. 1968, **56**(8): 1368-1369. DOI: 10.1109/PROC.1968.6591. ISSN 0018-9219. Dostupné tiež z: http://ieeexplore.ieee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=1448521

[3] SEDRA, A. a K. SMITH. A second-generation current conveyor and its applications. *IEEE Transactions on Circuit Theory*. 1970, **17**(1): 132-134. DOI: 10.1109/TCT.1970.1083067. ISSN 0018-9324. Dostupné tiež z: http://ieeexplore .ieee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=1083067

[4] FABRE, A. Third-generation current conveyor: a new helpful active element. *Electronics Letters*. 1995, **31**(5): 338-339. DOI: 10.1049/el:19950282. ISSN 0013-5194. Dostupné tiež z: http://digital-library.theiet.org/content/j ournals/10.1049/el \_19950282

[5] FERRI, Giuseppe a Nicola C. GUERRINI. *Low-voltage low-power CMOS current conveyors*. Boston: Kluwer Academic Publishers, 2003. ISBN 1-4020-7486-7.

[6] SENAMI, Raj, D.R. BHASKAR a A.K. SINGH. *Current Conveyors: Variants, Applications and Hardware Implementations*. Heidelberg New York Dordrecht London: Springer International Publishing, 2015. ISBN 978-3-319-08683-5.

[7] KHATEB, Fabian, Nabhan KHATIB a David KUBÁNEK. Low-Voltage Ultra-Low-Power Current Conveyor Based on Quasi-Floating Gate Transistors. *RADIOENGINEERING*. 2012, **21**(2): 725-735. Dostupné tiež z: http://www.radioeng.cz/fulltexts/2012/12\_02\_0725\_0735.pdf

[8] SANSEN, Willy M. C. Analog design essentials. Dordrecht: Springer, 2006. ISBN 0-387-25746-2.

[9] BIOLEK, Dalibor, Karel HÁJEK a Antonín KRTIČKA. *Analogové elektronické obvody: Prednašky.* Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav mikroelektroniky, 2007, 264 s.

[10] ELDBIB, Issa. *Low Voltage Current Conveyor Design Techniques*. Brno, 2008. Dostupné tiež z: https://www.vutbr.cz/www\_base/zav\_prace\_soubor\_verejne.php?file\_ id=9860. Doktorská práca. Vysoké učení technické v Brne, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav mikroelektroniky. Vedoucí práce Prof. Ing. Jaromír Brzobohatý, CSc.

[11] HOGERVORST, Ron a Johan H. HUIJSING. *Design of Low-Voltage, Low-Power Operational Amplifier Cells*. Boston, MA: Springer US, 1996. ISBN 978-147-5724-899.

[12] SHOULI YAN, JINGYU HU, TONGYU SONG a E. SANCHEZ-SINENCIO. Constant-gm Techniques for Rail-to-Rail CMOS Amplifier Input Stages: A Comparative Study. 2005 *IEEE International Symposium on Circuits and Systems*. IEEE, 2005, : 2571-2574. DOI: 10.1109/ISCAS.2005.1465151. ISBN 0-7803-8834-8. Dostupné tiež z: http://ieeexplore.ieee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=1465151 [13] WU, Zhao, Fu RUI, Zhang ZHI-YONG a Cheng WEI-DONG. Design of a Rail-to-Rail Constant-gm CMOS Operational Amplifier. 2009 *WRI World Congress on Computer Science and Information Engineering*. IEEE, 2009, : 198-201. DOI: 10.1109/CSIE.2009.173. ISBN 978-0-7695-3507-4. Dostupné tiež z: http://ieexplore.ie ee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=5170689

[14] ARRILLO, J.M., J.F. DUQUE-CARRILLO, G. TORELLI a J.L. AUSIN. Constantgm constant-slew-rate high-bandwidth low-voltage rail-to-rail cmos input stage for vlsi cell libraries. *IEEE Journal of Solid-State Circuits*. 2003,**38**(8): 1364-1372. DOI: 10.1109/JSSC.2003.814430. ISSN 0018-9200. Dostupné tiež z: http://ieeex plor e.ieee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=1214729

[15] FERRI, G. a W. SANSEN. A rail-to-rail constant-gm low-voltage CMOS operational transconductance amplifier. *IEEE Journal of Solid-State Circuits*. **32**(10): 1563-1567. DOI: 10.1109/4.634665. ISSN 00189200. Dostupné tiež z: http://ieeexplor e.i eee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=634665

[16] HOGERVORST, R., J.P. TERO a J.H. HOIJISING. Compact CMOS constant-gm rail-to-rail input stage with gm-control by an electronic zener diode. *IEEE Journal of Solid-State Circuits*. **31**(7): 1035-1040. DOI: 10.1109/4.508218. ISSN 00189200. Dostupné tiež z: http://ieeexplore.ieee.org/lpdocs/epic03/wrapper.htm?arnumber=5082 18

[17] ON SEMICONDUCTOR. *I3T25: 0.35 μm Process Technology* [online]. 2015 [cit. 2015-12-08]. Dostupné z: http://www.onsemi.com/PowerSolutions/content.do?id=16 687

[18] ON SEMICONDUCTOR. C035U (0.35Micron) Core CMOS Design Rules: DES-0005 Rev. 14.0. 2012.

[19] BEČVÁŘ, Daniel a Jiří STEHLÍK. *Návrh analogových integrovaných obvodů* (*BNAO*). Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav mikroelektroniky, 2006, 151 s.

[20] N, Vivekananthamoorthy a Sankar S. Lean Six Sigma. *Six Sigma Projects and Personal Experiences*. InTech, 2011. DOI: 10.5772/17288. ISBN 978-953-307-370-5. Dostupné tiež z: http://www.intechopen.com/books/six-sigma-projects-and-personal-experiences/lean-six-sigma

[21] *Wikipedia:* 68–95–99.7 rule [online]. [cit. 2016-05-16]. Dostupné z: https://en.wikipedia.org/wiki/68%E2%80%9395%E2%80%9399.7\_rule

[22] KLEDROWETZ, Vilém a Jiří HÁZE. *Návrh analogových integrovaných obvodů*. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav mikroelektroniky, 2015.

[23] SEDRA, Adel S. a Kenneth C. SMITH. *Microelectronic circuits*. 6th ed. New York: Oxford University Press, 2010. Oxford series in electrical and computer engineering. ISBN 01-953-2303-3.

[24] HORSKÝ, Pavel. *Analogue Integrated Circuits*. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav mikroelektroniky, 2011.

[25] ON SEMICONDUCTOR. *13T25 (0.35 um) Design Rules: 1000115 Rev: F.* 2010.

[26] ALLEN, Phillip E. a Douglas R. HOLBERG. *CMOS analog circuit design*. 3rd ed. New York: Oxford University Press, USA, 2012. ISBN 01-997-6507-3.

[27] LOIKKANEN, Mikko. Design and compensation of high performance class AB amplifiers. Tampere: Jevenes Print, 2010. ISBN 978-951-42-6177-0.

[28] KADAŇKA, Petr. Presný návrh: Prednáška predmetu MNAI. Brno, 2013.

### Zoznam obrázkov

Obr. 1.1: Schematická značka CCI [5]
Obr. 1.2: CCI v triede A [5],[6]13
Obr. 1.3: Schematická značka CCII+ [5]14
Obr. 1.4: Ekvivalencia NMOS tranzistora a CCII [5]15
Obr. 1.5: CCII+ topológia v triede AB založená na jednoduchých prúdových zrkadlách [5].
Obr. 1.6: Neideálny model CCII [7]16
Obr. 1.7: Neideálny model CCII zahrňujúci napäťovú nesymetriu [5]17
Obr. 1.8: Normálne rozdelenie [20]
Obr. 1.9: Schematická značka CCIII [5]
Obr. 1.10: Implementácia CCIII pomocou CCII [4], [5], [6]
Obr. 2.1: Možné spôsoby prepojenia zosilňovacieho prvku (A) a spätnoväzobnej siete (B) [5], [8], [9]21
Obr. 2.2: Transkonduktančný zosilňovač s transimpedančnou spätnou väzbou [5]
Obr. 2.3: CCII z OTA v transimpedančnej spätnej väzbe s technikou snímania prúdu [5].23
Obr. 3.1: Invertujúce zapojenie operačného zosilňovača [11]
Obr. 3.2: Neinvertujúce zapojenie operačného zosilňovača [11]25
Obr. 3.3: Tradičné komplementárne paralelné spojenie NMOS a PMOS diferenčného páru s vyznačeným ICMR [8],[12]
Obr. 3.4: Vstupný súhlasný napäťový rozsah paralelne spojeného NMOS a PMOS diferenčného páru pri nesplnení minimálneho napájacieho napätia [11]
Obr. 3.5: Vstupný súhlasný napäťový paralelne spojeného NMOS a PMOS diferenčného páru s aktívnou záťažou vo forme prúdového zrkadla [11], [22]27
Obr. 3.6: Rail-to-rail vstupný stupeň založený na paralelnom spojený NMOS a PMOS diferenčného páru s aktívnou záťažou vo forme zloženej kaskódy [11], [23]. 28
Obr. 3.7: A) Kaskódové prúdové zrkadlo B) LV kaskódové prúdové zrkadlo [23]
Obr. 3.8: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre tradičné komplementárne paralelné zapojenie NMOS a PMOS diferenčného páru 29
Obr. 3.9: Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 [8]
Obr. 3.10: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre komplementárny vstupný stupeň s použitím regulácie transkonduktancie prúdových zrkadiel v pomere 1:3
Obr. 3.11: Komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy [16]

Obr. 3.12: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy bez použitia tranzistora M13
Obr. 3.13: Závislosť transkonduktancie na vstupnom súhlasnom napätí pre
komplementárny vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou elektronickej Zenerovej diódy s použitím tranzistora M13
Obr. 4.1: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede A [22]
Obr. 4.2: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede B [22]
Obr. 4.3: Poloha pracovného bodu koncového stupňa v triede AB [22]
Obr. 4.4: Koncové stupne [8]
Obr. 4.5: Požadovaná prevodná charakteristika koncového stupňa v triede AB [11] 38
Obr. 4.6: Základný princíp kontrolného obvodu pre triedu AB [11]
Obr. 4.7: Rail-to-rail koncový stupeň s rezistívnym feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11]40
Obr. 4.8: Prechodová charakteristika koncového stupňa s rezistívnym feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11]41
Obr. 4.9: Rail-to-rail koncový stupeň s tranzistorovým feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB [11]41
Obr. 4.10: Rail-to-rail koncový stupeň s tranzistorovým feedfoward kontrolným obvodom pre triedu AB a nastavením pracovného bodu pomocou plávajúceho zdroja prúdu [11]
Obr. 5.1:Výstupná charakteristika MOS tranzistora s vyznačením operačných regiónov [24]
Obr. 5.2: Metódy pre dosiahnutie lepšieho súbehu prvkov: A) inter-digitization, B common-centriod, C) cross-quad [22]
Obr. 6.1: Princíp prúdového konvejora druhej generácie založeného na operačnom zosilňovači [10]
Obr. 6.2: Dvojstupňový operačný zosilňovač so zloženou kaskódou [11]
Obr. 6.3: Dvojstupňový operačný zosilňovač. Kontrolný obvod pre triedu AB má nastavený pracovný bod pomocou kaskód sumačného obvodu [11]
Obr. 6.4: Kompaktný dvojstupňový operačný zosilňovač [11]
Obr. 6.5: Vstupný stupeň s reguláciou transkonduktancie pomocou prúdových zrkadiel v pomere 1:3 použitý v operačnom zosilňovači [8] [11]51
Obr. 6.6: Sumačný obvod spolu s kontrolným obvodom pre triedu AB použity v operačnom zosilňovači [11]
Obr. 6.7: Obvod pre nastavenie pracovného bodu tranzistorov operačného zosilňovača 54
Obr. 7.1: Štatistické rozloženie hodnôt napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača pre hodnotu U <sub>IN,cm</sub> 1,5 V
Obr. 7.2: : Závislosť transkonduktancie vstupného stupňa operačného zosilňovača na vstupnom súhlasnom napätí
Obr. 7.3: Frekvenčná charakteristika operačného zosilňovača pre hodnotu $U_{IN,cm}$ 1,5 V 59

Obr. 7.4: Vstupný napäťový rozsah operačného zosilňovača pre typické parametre (hodnota U <sub>OUT,cm</sub> 1,5 V)60
Obr. 7.5: Vstupný napäťový rozsah operačného zosilňovača pre typické parametre (hodnota U <sub>IN,cm</sub> 1,5 V)61
Obr. 7.6: Štatistické rozloženie hodnôt nesymetrie prúdového sledovača pre hodnoty $U_{IN,cm}$ 1,5 V a $I_x$ 0 A63
Obr. 7.7: Frekvenčná odozva napäťového sledovača pre hodnoty $U_{IN,cm}$ 1,5 V a $I_x$ 0 A 65
Obr. 7.8: Frekvenčná odozva prúdového sledovača pre hodnoty $U_{IN,cm}$ 1,5 V a $I_x$ 0 A 65
Obr. 7.9: Frekvenčná charakteristika operačného zosilňovača pre najhorší prípad pracovných podmienok
Obr. 7.10: Jednosmerná charakteristika napäťového sledovača pre hodnotu $I_x$ 0 A67
Obr. 7.11: Jednosmerná charakteristika prúdového sledovača pre hodnotu U <sub>IN,cm</sub> 1,5 V67
Obr. 7.12: Frekvenčná odozva parazitnej impedancie na termináli X pre hodnoty $U_{IN,cm}$ 1,5 V a $I_x$ 0 A
Obr. 7.13: Frekvenčná odozva parazitnej impedancie na termináli Z pre hodnoty $U_{IN,cm}$ 1.5 V a $I_x$ 0 A

### Zoznam tabuliek

Tab. 1.1: Impedančné úrovne terminálov CCI [5]1	.3
Tab. 1.2: Impedančné úrovne terminálov CCII [5].	.4
Tab. 1.3: Pravdepodobnosť výskytu hodnoty v rozsahu násobku smerodajnej odchýlky providence i pro	re 8
Tab. 2.1: Preferované kombinácie aktívneho prvku (A) a spätnoväzobnej siete (B) a id vplyv na parametre obvodu [5], [8], [9].	:h ?2
Tab. 2.2: Kombinácia transkonduktančného zosilňovača a transimpedančnej spätnej väzt a jej vplyv na parametre obvodu [5], [8], [9]	)y 23
Tab. 3.1: Prehľad a porovnanie metód pre udržanie konštantnej veľkosti transkonduktanc   [12]	ie 31
Tab. 5.1: Parametre tranzistoru NMOS o rozmeroch W/L = 10 μm/ 10 μm v technológ ONSemi I3T25 [18]4	;ii  5
Tab. 5.2: Parametre tranzistoru PMOS o rozmeroch W/L = 10 μm/ 10 μm v technológ ONSemi I3T25 [18]4	;ii  5
Tab. 5.3: Parametre polykremíkového rezistoru s vysokou rezistivitou (HIPOR)technológii ONSemi I3T25 [18]4	v 16
Tab. 5.4: Parametre kovového kondenzátoru (mimc) v technológii ONSemi I3T25 [25]4	6
Tab. 6.1: Napätia pre nastavenie pracovného obvodu operačného zosilňovača5	;3
Tab. 6.2 Požiadavky na vlastnosti operačného zosilňovača5	<i>5</i> 4
Tab. 6.3: Rozmery tranzistorov operačného zosilňovača5	;5
Tab. 6.4: Rozmery tranzistorov prúdového sledovača	;5
Tab. 7.1: Hodnoty náhodnej napäťovej nesymetrie operačného zosilňovača5	;7
Tab. 7.2: Zmena rozmerov tranzistorov pre zlepšenie náhodnej napäťovej nesymetr   operačného zosilňovača	ie 58
Tab. 7.3:Zmena rozmerov tranzistorov pre dosiahnutie konštantnosti transkonduktanc vstupného stupňa operačného zosilňovača na vstupnom súhlasnom napätí5	ie 59
Tab. 7.4: Typické hodnoty jednosmerného zosilnenia, šírky pásma jednotkového zisk a fázovej bezpečnosti	ш 50
Tab. 7.5: Rozmery a hodnoty použitých kompenzačných kapacít (mimc)	60
Tab. 7.6: Parametre navrhnutého rail-to-rail operačného zosilňovača	52
Tab. 7.7: Hodnoty náhodnej nesymetrie prúdového sledovača pre $\sigma_{Izo}$	53
Tab. 7.8: Zmena rozmerov tranzistorov pre zlepšenie náhodnej nesymetrie prúdovéh sledovača	10 54
Tab. 7.9: Typické hodnoty šírky pásma napäťového a prúdového sledovača	54
Tab. 7.10: Typické hodnoty parazitných impedancií terminálov prúdového konvejo druhej generácie	ra 58
Tab. 7.11: Dosiahnuté parametre navrhnutého rail-to-rail CCII+	0'

## Zoznam skratiek a symbolov

CC	prúdový konvejor, current conveyor					
CCI	prúdový konvejor prvej generácie, first generation current conveyor					
CCI+	kladný prúdový konvejor prvej generácie, positive first generation current conveyor					
CCI-	záporný prúdový konvejor prvej generácie, negative first generation current conveyor					
CCII	prúdový konvejor druhej generácie, second generation current conveyor					
CCII+	kladný prúdový konvejor druhej generácie, positive second generation current conveyor					
CCII-	záporný prúdový konvejor druhej generácie, negative second generation current conveyor					
CCIII	prúdový konvejor tretej generácie, third generation current conveyor					
CCIII+	kladný prúdový konvejor tretej generácie, positive third generation current conveyor					
CCIII-	kladný prúdový konvejor third generácie, positive third generation current conveyor					
CCCS	zdroj prúdu riadený prúdom, current controlled current source					
CCVS	zdroj napätia riadený prúdom, current controlled voltage source					
CF	prúdový sledovač, current follower					
СМ	súhlasné, common mode					
CMOS	complementary metal-oxide-semiconductor					
CMRR	činiteľ potlačenia súhlasného napätia, common mode rejection ratio [dB]					
DC	jednosmerný prúd, direct current					
GBW	šírka pásma jednotkového zisku, gain bandwidth [Hz]					
g <sub>m</sub>	transkonduktancia, transconductance [S]					
HIPOR	polykremíkový rezistor s vysokou rezistivitou, high ohmic poly resistor					
ICMR	vstupný súhlasný rozsah, input common mode range [V]					
IQ	pokojový prúd, quiescent current					
KP	transkonduktančný parameter, transconductance parameter $[\mu A/V^2]$					
LP	nízka spotreba, low power					
LV	nízke (napájacie) napätie, low voltage					
NMOS	N-typ unipolárny tranzistor s izolovanou riadiacou elektródou, N-type metal-oxide-semiconductor					
OCMR	výstupný súhlasný rozsah, output common mode range [V]					
OpAmp	operačný zosilňovač, operational amplifier					

OTA	operačný transkonduktančný zosilňovač, operational tranconductance amplifier						
PMOS	P-typ unipolárny tranzistor s izolovanou riadiacou elektródou, P-type metal- oxide-semiconductor						
PSRR	činiteľ potlačenia zmien napájacieho napätia, power supply rejection ratio [dB]						
RHP	pravá polrovina (komplexnej roviny), right half-plane						
R <sub>sh</sub>	odpor na štvorec, sheet resistance $[\Omega/\bullet]$						
S	Laplaceov operator, Laplace operator						
SNR	odstup signálu od šumu, signal to noise ratio [dB]						
SR	rýchlosť prebehu, slew rate [V/µS]						
TC	teplotný koeficient, termal coeficient [K <sup>-1</sup> ]						
$U_{DD}$	napájacie napätie, supply voltage [V]						
U <sub>DS,sat</sub>	saturačné napätie, saturation voltage [V]						
U <sub>IN,cm</sub>	vstupné súhlasné napätie, input common mode voltage [V]						
Uo	napäťová nesymetria, voltage offset [V]						
$U_{TH}$	prahové napätie, treshold voltage [V]						
VCCS	zdroj prúdu riadený napätím, voltage controlled current source						
VCVS	zdroj napätia riadený napätím, voltage controlled voltage source						
VF	napäťový sledovač, voltage follower						
VLV	veľmi nízke (napájacie) napätie, very low voltage						
$Z_L$	zaťažovacia impedancia, load impedance [ $\Omega$ ]						

### Zoznam príloh

<b>P1</b>	Celková schéma rail-to-rail operačného zosilňovača	Ι
P2	Celková schéma rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie	II
<b>P3</b>	Doplňujúce simulácie rail-to-rail operačného zosilňovača	IV
<b>P4</b>	Doplňujúce simulácie rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie	VIII
P5	Topológia čipu	XIV

P1 Celková schéma rail-to-rail operačného zosilňovača



Obr.P1.1: Celková schéma rail-to-rail operačného zosilňovača.





Obr.P2.1: Celková schéma rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie.

	Tranzistor	(W/L) [µm]/[µm]	Násobitel'
Nastavenie	MBP1, MBP2, MBP3, MBP4, MBP5, MBPO	25,6 / 2,0	1
pracovného bodu tranzistorov	MBN1, MBN2, MBN3, MBN4, MBNO	6,0 / 2,0	1
	MDP	3,2 / 2,0	1
	MDN	0,8 / 2,0	1
	MRP, MRN1	6,0 / 2,0	1
Vstupné	MRN, MRP1	25,6 / 2,0	1
diferenčné páry a	M1, M2	16,0 / 8,0	2
riadenie	M3, M4	34,1 / 4,0	2
transkonduktancie	MRN3	14,0 / 2,0	1
	MRP3	63,9 / 2,0	1
	M11, M12	45,0 / 8,0	2
Sumačný obvod	M9, M10	18,0 / 2,0	1
(zložená kaskóda)	M7, M8	76,75 / 2,0	1
	M5, M6	100,0 / 4,0	2
	MON4, MON5	9,0 / 2,0	1
	MOP4, MOP5	38,4 / 2,0	1
Kontrolný obvod	MON3	16,0 / 3,0	1
pre triedu AB a	MON2	10,3 / 2,0	1
výstupné	MOP3	68,25 / 3,0	1
tranzistory	MOP2	44,0 / 2,0	1
	MON1	64,0 / 3,0	2
	MOP1	273,0 / 3,0	2
Duridorri aladorroč	MZN1	64,0 / 3,0	2
rrudovy siedovac	MZP1	273,0 / 3,0	2

Tab.P2.1: Konečné rozmery použitých tranzistorov.

Tab. P2.2: Rozmery a hodnoty použitých kompenzačných kapacít (mimc).

Kapacita	Plocha [µm <sup>2</sup> ]	Hodnota [pF]
C <sub>C1</sub> ,C <sub>C2</sub> ,C <sub>AB1</sub> ,C <sub>AB2</sub>	2500	3,75

# P3 Doplňujúce simulácie rail-to-rail operačného zosilňovača



Obr.P3.1: Corner analýza závislosti transkonduktancie vstupného stupňa operačného zosilňovača na vstupnom súhlasnom napätí.



Obr.P3.2: Corner analýza frekvenčnej charakteristiky operačného zosilňovača.



Obr.P3.3: Corner analýza vstupného rozsahu operačného zosilňovača.



**Obr.P3.4:** Corner analýza vstupného rozsahu operačného zosilňovača (väčší rozsah simulácie).



Obr.P3.5: Corner analýza výstupného rozsahu operačného zosilňovača.



Obr.P3.6: Corner analýza pre CMRR operačného zosilňovača.



Obr.P3.7: Corner analýza pre PSRR operačného zosilňovača.

# P4 Doplňujúce simulácie rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie



Obr.P4.1: Corner analýza frekvenčnej odozvy napäťového sledovača.



Obr.P4.2: Corner analýza frekvenčnej odozvy prúdového sledovača.



Obr.P4.3: Corner analýza časovej odozvy napäťového sledovača na obdĺžnikový signál.



Obr.P4.4: Corner analýza časovej odozvy prúdového sledovača na obdĺžnikový signál.



Obr.P4.5: Corner analýza jednosmernej charakteristiky napäťového sledovača.



Obr.P4.6: Corner analýza jednosmernej charakteristiky prúdového sledovača.



Obr.P4.7: Corner analýza časovej odozvy prúdového sledovača na sínusový signál.



Obr.P4.8: Maximálny dosiahnutel'ný rozsah prúdového sledovača.



Obr.P4.9: Corner analýza frekvenčnej odozvy parazitnej impedancie na termináli Y.



Obr.P4.10: Corner analýza frekvenčnej odozvy parazitnej impedancie na termináli X.



Obr.P4.11: Corner analýza frekvenčnej odozvy parazitnej impedancie na termináli Z.

### P5 Topológia čipu



Obr.P5.1: Topológia navrhnutého rail-to-rail prúdového konvejora druhej generácie.



	Layout	Source		Component Type
Ports:	6	6		
Nets:	27	27		
Instances:	52	27	*	MN (4 pins)
	118	28	*	MP (4 pins)
	8	8		C (2 pins)
	2	2		D (2 pins)
Total Inst:	180	65		

#### NUMBERS OF OBJECTS AFTER TRANSFORMATION

Layout Source Component Type

Ports:	6	6	
Nets:	27	27	
Instances:	21 22 4 2	21 22 4 2	MN (4 pins) MP (4 pins) C (2 pins) D (2 pins)
Total Inst:	49	49	

 $\star$  = Number of objects in layout different from number in source.

#### 

~	Matched	Matched	Unmatched	Unmatched	
Component	Layout	Source	Layout	Source	Туре
Ports:	6	6	0	0	
Nets:	27	27	0	0	
Instances:	21	21	0	0	MN(nenm)
	22	22	U	0	MP(pepm) C(mimc)
	1	1	0	0 0	D(nlvd)
	1	1	0	0	D(pwlned)
Total Inst	49	49	0	0	