## VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V BRNĚ

Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií

# DIPLOMOVÁ PRÁCE

Brno, 2018

Bc. Miroslav Waldecker



# VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V BRNĚ

BRNO UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

## FAKULTA ELEKTROTECHNIKY A KOMUNIKAČNÍCH TECHNOLOGIÍ

FACULTY OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMMUNICATION

## ÚSTAV RADIOELEKTRONIKY

DEPARTMENT OF RADIO ELECTRONICS

## ALGORITMY SYNCHRONIZACE PRO SYSTÉMY 5G V PÁSMU MILIMETROVÝCH VLN

SYNCHRONIZATION METHODS FOR MILLIMETER-WAVE 5G SYSTEMS

DIPLOMOVÁ PRÁCE MASTER'S THESIS

AUTOR PRÁCE AUTHOR **Bc. Miroslav Waldecker** 

VEDOUCÍ PRÁCE SUPERVISOR

prof. Ing. Roman Maršálek, Ph.D.

**BRNO 2018** 

VYSOKÉ UČENÍ FAKULTA ELEKTROTECHNIKY TECHNICKÉ A KOMUNIKAČNÍCH V BRNĚ TECHNOLOGIÍ

## Diplomová práce

magisterský navazující studijní obor Elektronika a sdělovací technika Ústav radioelektroniky

Bc. Miroslav Waldecker Student: Ročník: 2

ID: 192511 Akademický rok: 2017/18

NÁZEV TÉMATU:

#### Algoritmy synchronizace pro systémy 5G v pásmu milimetrových vln

#### POKYNY PRO VYPRACOVÁNÍ:

Seznamte se se zapojením a parametry HW setupu pro přenos signálů v pásmu 60 GHz, připravovaného na UREL. Prostudujte metody synchronizace nosné a synchronizace časování symbolů, použitelné pro systémy založené na OFDM a z nich odvozených signálů (např. F-OFDM). Vybranou metodu simulujte v prostředí MATLAB.

Navrhněte parametry vysílaného signálu, např. optimální preambuli na vysílací straně. Dle potřeby modifikujte firmware HW setupu a vybranou metodu pak ověřte experimentálním měřením v pásmu 60 GHz. Zhodnoťte citlivost na rádiový kanál, případně i vliv nedokonalosti RF front-endu.

#### DOPORUČENÁ LITERATURA:

[1] ZHANG, C. et al, Robust IQ imbalance estimation and compensation via specific preamble for 60 GHz IEEE Wireless Communications and Networking Conference (WCNC), Shanghai, 2013, pp. systems, 4134-4139.

[2] KOSCHEL, L., KORTKE, A., Frequency synchronization and phase offset tracking in a real-time 60-GHz CS-OFDM MIMO system, 23rd IEEE International Symposium on Personal, Indoor and Mobile Radio Communications - (PIMRC), Sydney, NSW, 2012, pp. 2281-2286.

Termín zadání: 5. 2. 2018

Termín odevzdání: 17.5.2018

Vedoucí práce: prof. Ing. Roman Maršálek, Ph.D.



prof. Ing. Tomáš Kratochvíl, Ph.D. předseda oborové rady

#### **UPOZORNĚNÍ:**

Autor diplomové práce nesmí při vytváření diplomové práce porušit autorská práva třetích osob, zejména nesmí zasahovat nedovoleným způsobem do cizích autorských práv osobnostních a musí si být plně vědom následků porušení ustanovení § 11 a následujících autorského zákona č.121/2000 Sb., včetně možných trestněprávních důsledků vyplývajících z ustanovení části druhé, hlavy VI. díl 4 Trestního zákoníku č. 40/2009 Sb.

### ABSTRAKT

V tejto práci sa venujem základnému prehľadu synchronizácii nosnej a časovania pre OFDM systémy v sieťach 5G. Sú tu rozobrané postupne systémy OFDM, ich vlastnosti a parametre, ktoré systémy OFDM ovplyvňujú a ich pôvod. Ďalej sú analyzované základné spôsoby odhadu a výpočtu ako chýb časovania, hľadania začiatku symbolu, tak posun frekvencie nosných. Poslednou časťou je stručný popis hardvéru pre prenos v pásme milimetrových vĺn na frekvencii 60GHz. Tieto poznatky budú ďalej rozšírené a implementované na už spomenutom reálnom harvérovom setupe.

### KĽÚČOVÉ SLOVÁ

OFDM, 5G, CFO, STO

#### ABSTRACT

Goal of this thesis is to analyse basic algorithms for the carrier and time synchronisation in the OFDM systems in 5G networks. Firtly, basic introduction to OFDM systems, then parameters and properties of the OFDM are discussed. Then estimation and compensation timing and frequency offsets are analysed as well as algorythms for searhcing of the start of the symbols. Last but not least hardware setup, which will be prepared in the DREL department for test of the communication in the millimeter wave band, with frequency of 60GHz is slightly discribed. This thesis is just a introduction for the real future work on this setup.)

### **KEYWORDS**

OFDM, 5G, CFO, STO

WALDECKER, Miroslav. *Algoritmy synchronizace pro systémy 5G v pásmu milimetrových vln*. Brno, Rok, 58 s. Diplomová práca. Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav radioelektroniky. Vedúci práce: prof. Ing. Roman Maršálek, Ph.D.

Vysázeno pomocí balíčku thesis verze 2.63; http://latex.feec.vutbr.cz

#### VYHLÁSENIE

Vyhlasujem, že som svoju diplomovoú prácu na tému "Algoritmy synchronizace pro systémy 5G v pásmu milimetrových vln" vypracoval(a) samostatne pod vedením vedúceho diplomovej práce, využitím odbornej literatúry a ďalších informačných zdrojov, ktoré sú všetky citované v práci a uvedené v zozname literatúry na konci práce.

Ako autor(ka) uvedenej diplomovej práce ďalej vyhlasujem, že v súvislosti s vytvorením tejto diplomovej práce som neporušil(a) autorské práva tretích osôb, najmä som nezasiahol(-la) nedovoleným spôsobom do cudzích autorských práv osobnostných a/alebo majetkových a som si plne vedomý(-á) následkov porušenia ustanovenia §11 a nasledujúcich autorského zákona Českej republiky č. 121/2000 Sb., o práve autorskom, o právach súvisiacich s právom autorským a o zmene niektorých zákonov (autorský zákon), v znení neskorších predpisov, vrátane možných trestnoprávnych dôsledkov vyplývajúcich z ustanovenia časti druhej, hlavy VI. diel 4 Trestného zákoníka Českej republiky č. 40/2009 Sb.

Brno .....

podpis autora(-ky)

### POĎAKOVANIE

Rád bych poděkoval vedoucímu diplomové práce panu prof. Ing. Romanu Maršálkovi, Ph.D. za odborné vedení, konzultace, trpělivost a podnětné návrhy k práci.

Brno .....

podpis autora(-ky)



Faculty of Electrical Engineering and Communication Brno University of Technology Purkynova 118, CZ-61200 Brno Czech Republic http://www.six.feec.vutbr.cz

### POĎAKOVANIE

Výzkum popsaný v tejto diplomovej práci bol realizovaný v laboratóriách podporených projektom SIX; registračné číslo CZ.1.05/2.1.00/03.0072, operačný program Výzkum a vývoj pro inovace.

Brno .....

podpis autora(-ky)

.....





EVROPSKÁ UNIE EVROPSKÝ FOND PRO REGIONÁLNÍ ROZVOJ INVESTICE DO VAŠÍ BUDOUCNOSTI



## OBSAH

Ú	Úvod						
1	Teoretická část studentské práce						
	1.1	Modul	lácia OFDM	12			
	1.2	Problé	emy spojené s OFDM	15			
	1.3 Vhodné modulácie pre 5G						
		1.3.1	FBMC - Filter Bank Multi-Carrier	16			
		1.3.2	UFMC - Universal Filter Multi-Carrier	16			
		1.3.3	GFDM - Generalized Frequency Division Multiplex	18			
	1.4	Modul	lácia F-OFDM	18			
		1.4.1	Návrh tvarovacieho filtra F-OFDM	20			
		1.4.2	Parametre tvarovacieho filtra F-OFDM	22			
<b>2</b>	$\mathbf{Pre}$	nosový	v reťazec F-OFDM a vznik nedokonalostí	25			
		2.0.1	Nedokonalosti v retazci	26			
		2.0.2	Posunutie frekvencie nosnej	27			
		2.0.3	Fázový šum	28			
		2.0.4	Nedokonalosti IQ	28			
		2.0.5	Posuntie frekvencie vzorkovania	29			
		2.0.6	Posuntie časovania symbolov	30			
3	Metódy synchronizácie CFO a STO						
		3.0.1	Metóda Moose-a	31			
		3.0.2	Metóda Schmidl-Cox	32			
		3.0.3	Metóda Van de Beek	33			
	3.1 Simulácie algoritmov v prostredí Matlab						
4	Pop	ois HW	' setup-u	40			
<b>5</b>	Záv	Závěr					
$\mathbf{Li}$	terat	túra		46			
Zo	oznai	m syml	bolov, veličín a skratiek	49			
Zo	oznai	m prílo	h	50			
$\mathbf{A}$	${f A}$ Zdrojové kódy pre Matlab						
в	3 Zdrojové kódy pre Matlab generujúce dáta pre experiment						

## ZOZNAM OBRÁZKOV

1.1	Subnosné pre FDM	12
1.2	Subnosné pre OFDM	13
1.3	Principiálna schéma OFDM modulátora	14
1.4	Principiálna schéma OFDM demodulátora	15
1.5	Vkladanie cyklického prefixu dĺžky L	16
1.6	Štruktúra vysielacej časti FBMC	17
1.7	Štruktúra UFMC	17
1.8	Štruktúra GFDM	18
1.9	Štruktúra vysielacej časti F-OFDM	19
1.10	Štruktúra prijímacej časti F-OFDM	20
1.11	W-OFDM a F-OFDM v časovej oblasti	21
1.12	Tvarovací filter F-OFDM	22
1.13	Impulzová charakteristika tvarovacieho filtra F-OFDM	23
1.14	Porovnanie PSD OFDM a F-OFDM	24
2.1	F-OFDM vysielač	25
2.2	F-OFDM vysielač	26
2.3	Prenosový kanál	26
2.4	Dopplerov posun v závislosti od rýchlosti a fekvencie nosnej	27
2.5	Rotácia konštalačného diagramu v IQ rovine v dôsledku CFO	28
2.6	IQ nesymetrie v prijímači	29
2.7	Začiatok symbolu a okno FFT	30
3.1	Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre ${\rm CFO}=0.1$	35
3.2	Odhad CFO metódou Moose-a, pre CFO = $0.1$	36
3.3	Odhad CFO metódou Beeka, pre CFO = $0.1$	36
3.4	Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre ${\rm CFO}=0.25$	37
3.5	Odhad CFO metódou Moose-a, pre ${\rm CFO}=0.25$	37
3.6	Odhad CFO metódou Beeka, pre ${\rm CFO}=0.25$	38
3.7	Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre ${\rm CFO}=0.4$	38
3.8	Odhad CFO metódou Moose-a, pre CFO = $0.4$	39
3.9	Odhad CFO metódou Beeka, pre $\mathrm{CFO}=0.4$	39
4.1	Principiálna bloková schéma HW setup-u	40
4.2	Modul Backhaul RF pre 60GHz	41
4.3	HW setup - doska AD prevodníka a vysokorýchlostnej dosky spraco-	
	vania údajov	41
4.4	HW setup - doska DA prevodníka a vysokorýchlostnej dosky genero-	
	vania údajov	42
4.5	Bloková schéma reálneho experimentu	42

4.6	Vyslaný OFDM signál	43
4.7	PSD prijatého signálu F-OFDM	44

## ÚVOD

Každých 10 rokov prechádzajú komunikačné technológie revolučnou zmenou - generáciou. Momentálne je na vzostupe piata generácia telekomunikačných služieb 5G. Každá nová generácia prináša nové možnosti komunikácií, ale zároveň sú kladené väčšie požiadavky na rýchlosť prenosu, kapacitu, spoľahlivosť, rozmery a spotrebu. To si vyžaduje nové prístupy.

Kľúčové technológie pre systémy 5G sú [1]:

- Zväčšenie šírky pásma
- Masívne MIMO
- Zhusťovanie sietí
- Nové spôsoby a prístupy modulácií a kódovania
- Flexibilita

Predchádzajúce systémy 4G prinášali vysokú spektrálnu účinnosť, vysokú rýchlosť. Systémy 5G, však budú prinášať nové aplikácie ako napr. MTC (Komunikácia medzi zariadeniami - Machine Type Communication), CR (kognitívne rádio - Cognitive Raddio), Tactile Internet, ktorých požiadavky sú výrazne odlišné oproti 4G sieťam. V MTC budú komunikovať obrovské množstvá zariadení čo znamená ľahkú synchronizáciu, krátke pakety, nízku cenu a spotrebu, Tactile Internet zase vyžaduje veľmy rýchlu odozvu - nízku latenciu. [4].

S masívnym rozšírením komunikujúcich zariadení v systémoch 5G sa počíta s troma hlavnými scenármi komunikunikácií: eMBB (Enhanced mobile broadband), mMTC (Massive machine type communications), URLLC (Ultra-reliable and low latency communications). Pre splnenie náročných požiadaviek na účinné rozdelenie rádiových kanálov a flexibilnú robustnú "numerológiu - kombinácia dĺžky symbolov a rozloženia subnosných" je nutné vyvinúť, alebo začať využívať nové typy modulácií a nové pásma v rádiových kanálov.

Výrazným požiadavkom je vysoká prenosová rýchlosť a energetická účinnosť. Sľubným sa v posledných rokoch stáva použitie nelicencovaného pásma v oblasti milimetrových vĺn s frekvenciou 57-66GHz. Vzhľadom na vysokú frekvenciu síce máme možnosti vysokorýchlostných prenosov napr. video vo vysokom rozlíšení, gigabitový ethernet, prenosy súborov, ale s tým prichádzajú aj problémy. Malé rozmery komponentov v retazci, vysoké vzorkovacie rýchlosti, variabilita pri výrobe v technológii CMOS spôsobujú výrazné rozdiely v parametroch komponentov, čo má za následok nerovnováhy a nesúlad medzi I a Q zložkami vo vysielači a prijímači. Modulácia OFDM je známa svojou extrémnou citlivosťou na CFO (Ofset nosnej frekvencie -Carrier Frequency Offset) a PN (Fázový šum - Phase Noise).

Aj napriek výborným vlastnostiam OFDM sa s týmto typom modulácie ako kandidátom v systémoch 5G nepočíta, práve pre problémy s CFO a PN a problémami s kompenzáciou, nemožná flexibilita - dynamická zmena numerológie, navrhujú sa modulácie odvodené, poprípade iné neortogonálne modulácie. [5] navrhol možný spôsob kompenzácie CFO. V tejto práci sa venujem metódam synchronizácie nosnej a synchronizácie časovania pre OFDM a odvodeným moduláciám.

## 1 TEORETICKÁ ČÁST STUDENTSKÉ PRÁCE

### 1.1 Modulácia OFDM

OFDM (Ortogonal Frequency Division Multiplex ) patrí medzi systémy s viacerými nosnými. [7]. Táto metóda je známa už z obdobia druhej svetovej vojny. Avšak až s príchodom technologických prostriedkov pre výpočet FFT a IFFT sa znovu dostal do popredia a hojne sa využíva ako v bezdrôtových sieťach LTE a Wi-Fi, tak v digitálnej televízii a rádiu najmä pre možnú vysokú rýchlosť prenosu, využitím pásma, dobrej odolnosti voči frekvenčne selektívnemu úniku, úzkopásmovému rušeniu a jednoduchšej ekvalizácii. Má však svoje nevýhody a to problémy so synchronizáciou, náchylnosťou na CFO a PAPR

OFDM je systém s viacerými nosnými, ktorá delí pásmo na viaceré sub-nosné. Ide v podstate o rozloženie dátového toku na viacero paralelných vetví. Oproti štandardnému systému s viacerými nosnými, OFDM používa ortogonálne subnosné, ktoré vďaka tejto ortogonalite môžu byť veľmi blízko seba (navzájom sa prekrývajú), bez toho aby spôsobovali ICI - navzájom sa ovplyvňovali.

Rozloženie nosných v štandardnom frekvenčnom multiplexe:

Rozloženie nosných v OFDM:



Obr. 1.1: Subnosné pre FDM.



Obr. 1.2: Subnosné pre OFDM.

Matematicky vieme popísať signál OFDM v časovej oblasti [7]:

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{m=0}^{M-1} A_{m,n} Rect_T (t - nT) e^{j2\pi m \frac{t}{T}}$$
(1.1)

,kde

- m číslo nosnej
- n poradie symbolu
- A vyslaný symbol v n-tom poradí na m-tej nosnej
- T perióda jedného symbolu

Funkcia  $Rect_T(t - nT)$  predstavuje pravoúhle okno v časovej oblasti s dĺžkou T, čo zodpovedá *sinc* vo frekvenčnej oblasti. Kmitočty jednotlivých nosných sú:

$$\omega_m = 2\pi f_m = \frac{2\pi m}{T} \tag{1.2}$$

Vzdialenosť medzi dvomi nosnými je tým  $\frac{1}{T}$ , preto tam kde má m-tá nosná maximum, majú ostatné nosné nulový výkon, z čoho vyplíva vlastnosť absencie ICI. Pre M nosných máme hornú frekvenciu rovnú:

$$\omega_M = \frac{2\pi M}{T} \tag{1.3}$$

Z čoho pre vzorkovací kmitočet:

$$f_{vz} = \frac{M}{T} \tag{1.4}$$

a i-tá vzorka:

$$t = i \frac{T}{M} \tag{1.5}$$

dosadením do (1.1):

$$s(i\frac{T}{M}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{m=0}^{M-1} A_{m,n} Rect_T (i\frac{T}{M} - nT) e^{\frac{j2\pi mt}{M}}$$
(1.6)

Keď uvažujeme nejaký n-tý symbol na intervale T, potom (1.6) prejde na:

$$s(i\frac{T}{M}) = \sum_{m=0}^{M-1} A_{m,n} e^{\frac{j2\pi mt}{M}}$$
(1.7)

čo je vzťah pre IFFT. Odtiaľ vyplíva základný spôsob modulácie.

- Namapujeme postupnosť symbolov po M-ticiach
- Po blokoch spočítame IFFT
- Výstup serializujeme a vyšleme

Príjem OFDM prebieha podobne ako vysielanie, kde vďaka symetrii vieme spočítať vyslané symboly.

- Vstup deserializujeme
- Po blokoch spočítame FFT
- Detekujeme prijaté M-tice a z nich serializujeme vyslané symboly

Modulátor a demodulátor sú navzájom komplementárne. Bloková schéma vysielača:



Obr. 1.3: Principiálna schéma OFDM modulátora



Obr. 1.4: Principiálna schéma OFDM demodulátora

### 1.2 Problémy spojené s OFDM

V komunikačnom kanále prijímač prijíma kvôli viaccestnému spôsobu šírenia signálu niekoľko rovnakých časovo posunutých replík signálu. To spôsobí, že zatiaľ čo priamou cestou prijímame začiatok n-teho symbolu zároveň prijímame nepriamou cestou koniec predchádzajúceho n-1 symbolu. To nevyhnutne spôsobí ISI, (Inter-symbol interference) [9]. Pre elimináciu medzisymbolových interferencií je zaužívaná technika vkladania ochranného intervalu Ng na začiatok každého OFDM symbolu. Jeho dĺžka je vhodne zvolená v závislosti na predpokladanej dobe oneskorenia nepriamej cesty v komunikačnom kanály. Táto doba musí byť známa a musíme s ňou počítať už pri návrhu OFDM a spôsobí plytvanie prostriedkami. Väčšinou je ochranný interval pod  $\frac{1}{4}N$ .

Poznáme základné dva typy ochranných intervalov.

- ZP zero padding
- CP cyclic prefix

ZP - zero padding, alebo vkladanie nulového intervalu má výhodu v jednoduchej implementácii a vysielanom výkone z toho vyplívajúcej spotrebe. Avšak ak príjmeme viacero takýchto symbolov nastane porušenie ortogonality a tým ICI. Preto je vhodnejšia technika CP - cyclic prefix, kedy vkladáme pred symbol presnú kópiu z pred konca OFDM symbolu s definovanou dĺžkou L.

Ďalším problémom je rozprestrenie spektra OFDM, kde nastáva prienik do okolitých kanálov. Preto sú krajné subnosné väčšinou nevyužité. Takisto v okolí jednosmernej zložky sú takisto nevyužité. Tie nazývame ochranné, alebo virtuálne subnosné. Všetky potom jednotne ochranné pásmo. OFDM sa v spektre rozprestiera



Obr. 1.5: Vkladanie cyklického prefixu dĺžky L

pomerne v širokom pásme. Pre zamedzenie prieniku do okolitých kanálov používame v časovej oblasti okno.

Posledným hlavným problémom OFDM je príliš veľký PAPR (Peak to Avarage Power Reduction), čo znamená, že vo vysielači nemože výkonový zosilňovač pracovať blízko saturácie, z čoho vyplíva znížená energetická účinnosť.

### 1.3 Vhodné modulácie pre 5G

V podstate všetky modulácie, ktoré sa ukazujú ako vhodný kandidáti pre siete 5G používajú rôzne typy tvarovacích filtrov. Tým sa efektívne potláčajú prieniky mimo pásma a zvyšuje spektrálna účinnosť. Na druhú stranu, sa zmenšuje ortogonalita medzi subnosnými a tým vznikajú interferencie medzi nosnými ICI (Inter-Carrier interference), čo musí byť kompenzované a tým sa zvyšuje výpočtová náročnosť.

### 1.3.1 FBMC - Filter Bank Multi-Carrier

Prvou z perspektívnych modulácií je FBMC (Filter Bank Multi-Carrier). Hlavnou myšlienkou je filtrovanie jednotlivých subnosných vo vysielacej aj prijímacej strane. V závislosti od použitých filtrov a štruktúr sa vyvíjajú rôzne princípy implementácie FBMC napr. SMT - Staggered Modulated Multitone, CMT - Cosine Modulated Multitone alebo FMT - Filtered Multitone. Na obr. 1.6. je zobrazená štruktúra vysielača FBMC SMT ako ju navrhuje [15], kde je vytvorený pomocou FIR štruktúry založenej na Root Raised Cosine filtry polyfázový filter  $A_k$  dĺžky k. Výhodou FBMC je napríklad možná implementácia vo fragmentovanom spektre, výborná robustnosť na chyby časovania. Nevýhodou však je zlá implementácia MIMO ako Alamoutiho časovo priestorové kódovanie.

### 1.3.2 UFMC - Universal Filter Multi-Carrier

Na rozdiel od FBMC, kde je použitý polyfázový filter, je v UFMC (Universal Filter Multi-Carrier) použitý filter zvlášť pre každé subpásmo a väčšinou je pre každé pásmo rovnaký. Táto štruktúra umožňuje flexibilné rozloženie subpásiem v dostupnom použiteľnom spektre. Dá sa naň pozerať ako na kompromis medzi FBMC a



Obr. 1.6: Štruktúra vysielacej časti FBMC

FBMC. Na obr. 1.7 je zobrazená štruktúra FBMC vysielača. Symboly  $d_0, d_1, \ldots, d_n$ sú komplexné symboly QPSK, M-QAM, ktoré sa rozdelia - namapujú medzi jednotlivé bloky s IFFT. Výhody FBMC sú spektrálna účinnosť porovnateľná s FBMC, možná komunikácia s veľmi malým oneskorením, flexibilita. Nevýhodou je parciálna strata ortogonality, nie je moc vhodná pre vysokorýchlostné prenosy, interferencia medzi prekrývajúcimi sa subpásmami a výpočtová náročnosť v prijímači, keďže je nutnné použiť FFT s veľa bodmi.



Obr. 1.7: Štruktúra UFMC

#### 1.3.3 GFDM - Generalized Frequency Division Multiplex

Motiváciou pre GFDM (Generalized Frequency Division Multiplex) bolo rozloženie použiteľného spektra medzi užívateľov do jednotlivých segmentov pomocou bánk filtrov, ktoré sú dynamické, a tým je takáto štruktúra veľmi vhodná pre implementáciu v kognitývnych rádiách.



Obr. 1.8: Štruktúra GFDM

Zo štruktúry GFDM vysielača, obr. 1.8 je vidieť, že je tu zavedený aj cyklický prefix a cyklický suffix, každé subpásmo môže mať rôznu šírku. Filtrácia je implementovaná kruhovou konvolúciou. Výhody GFDM sú nižší PAPR (Peak to Avarage Power Reduction), malé úniky v spektre. Nevýhodou je znovu výpočtová náročnosť, nutnosť použitia prispôsobeného filtra s potlačením interferencií ICI (Inter-Carrier interference) a ISI (Inter-symbol interference), komplikácie s implementáciou MIMO, veľmi komplikovaný odhad chýb časovania STO (Ofset časovania symbolu - Symbol Timing Offset) a CFO (Ofset nosnej frekvencie - Carrier Frequency Offset).

### 1.4 Modulácia F-OFDM

V predchádzajúcich generáciách komunikácií (4G, LTE,...) prevládalo použitie OFDM (Ortogonal Frequency Division Multiplex ) modulácie, v prichádzajúcej generácii je nutné, abz bola modulácia flexibilná - flexibilná numerológia. Takúto vlastnosť majú modulácie odvodené z OFDM, čo je dosiahnuté buď použitím okna, W-OFDM (Windowed Orthogonal Frequency Division Multiplex) alebo filtrovaním F-OFDM (Filtered Orthogonal Frequency Division Multiplex) v subpásme. To je dosiahnuté rozdelením pásma na niekoľko subpásiem s možnosťou rôznej numerológie na rozdiel od štandardnej OFDM modulácie. Na obr. 1.9 je zobrazená principiálna štruktúra F-OFDM vysielača a na obr 1.10 principiálna schéma F-OFDM prijímača. Vysielané dáta sa rozdelia medzi jednotlivé subpásma, kde každé subpásmo je zvlášť mapované a modulované pomocou IFFT, čomu zodpovedá štandardná OFDM modulácia. Následuje vloženie cyklického prefixu. Po vložení cyklického prefixu je nutné tvarovať spektrum filtrom, ktorý je základom F-OFDM modulácie. Zo štrukturálnej schémy je vidieť, že nie je dôležité, aby boli jednotlivé subpásma rovnaké, to znamená, že sú použité rôzne IFFT, s rôznzm počtom bodov, s rôznymi vzdialenosťami medzi subnosnými, to zaručuje vysokú flexibilitu.



Obr. 1.9: Štruktúra vysielacej časti F-OFDM

Z obr. 1.9 možeme rozdeliť moduláciu na dve časti:

- Generovanie signálu v subpásme
- Tvarovanie spektra filtrom

Generovanie signálu v subpásme je v podstate generovanie OFDM signálu s cyklickým prefixom a vyznačuje sa vlastnou numerológiu - vzdialenosti subnosných, dĺžka cyklického prefixu nezávisle na subpásme.

Podstatnou je práve druhá časť modulátora a tou je tvarovanie spektra filtrom. Jeho hlavnou úlohou je zabránenie prieniku - presakovania do okolitých subpásiem. [16].



Obr. 1.10: Štruktúra prijímacej časti F-OFDM

Ilustrácia aplikovanie okna a filtrácie na signál je vidieť na obr. 1.11. Tvarovanie spektra je možné tromi spôsobmi:

- Filtrovanie subnosných: Na každú zo subnosných v rámci subpásma je aplikovaný Sinc. Toto sa uplatňuje pri modulácii W-OFDM
- Filtrovanie subpásma: CP-OFDM modulované subpásmo prechádza filtrom, ktorého šírka pásma je veľmi blízka šírke pásma subpásma. To má za následok potlačenie postranných únikov oproti OFDM.
- Kombinácia filtrovania subnosných a subpásiem

Matematický možeme popísať F-OFDM symbol v diskrétnej oblasti ako OFDM symbol:

$$s(n) = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k=0}^{N-1} A_k e^{\frac{j2\pi kn}{N}}$$
(1.8)

a aplikovať konvolúciu, ktorá predtavuje tvarovací filter:

$$s_f(n) = s(n) * h_f(n)$$
 (1.9)

, kde  $h_f(n)$  je impulzová charakteristika výstupného tvarovacieho filtra.

#### 1.4.1 Návrh tvarovacieho filtra F-OFDM

Pre správnu funkciu F-OFDM je nutné navrhnúť tvarovací filter, ktorý má spĺňa nasledovné podmienky [16]:



Obr. 1.11: W-OFDM a F-OFDM v časovej oblasti

- Prenos v pásme priepustnosti (v oblasti všetkých subnosných daného subpásma) čo najviac plochý, aby nedochádzalo k skresleniam jednotlivých subnosných.
- Ostrý prechod do pásma nepriepustnosti, aby sa neovplyvňovali subpásma medzi sebou
- Vysoký útlm v pásme nepriepustnosti

Funkcia *sinc* s nekonečným rozvojom, má vo frekvenčnej oblasti obdĺžnikový priebeh. Takýto filter by bol ideálny, problém je však, že takýto filter nevieme implementovať. Riešením je použiť okno, ktorým takýto filter upravíme. Na výber je viacero okien používaných v digitálnom spracovaní signálov:

• Štvorcové okno:

$$h(n) = K.rect \frac{n - \frac{M}{2}}{M}$$
(1.10)

• Blackmanovo okno:

$$h(n) = K.(0.42 - 0.5.\cos\frac{2\pi n}{M} + 0.08.\cos\frac{4\pi n}{M})$$
(1.11)

• Hammingovo okno:

$$h(n) = K.(0.54 - 0.46.\cos\frac{2\pi n}{M})$$
(1.12)

• Hanningovo okno:

$$h(n) = K.(0.5 - 0.5.\cos\frac{2\pi n}{M})$$
(1.13)

, kde K - normalizačná konštanta, M je dĺžka filtra. Po vynásobení sincah(n) dostaneme výsledný filter pre F-OFDM.

$$h_c(n) = K \frac{\sin(2\pi f_c(n - \frac{M}{2}))}{n - \frac{M}{2}} . h_{win}(n)$$
(1.14)

#### 1.4.2 Parametre tvarovacieho filtra F-OFDM

Odporúčaný návrh tvarovacieho filtra pre F-OFDM je možné nájsť v [16]. Nech je šírka subpásma W, dĺžka filtra  $T_w$  šírka pásma filtra sinc B. Najskôr je vhodné zvoliť šírku pásma pre filter *sinc*, ktorá je:

$$B = W + 2.\delta W \tag{1.15}$$

V ďalšom kroku navrhneme okno, podľa odporúčania:

$$h_{win}(n) = (0.5(1 + \cos(\frac{2\pi n}{L-1})))^{0.6}$$
(1.16)

, kde L je dĺžka filtra, v našom prípade rád filtra + 1  $L = F_o + 1$ . Funkciu sinc generujeme:

$$h_s(n) = sinc((B) \cdot \frac{n}{N}), -\lfloor \frac{L}{2} \rfloor \le n \le \lfloor \frac{L}{2} \rfloor$$
(1.17)

$$h_s(n) = sinc((W+2.\delta W).\frac{n}{N}), -\lfloor\frac{L}{2}\rfloor \le n \le \lfloor\frac{L}{2}\rfloor$$
(1.18)



Obr. 1.12: Tvarovací filter F-OFDM

Následne koeficienty tvarovacieho filtra normalizujeme:

$$h(n) = \frac{h_s(n).h_{win}(n)}{\sum_n h_s(n).h_{win}(n)}$$
(1.19)

Poslednou operáciou je posunutie filtra na frekvenciu  $f_c$ , ktorá je v strede subpásma: Princíp som overil v prostredí Matlab. Na obr. 1.13 je výsledná impulzová charakteristika filtra:



Obr. 1.13: Impulzová charakteristika tvarovacieho filtra F-OFDM

A na obr.1.14 je zobrazené porovnanie spektrálnych výkonových hustôt pre rovnaké parametre a dáta, modulované OFDM modrý priebeh a F-OFDM, červený priebeh. Evidentný je výrazný pokles v pásme mimo subpásma.



Obr. 1.14: Porovnanie PSD OFDM a F-OFDM

## 2 PRENOSOVÝ REŤAZEC F-OFDM A VZNIK NEDOKONALOSTÍ

S príchodom architektúr schopných pracovať na stále vyšších pracovných frekvenciách je stále populárnejšia architektúra prijímača a vysielača s priamou konverziou, kde sa pásmový signál zmiešava priamo v kvadratúrnom zmiešavači do základného pásma.

Bloková schéma vysielača je na obr. 2.1. Vstupné dáta sú v modulátore, v tomto prípade F-OFDM, modulované do kvadratúrnej a priamej zložky. Tieto sú potom pomocou interpolácie posunuté do vyššieho pásma a filtrované. Do tejto chvíle všetko prebieha v digitálnej doméne. Číslicové signály sú následne prevedené do analógovej oblasti DA prevodníkmi. Tie sú taktované prvým zdrojom hodinového kmitočtu sampling clock, yodpovedajúcemu vzorkovacej frekvencii. Nasleduje filtrácia a modulácia na vzsokofrekvenčný signál kvadratúrnym modulátorom, riadeným lokálnym oscilátorom s požadovanou frekvenciou nosnej v priamej zložke a s rovnakou frekvenciou, ale fázovo posunutou v kvadratúrnej zložke. Tento signál je ďalej filtrovaný a zosilnený vysokofrekvenčným zosilňovačom PA.



Obr. 2.1: F-OFDM vysielač

Prijímacia strana pracuje presne opačne obr.2.2. Vysokofrekvenčný signál je zosilnený nízkošumovým zosilňovacom LNA a filtrovaný pásmovou priepusťou. Následne je demodulovaný kvadratúrnym demodulátorom z pasmového signálu na kvadratúrny a priamy signál, znovu pomocou vysokofrekvenčného signálu generovaného lokálnym oscilátorom. Následne je filtrovaný a konvertovaný z analógového signálu na číslicový pomocou A/D prevodníkov, ktorých vzorkovanie je riadené generátorom hodinového signálu - Sampling clock. Po filtrácii a decimácii je privedený na demodulátor.



Obr. 2.2: F-OFDM vysielač

Medzi prijímačom a vysielačom je prenosový kanál - médium, ktorým sa vysokofrekvenčný signál šíri obr 2.3.



Obr. 2.3: Prenosový kanál

#### 2.0.1 Nedokonalosti v reťazci

Žiadny systém nie je idálny, ani v tomto prípade, každý z blokov v prenosovom reťazci vnáša do systému nedokonalosti.

Obvody vo vysokofrekvenčnej časti vnášajú do systému šum a rôzne nelinearity a to najmä zosilňovače a modulátory. V tejto práci sa zaoberám vplyvom ostatných nedokonalostí systému.

#### 2.0.2 Posunutie frekvencie nosnej

Lokálne oscilátory v prijímači a vysielači nikdy nebudú pracovať na rovnakej frekvencii. Tolerancia komponentov pri výrobe spôsobí, že nosná frekvencia vo vysielači a nosná frekvencia v prijímači bude posunutá. Napr. pre frekvenciu 60GHz a presnosť oscilátora 10ppm vo vysielacej a prijímacej strane ak je jeden posunutý o 10ppm nahor a druhý o 10ppm nadol:

$$\Delta f = 2.f_c \cdot \delta f = 2.60 \cdot 10^9 \cdot 10 \cdot 10^{-6} = 1, 2MHz \tag{2.1}$$

To predstavuje vážny problém pre modulácie založené na viacerých ortogonálnych nosných. Takýto posun vo frekvencii je viac ako vzdialenosť medzi jednotlivými subnosnými, označuje sa CFO (Ofset nosnej frekvencie - Carrier Frequency Offset) a spôsobuje interferencie medzi nosnými a narúša ortogonalitu medzi nosnými v systémoch založených na moduláciách ako OFDM. Ďalším možným zdrojom CFO je Dopplerov posun, ten však nieje výrazný v indoor podmienkach a malých rýchlostiach. Je zanedbateľný oproti CFO spôsobeného oscilátormi.



Obr. 2.4: Dopplerov posun v závislosti od rýchlosti a fekvencie nosnej

Modelovanie CFO je jednoduché [17], ide o komplexné posunutie vo frekvencii o  $\Delta f$  signálu v základnom pásme.

$$y_L(t) = x_L(t).e^{j\Delta f.t} \tag{2.2}$$

Frekvenčný posun má za následok rotáciu bodov v IQ rovine, čo znemožňuje demoduláciu bez kompenzácie.



Obr. 2.5: Rotácia konštalačného diagramu v IQ rovine v dôsledku CFO

#### 2.0.3 Fázový šum

Ďalšia nedokonalosť úzko spätá s oscilátormi a CFO je fázový šum. Oscilátory nepracujú iba na jednej jedinej frekvencii ale vyznačujú sa fázovým šumom. Ten je jednak spôsobený vlastným oscilátorom a taktiež fázovým závesom riadeným napätím. Túto vlastnosť vieme modelovať:

$$y_L(t) = x_L(t).e^{j.\Theta(t)} \tag{2.3}$$

, kde narozdiel od CFO, pri ktorom je posuv konštantný o $\delta f$ , je posuv o $\Theta(t)$ , ktorý je modelovaný ako Wienerov proces s nulovou strednou hodnotou a rozptylom  $2\pi\beta|t|$ , kde  $\beta$  predstavuje pásmo výkonovej hustoty pre pokles o3dB

#### 2.0.4 Nedokonalosti IQ

Pri modulácii a demodulácii v IQ dochádza v zásade k dvom poruchám, spôsobenými rôznymi vlastnosťami jednotlivých vetiev. Prvá nedokonalosť sa týka rôzneho zosilnenia v I vetve a Q vetve. To spôsobí roztiahnutie, alebo kontrakciu konštalačného diagramu v jednej z osí. Nedokonalé posunutie fázy frekvencií oscilátora pre I a Q vetvu, tzn. nie je presne 90° spôsobí typické lichobežníkové deformácie konštalačného diagramu v IQ rovine.



Obr. 2.6: IQ nesymetrie v prijímači

Tieto nesymetrie môžeme modelovať [17]:

$$x_{LP}(t) = x_{RF}(t)x_{LO}(t) = x_I(t)\cos(\omega_0 t) - j x_Q(t)\sin(\omega_0 t)$$
(2.4)

$$\times ((1+\epsilon_R)\cos(\omega_0 t + \Delta\Phi_R) - j(1-\epsilon_R)\sin(\omega_0 t - \Delta\Phi_R)$$
(2.5)

$$x_{LP}(t) = \alpha_R x_L(t) + \beta_R x_L^*(t)$$
(2.6)

$$\alpha_R = \cos(\Delta \Phi_R) - j\epsilon_R \sin(\Delta \Phi_R) \tag{2.7}$$

$$\beta_R = \epsilon_R \cos(\Delta \Phi_R) + j \sin(\Delta \Phi_R) \tag{2.8}$$

#### 2.0.5 Posuntie frekvencie vzorkovania

Vzorkovanie prevodu medzi analógovou a číslicovou doménou je takisto časované pomocou oscilátora. Situácia je podobná ako v prípade posunutia frekvencie nosnej,

ale efekt na signál je rozdielny a je závislý od použitej modulácie a architektúry. Samotné posunutie spôsobí, že signál nebude vzorkovaný v ideálnom čase, ale bude posunutý o nejaké  $\delta$  a tým dôjde k degradácii signálu. Toto posunutie navyše nie je konštantné a pôsobí tu ďalší šum - Jitter.

### 2.0.6 Posuntie časovania symbolov

V prenosovom reťazci vzniká niekoľko oneskorení, ktoré spôsobia, že signál v prijímači je v čase posunutý. Preto symboly v prijímači sú oproti vysielaču časovo posunuté. Pre správnu detekciu a demoduláciu je preto nutné správne zistiť začiatky jednotlivých symbolov,m aby bolo možné umiestniť okno výpočtu FFT korektne, bez medzisymbolových interferencií.



Obr. 2.7: Začiatok symbolu a okno FFT

## 3 METÓDY SYNCHRONIZÁCIE CFO A STO

Pre správnu detekciu a demoduláciu symbolov je nutné odhadnúť správne začiatok symbolov a posunutie frekvencie nosnej najmä pre ortogonálne modulácie ako OFDM a F-OFDM. Metódy, možme rozdeliť podľa dómeny, v ktorej počítame odhad:

- Odhad v časovej oblasti
- Odhad vo frekvenčnej oblasti
- Kombináciou časovej a frekvenčnej oblasti

Podľa spôsobu detekcie, metódy založené na:

- Cyklickom prefixe
- Trénovacom symbole
- Špecifickej preambuly
- Vložením pilotov do symbolu
- Kombináciou

#### 3.0.1 Metóda Moose-a

V roku 1994 Paul H. Moose [11] publikoval metódu korekcie CFO pre OFDM. Odhad posunutia nosnej frekvencie založil na výpočte odhadu maximálnej vierohodnosti dvoch za sebou opakujúcich sa symbolov.

Symbol OFDM je definovaný:

$$x_n = \frac{1}{N} \sum_{k=-K}^{K} X_k e^{\frac{2\pi j n k}{N}}$$
(3.1)

Z dvoch rovnakých po sebe idúcich symbolov dostaneme postupnosť veľkosti 2N:

$$r_{n} = \frac{1}{N} \sum_{k=-K}^{K} X_{k} H_{k} e^{\frac{2\pi j n (k+\epsilon)}{N}}$$
(3.2)

Od tiaľ, k - ty prvok z prvých N bodov DFT:

$$R_{1k} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} r_n e^{-\frac{2\pi j n(k)}{N}}$$
(3.3)

, a k - ty prvok z druhých N bodov DFT:

$$R_{2k} = \frac{1}{N} \sum_{n=N}^{2N-1} r_n e^{-\frac{2\pi j n(k)}{N}}$$
(3.4)

odtiaľ preusporiadaním indexov:

$$R_{2k} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} r_{n+N} e^{-\frac{2\pi j n(k)}{N}}$$
(3.5)

, vzhľadom na posunutie vo frekvencii <br/>o $\epsilon$ a porovnávaním rovnakých symbolov:

$$r_{n+N} = r_n = r_n e^{2\pi j\epsilon} \tag{3.6}$$

a odtiaľ':

$$R_{2k} = R_{1k} e^{2\pi j\epsilon} \tag{3.7}$$

Moose [11] odvodil maximálnu vierohodnostnú funkciu ako:

$$\hat{\epsilon} = \frac{1}{2\pi} tan^{-1} \frac{\sum_{k=-K}^{K} \Im(Y_{2k} Y_{1k}^*)}{\sum_{k=-K}^{K} \Re(Y_{2k} Y_{1k}^*)}$$
(3.8)

#### 3.0.2 Metóda Schmidl-Cox

Timothy M. Schmidl a Donald C. Cox v 1997 publikovali úspešnú metódu spoločnú pre synchronizáciu ako časovania symbolov, tak odhad posunutia frekvencie nosnej. Na rozdiel od metódy Moose, ktorý použil dva rovnaké po sebe idúce symboly Schmidl - Cox zaviedli špeciálny trénovací symbol. Odhad časovania symbolov je založený na hľadaní trénovacieho symbolu obsahujúceho dve identické polovice v časovej oblasti, ktoré zostnú po prechode kanálom rovnaké, až na posuv vo fáze v dôsledku posunutia frekvencie nosnej. Trénovací symbol obsahuje dve rovnaké polovice, ktoré sa generujú z pseudonáhodnej sekvencie na iba nepárnych subnosných, pričom párne zostávajú nulové a celý symbol sa normuje  $\sqrt{2}$  v prípade pri použití viacstavovej modulácie QAM-64 a viac sa použijú body z krajných intervalov konštalačného diagramu.

Nech L je počet vzoriek v prvej polovici trénovacieho symbolu bez cyklického prefixu, potom:

$$P(d) = \sum_{m=0}^{L-1} r_{d+m}^* r_{d+m+L}$$
(3.9)

, čo je možné implementovať pomocou iterácie:

$$P(d+1) = P(d) + (r_{d+L}^* r_{d+2L}) - (r_d^* r_{d+L})$$
(3.10)

a energia trénovacieho symbolu:

$$R(d) = \sum_{m=0}^{L-1} |r_{d+m+L}|^2$$
(3.11)

potom metrika odhadu časovania je:

$$M(d) = \frac{|P(d)|^2}{(R(d))^2}$$
(3.12)

Hľadáme maximum metriky, ktorá zodpovedá vzorke s indexom 0. Pre použitie cyklického prefixu vzniká v priebehu metriky plato, ktoré vnáša do metódy neistotu.

Pre odhad posunutia frekvencie nosej predpokladáme, že medzi polovicami trénovacieho symbolu vznikne fázový posuv:

$$\Phi = \pi T \Delta f \tag{3.13}$$

čo zodpovedá odhadu fázy:

$$\hat{\Phi} = \angle P(d) \tag{3.14}$$

a potom odhad frekvencie za predpokladu vykompenzovaného časovania:

$$\hat{\Delta f} = \frac{\hat{\Phi}}{\pi T} \tag{3.15}$$

#### 3.0.3 Metóda Van de Beek

Metódu, ktorá využíva cyklický prefix pre odhad posunutia časovania symbolov a posuvu frekvencie nosnej publikoval Jan-Jaap van de Beek. [14].

Predpokladom je, že všetky subnosné sú vo frekvencii posunuté o rovnakú hodnotu normalizovaného posunutia  $\epsilon$ . Nech  $\Theta$  je časové posunutie. Potom prijatý signál:

$$r(k) = s(k - \Theta)e^{\frac{2\pi\epsilon k}{N}} + w(k)$$
(3.16)

Pozorovaním okna dĺžky 2N + L vzoriek z r(k) máme možnosť sledovať dve kompletné vzorky symbolu dĺžky N + L. Definujeme množinu:

$$I \in \Theta, \dots, \Theta + L + 1 \tag{3.17}$$

a množinu:

$$I' \in \Theta + N, \dots, \Theta + N + L + 1 \tag{3.18}$$

Pre cyklický prefix a jeho originál v symbole platí pre signál  $r(k), k \in I \cup I^{\circ}$ , že sú navzájom korelované. Pre ostatné platí, že sú tieto navzájom nekorelované. Beek potom definoval logartimickú vierohodnostnú funkciu:

$$\Lambda(\Theta, \epsilon) = \log(f(r|\Theta, \epsilon)) \tag{3.19}$$

$$\Lambda(\Theta, \epsilon) = \log(\prod_{k \in I} \frac{f(r(k), r(k+N))}{f(r(k))fr(k+N)} \prod_{k} f(r)k)$$
(3.20)

$$\Lambda(\Theta, \epsilon) = |\gamma(\Theta)| \cos(2\pi\epsilon + \angle \gamma(\Theta) - \rho \Phi(\Theta))$$
(3.21)

$$\gamma(m) \cong \sum_{k=m}^{m+L-1} r(k)r^*(k+N)$$
 (3.22)

$$\gamma(m) \cong \frac{1}{2} \sum_{k=m}^{m+L-1} |r(k)|^2 + |r(k+N)|^2$$
(3.23)

A odtiaľ:

$$\rho \cong \left| \frac{E(r(k))r^*(k+N)}{\sqrt{E(|r(k)^2)E(|r(k+N)|^2)}} \right|$$
(3.24)

$$\rho = \frac{\sigma_s^2}{\sigma_s^2 + \sigma_n^2} \tag{3.25}$$

Hľadáme maximum logaritmickej vierohodnostnej funkcie (3.20):

$$max_{\Theta,\epsilon}\Lambda(\Theta,\epsilon) = max_{\Theta}max_{\epsilon}\Lambda(\Theta,\epsilon) = max_{\Theta}\Lambda(\Theta,\hat{\epsilon}_{ML}(\Theta))$$
(3.26)

, kde:

$$\hat{\epsilon}_{ML}(\Theta) = -\frac{1}{2\pi} \angle ]\gamma(\Theta) + n \tag{3.27}$$

a

$$\Lambda(\Theta, \hat{\epsilon}_{ML}(\Theta)) = |\gamma(\Theta)| - \rho \Phi(\Theta)$$
(3.28)

Odhady časovania symbolov:

$$\hat{\Theta}_{ML} = argmax(|\gamma(\Theta)| - \rho\Phi(\Theta))$$
(3.29)

a odhad posunu nosnej vo frekvencii:

$$\hat{\epsilon}_{ML} = -\frac{1}{2\pi} \angle \gamma(\hat{\Theta}_{ML}) \tag{3.30}$$

### 3.1 Simulácie algoritmov v prostredí Matlab

V prostredí Matlab som simuloval tri základné algoritmy pre odhad CFO. Algoritmus Moose, Schmindl Cox a Beek. V prílohe sú zdrojové súbory pre generovanie dát, mapovanie pomocou M-QAM, modulácie OFDM a F-OFDM. Ďalej sú posunuté nosné o posuv vo frekvencii normalizovaný na vzdialenosť medzi subnosnými. Následne je tento posuv odhadovaný týmito algoritmami.

- Nfft = 1024;
- Ncp = 128;
- Nsym = 256;
- CFO = 0.1, 0.25 a 0.4;
- SNR = 15dB;
- Modulácia: F-OFDM
- Metódy: Schmidl a Cox, Beek, Moose



Obr. 3.1: Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre $\mathrm{CFO}=0.1$ 



Obr. 3.2: Odhad CFO metódou Moose-a, pre $\mathrm{CFO}=0.1$ 



Obr. 3.3: Odhad CFO metódou Beeka, pre $\mathrm{CFO}=0.1$ 



Obr. 3.4: Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre $\mathrm{CFO}=0.25$ 



Obr. 3.5: Odhad CFO metódou Moose-a, pre $\mathrm{CFO}=0.25$ 



Obr. 3.6: Odhad CFO metódou Beeka, pre $\mathrm{CFO}=0.25$ 



Obr. 3.7: Odhad CFO metódou Schmidla a Coxa, pre $\mathrm{CFO}=0.4$ 



Obr. 3.8: Odhad CFO metódou Moose-a, pre $\mathrm{CFO}=0.4$ 



Obr. 3.9: Odhad CFO metódou Beeka, pre $\mathrm{CFO}=0.4$ 

### 4 POPIS HW SETUP-U

Harvérový setup na fakulte pozostáva z RF Backhaul-u pre pásmo 60GHz firmy Infineon BGT-60. Ide o backhaul v pásme V s možnosťou až 7GHz šírky pásme pre obojsmernú komunikáciu. Modul má kompletne vyriešené zmiešavanie smerom nahor a nadol. Vstupom a výstupom sú dva diferenciálne páry s impedanciou 100 $\Omega$ , ktoré spolu tvoria kvadratúrny pár. RF signál je prístupný pre RX a TX dvoma vlnovodmi.



Obr. 4.1: Principiálna bloková schéma HW setup-u

Pre generovanie a zber dát je použitá karta Texas Instruments TSW14J56. Obsahuje pripojenie pomocou vysokorýchlostného FMC konektora ku kartám s AD a DA prevodníkmi. Toto prebieha štandardom JESD204B s priepustnosťou až 12,5 Gbps 10timi kanálmy. Doska obsahuje pamäť DDR3 s veľkosťou 32Gb. Jadrom celého systému je hradlové pole FPGA ALTERA Arria V s pripojením USB3.0.

Signál z RX časti BGT-60 je privedený pomocou páru IQ na kartu prevodníka AD. Použitý je AD prevodník určený pre RF aplikácie firmy Texas Instruments ADS54J40. ADS54J40 je dvojkanálový AD prevodník s rozlíšením 14bitov a vzorkovacím kmitočtom 1GSps, pričom má 11,2 bitov efektívnych a vstupnú širku pásma 1,2GHz. Interface, ktorým komunikuje s digitálnou časťou je JESD204B štandard. Prevodník je použitý vo vývojovej doske Texas Instruments ADS54J40EVM, ktorá obsahuje vysokorýchlostný FMC konektor, pre priame spojenie s kartou pre zber dát TSW14J56. Doska obsahuje SMA konektory s oboma kanálmi a vstupom pre externé hodiny. Tieto však niesu použité vzhľadom na prispôsobenie k RF BGT-60. Preto sa na ústave vyvíja prispôsobovací obvod.

Generovanie signálu pre TX časť BGT-60 prebieha v prevodníku DA, ktorý generuje IQ pár. DA prevodník je použitý takisto firmy Texas Instruments DAC37J84. Ide o 4 kanálový DA prevodník s rozlíšením 16bit a vzorkovacou frekfenciou 1600MSps. Pripojený je JESD204B vysokorýchlostnými linkami. Použitý je vo vývojovej doske



Obr. 4.2: Modul Backhaul RF pre 60GHz



Obr. 4.3: HW setup - doska AD prevodníka a vysokorýchlostnej dosky spracovania údajov

DAC37J84EVM a takisto má komunikačnú časť vyvedenú na FMC konektor pre pripojenie k doske generátora signálu TSW14J56. Na SMA konektory sú vyvedené 4 kanály z DA prevodníka cez RF transformátory. Tie však ani tu nie sú použité a pripojenie bude prebiehať cez obvod vyvíjaný na ústave UREL.

Pre problémy s kartou A/D prevodníkov sme zvolili alternatívne riešenie, kde vývojovou doskou D/A prevodníkov som generoval diferenciálny signál pre vysielač BGT 60 a druhé BGT 60 bolo pripojené k A/D prevodníkom so vzorkovacou frekvenciou 250MSps.



Obr. 4.4: HW setup - doska DA prevodníka a vysokorýchlostnej dosky generovania údajov



Obr. 4.5: Bloková schéma reálneho experimentu

Spektrum vyslaného OFDM signálu na frekvencii nosnej 62GHz. Spektrum výkonovej hustoty prijatého F-OFDM signálu:



Date: 15.MAY.2018 13:46:21

Obr. 4.6: Vyslaný OFDM signál



Obr. 4.7: PSD prijatého signálu F-OFDM

## 5 ZÁVĚR

V tejto práci som zistil, aká komplexná a obšírna je problematika vysokorýchlostného prenosu údajov. Preštudoval som množstvo rôznych algoritmov pre synchronizáciu časovania a odhadu ofsetu nosnej frekvencie. Získal som bližšiu predstavu ako tieto algoritmy pracujú. Zoznámil som sa s harvérom pre prenos v pásme milimetrových vĺn, ktorý sa pripravuje na našom ústave. Keďže do termínu odovzdania práce sme neboli schopní zpojazdniť prijímaciu časť experimentu, boli sme nútení použiť pre spracovanie prijatého signálu kartu Compuscope so štvrtinovou vzorkovacou frekvenciou.

## LITERATÚRA

 SHAFI, Mansoor, Andreas F. MOLISCH, Peter J. SMITH, et al. 5G: A Tutorial Overview of Standards, Trials, Challenges, Deployment, and Practice. IEEE Journal on Selected Areas in Communications [online]. 2017, 35(6), 1201-1221 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/JSAC.2017.2692307. ISSN 0733-8716. Dostupné z URL:

<http://ieeexplore.ieee.org/document/7894280/>.

- [2] KOSCHEL, Leszek a Andreas KORTKE. Frequency synchronization and phase offset tracking in a real-time 60-GHz CS-OFDM MIMO system. In: 2012 IEEE 23rd International Symposium on Personal, Indoor and Mobile Radio Communications (PIMRC) [online]. IEEE, 2012, s. 2281-2286 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/PIMRC.2012.6362736. ISBN 978-1-4673-2569-1. Dostupné z URL: <a href="http://ieeexplore.ieee.org/document/6362736/">http://ieeexplore.ieee.org/document/6362736/</a>>.
- [3] WU, Fenfang, Yabo LI a Minjian ZHAO. Estimation of TX I/Q imbalance at the RX side with RX I/Q imbalance and carrier frequency offset for OFDM systems. In: 2014 IEEE Globecom Workshops (GC Wkshps) [online]. IEEE, 2014, s. 960-965 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/GLOCOMW.2014.7063557. ISBN 978-1-4799-7470-2. Dostupné z URL:
  <a href="http://ieeexplore.ieee.org/document/7063557/">http://ieeexplore.ieee.org/document/7063557/</a>.
- [4] TIWARI, Shashank, Sourav CHATTERJEE a Suvra Sekhar DAS. Comparative analysis of waveforms for fifth generation mobile networks. In: 2016 IEEE International Conference on Advanced Networks and Telecommunications Systems (ANTS) [online]. IEEE, 2016, s. 1-6 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/ANTS.2016.7947770. ISBN 978-1-5090-2193-2. Dostupné z URL: <a href="http://ieeexplore.ieee.org/document/7947770/">http://ieeexplore.ieee.org/document/7947770/</a>.
- [5] KIM, Jun-woo, Jang-won MOON, Seungjae BAHNG, Young-jo BANG a Younok PARK. A research on carrier frequency offset estimation for 5G telecommunication. In: 2014 International Conference on Information and Communication Technology Convergence (ICTC) [online]. IEEE, 2014, s. 864-866 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/ICTC.2014.6983314. ISBN 978-1-4799-6786-5. Dostupné z URL:

<http://ieeexplore.ieee.org/document/6983314/>.

[6] MINN, Hlaing, Qi ZHAN, Naofal AL-DHAHIR a Huang HUANG. In-Phase and Quadrature Timing Mismatch Estimation and Compensation in Millimeter-Wave Communication Systems. IEEE Transactions on Wireless Communications [online]. 2017, 16(7), 4317-4331 [cit. 2017-12-12]. DOI: 10.1109/TWC.2017.2696947. ISSN 1536-1276. Dostupné z URL: <a href="http://ieeexplore.ieee.org/document/7913714/>">http://ieeexplore.ieee.org/document/7913714/></a>.

- [7] MARŠÁLEK, Roman. Teorie rádiové komunikace. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav radioelektroniky, 2012. ISBN isbn978-80-214-4503-1.
- [8] MARŠÁLEK, Roman. Teorie rádiové komunikace simulace v SW Matlab. Brno: Vysoké učení technické v Brně, Fakulta elektrotechniky a komunikačních technologií, Ústav radioelektroniky, 2012. ISBN isbn978-80-214-4504-8.
- CHIUEH, Tzi-Dar, Pei-Yun TSAI a I-Wei. LAI. Baseband receiver design for wireless MIMO-OFDM communications. 2nd ed. Singapore: John Wiley, 2012. ISBN isbn978-1-118-18818-7.
- [10] CHIUEH, Tzi-Dar a Pei-Yun. TSAI. OFDM baseband receiver design for wireless communications. Hoboken, NJ: John Wiley and Sons (Asia), c2007. ISBN isbn978-0-470-82234-0.
- [11] MOOSE, P.H. A technique for orthogonal frequency division multiplexing frequency offset correction. IEEE Transactions on Communications [online]. 42(10), 2908-2914 [cit. 2017-12-13]. DOI: 10.1109/26.328961. ISSN 00906778. Dostupné z URL:

<http://ieeexplore.ieee.org/document/328961/>.

[12] MOOSE, P.H. A technique for orthogonal frequency division multiplexing frequency offset correction. IEEE Transactions on Communications [online]. 42(10), 2908-2914 [cit. 2017-12-13]. DOI: 10.1109/26.328961. ISSN 00906778. Dostupné z URL:

<http://ieeexplore.ieee.org/document/328961/>.

- [13] MINN, H., M. ZENG a V.K. BHARGAVA On timing offset estimation for OFDM systems. IEEE Communications Letters [online]. 2000, 4(7), 242-244
   [cit. 2017-12-13]. DOI: 10.1109/4234.852929. ISSN 1089-7798. Dostupné z URL: <a href="http://ieeexplore.ieee.org/document/852929/">http://ieeexplore.ieee.org/document/852929/</a>>.
- [14] VAN DE BEEK, J.J., M. SANDELL a P.O. BORJESSON. ML estimation of time and frequency offset in OFDM systems. IEEE Transactions on Signal Processing [online]. 45(7), 1800-1805 [cit. 2017-12-13]. DOI: 10.1109/78.599949. ISSN 1053587x Dostupné z URL:

<http://ieeexplore.ieee.org/document/599949/>.

- [15] NA, Dongjun a Kwonhue CHOI. Low PAPR FBMC. IEEE Transactions on Wireless Communications [online]. 2018, 17(1), 182-193 [cit. 2018-05-15]. DOI: 10.1109/TWC.2017.2764028. ISSN 1536-1276 Dostupné z URL: <http://ieeexplore.ieee.org/document/8077770/>.
- [16] HiSilicon Huawei. f-OFDM scheme and filter design [online]. 2016, 3GPP TSG RAN WG1 Meeting 85, R1-165425 Dostupné z URL: <https://portal.3gpp.org/ngppapp/CreateTdoc.aspx?mode=view& contributionId=708027>.
- [17] HORLIN, Francios. a Andre. BOURDOUX Digital compensation for analog front-ends: a new approach to wireless transceiver design. Hoboken, NJ: J. Wiley, c2008. ISBN 978-0-470-51708-6.

## ZOZNAM SYMBOLOV, VELIČÍN A SKRATIEK

MTC	Komunikácia medzi zariadeniami - Machine Type Communication
CR	kognitívne rádio - Cognitive Raddio
OFDM	Ortogonal Frequency Division Multiplex
OFDM-CP	Ortogonal Frequency Division Multiplex - Cyclic Prefix
FBMC	Filter Bank Multi-Carrier
GFDM	Generalized Frequency Division Multiplex
CFO	Ofset nosnej frekvencie - Carrier Frequency Offset
STO	Ofset časovania symbolu - Symbol Timing Offset
PN	Fázový šum - Phase Noise
FFT	Rýchla Fourierova transformácie - Fast Fourier Transform
IFFT	Inverzná rýchla Fourierova transformácie - Inverse Fast Fourier
	Transform
PAPR	Peak to Avarage Power Reduction
ICI	Inter-Carrier interference
ISI	Inter-symbol interference
SNR	Odstup signál šum - Signal to noise ratio
eMBB	Enhanced mobile broadband
mMTC	Massive machine type communications
URLLC	Ultra-reliable and low latency communications
UFMC	Universal Filter Multi-Carrier
GFDM	Generalized Frequency Division Multiplex
W-OFDM	Windowed Orthogonal Frequency Division Multiplex
F-OFDM	Filtered Orthogonal Frequency Division Multiplex
$f_{ m vz}$	vzorkovací kmitočet

## ZOZNAM PRÍLOH

Α	Zdrojové	kódy	pre	Matlab					51
в	Zdrojové	kódy	pre	Matlab	generujúce	dáta	pre	experiment	57

```
1
   function [outputfreq, freqdiff] = DopplerShift(freq,vel)
\mathbf{2}
   %Calculate Doppler shift, based on frequncy and velocity
3
4
   c = 299792458; %speed of light
\mathbf{5}
   outputfreq = freq.*((c+vel)./(c));
6
7
   freqdiff = freq - outputfreq;
8
   end
9
10
11
   [Freq, Vel] = meshgrid(1e9 : 5e9 : 100e9, -10:1:10);
12
   [FreqShifted, FreqDelta] = DopplerShift(Freq, Vel);
13
   surf(Freq/1e9, Vel, FreqDelta/1e3)
14
   xlabel('Frequency_[GHz]');
15
   ylabel('Velocity_[ms^-^1]')
16
   zlabel('Frequency_shift[kHz]')
17
  hold on
18
   contour(Freq/1e9, Vel, FreqDelta/1e3,'ShowText','on')
19
```

```
1
  % Function return matrix [Nx1] random data
2
  % of the M modulation order
3
  %
4
  % Miroslav Waldecker
5
  6
7
8
  function [data] = BuildData(N data, M order)
9
      data = randi([0 M_order-1], N_data, 1);
10
  end
11
12
  13
  % Function return Mapped Data using M-QAM
14
  %
15
  % Miroslav Waldecker
16
  % % % % % % % % % % % % % % % % % % %
17
18
  function [mapped_symbols] = MapData(input_data, M_order)
19
20
  %Create object for M-QAM Modulation
21
       objQAMMod = comm.RectangularQAMModulator('ModulationOrder', M_o:
22
                    'PhaseOffset', 0,
23
  'BitInput', false, ...
                    'SymbolMapping', 'Binary');
24
  % Pass Data to Modulation Object
25
      mapped_symbols = objQAMMod(input_data);
26
27
  end
```

```
1
  % Function return ofdm symbol
2
  %
3
  % Parameters:
4
  % inputsymbols -> symbols to be modulated
5
  % Nfft -> nomber of IFFT points (num subcarriers)
6
  % Pilots -> matrix[index_pilots, value]
7
  % nullcarriers -> vector of null indecies
8
  % nullquard -> null quards at bounaries
9
  |% M_mod -> Modulation Order
10
  %
11
12
  %
  % Miroslav Waldecker
13
   14
15
   function [ofdmsymbol] = ofdm_modulator(inputsymbols, Nfft, pilot_in
16
17
   % pilots extract
18
      pilot count = length(pilot ind);
19
20
   % number of null subcarriers
21
      null_carr_count = length(nullcarriers);
22
23
   % number of input symbols
24
      symbols_count = length(inputsymbols);
25
26
   indd = 1:Nfft;
27
   indd(cat(1, pilot_ind, nullcarriers')) = [];
28
   indd = indd(nullguard + 1 : end - nullguard);
29
30
   ofdm_data_prepare = zeros(1,Nfft);
31
   ofdm_data_prepare(indd) = inputsymbols;
32
   ofdm data prepare(pilot ind) = pilot val;
33
34
   ofdmsymbol = ifft(ifftshift(ofdm data prepare));
35
   end
36
```

```
1
  % Filter data to create F-OFDM signal
\mathbf{2}
  %
3
  %
4
  %
5
  % Miroslav Waldecker
6
  7
8
   function [output_sig] = fofdm_filt(input_sig, Nfft, nullguard)
9
10
11
   toneoffset = 2.5;
12
   numUsedCarriers = Nfft - 2* nullguard;
13
14
  filtertaps = floor(Nfft/2) + 1;
15
  filtt = floor(filtertaps/2);
16
  nfilt = -filtt : 1 : filtt;
17
18
   % Sinc (impulse response of filter) (flat freq response)
19
   pbsinc = sinc((numUsedCarriers + 2*toneoffset).*nfilt./Nfft);
20
21
  % Truncation window
22
   wind = (0.5*(1+cos(2*pi.*nfilt/(filtertaps-1)))).^0.6;
23
   fbnormalise = (pbsinc.*wind)/sum(pbsinc.*wind);
24
   filtTx = dsp.FIRFilter('Structure', 'Direct_form_symmetric', 'Numer
25
                           , fbnormalise);
26
  output_sig = filtTx([input_sig'; zeros(filtertaps-1,1)]);
27
28
   % Remove first filtertap/2 and last filtertap/2 samples due to fil
29
   % output_sig = output_sig(filtt + 1 : end - filtt);
30
   end
31
```

```
% % % % % % % % % % % % % % % % % % %
1
   % Compare Power spectral densities of OFDM and F-OFDM signal
2
   %
3
   %
4
   %
\mathbf{5}
  % Miroslav Waldecker
6
   7
8
   % Modulation order 16 -> QAM 16
9
   M order = 16;
10
   % #data in subcarriers
11
  N data = 600;
12
   % FFT point
13
  N_{fft} = 1024;
14
15
   % Generate data
16
   data = BuildData(N_data, M_order);
17
   % Map data
18
   mapped_symbols = MapData(data, M_order);
19
20
   % Create OFDM symbol from data
21
   ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, N_fft, [], [], [], (N_f)
22
   % insert cyclic prefix of length 128
23
   ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, 128, 1);
24
25
   % filter OFDM symbol to create F-OFDM symbol
26
   fofdmsymbol = fofdm filt(ofdmsymbol, N fft, (N fft - N data)/2);
27
28
   % Calculate PSDs of proposed symbols
29
30
   [psd,f1] = periodogram(ofdmsymbol, rectwin(length(ofdmsymbol)), ...
31
                          N fft*2, 1, 'centered');
32
33
   [psd2,f2] = periodogram(fofdmsymbol, rectwin(length(fofdmsymbol)),
                          N_fft*2, 1, 'centered');
34
```

```
psddB = 10*log10(psd);
1
  psddB2 = 10*log10(psd2);
2
3 |figure()
  plot(f1, psddB);
4
5 hold on
6 plot(f2, psddB2);
  grid on
7
   xlabel('Normalizovana_frekvencia')
8
  ylabel('PSD<sub>L</sub>[dBW/Hz]')
9
  title('Porovnanie_PSD_OFDM_vs._F-OFDM')
10
  figure()
11
  plot(abs(xcorr(ofdmsymbol)))
12
   hold on
13
   plot(real(ofdmsymbol))
14
15
16
  figure()
  plot(abs(xcorr(fofdmsymbol)))
17
  hold on
18
   plot(real(fofdmsymbol))
19
```

```
1 %% Function shift signal by CFO

2 function [sigout] = InsertCFO(sigin, cfo, Nfft)

3 sigout = exp(1i*2*pi*cfo*(0:length(sigin)-1)./Nfft).*sigin;

4 end

5 

6 function [sigout] = InsertNoise(sigin,SNR)

7 sigout = awgn(sigin, SNR,'measured');

8 end
```

```
1
   % Function return Schmidl - Cox specific preamble
2
  % Used for Minn
3
   %
4
   % Miroslav Waldecker
5
   6
7
   function [preamble] = SchmidlCoxPreamble(Nfft, Ncarr, M_order, cp_1
8
9
   % random data for preamble generation (should use PN sequence)
10
       preamble_data = BuildData(Ncarr, M_order);
11
   % map data to M-qam
12
       preamble_data = MapData(preamble_data, M_order);
13
   % make preamble periodic
14
       preamble_data((1: 2 : end)) = 0;
15
16
17
   % create half of the preamble
       preamble_symbol_half = ofdm_modulator(preamble_data, Nfft, [],
18
19
   % create preamble and insert CP
20
       preamble = [preamble_symbol_half preamble_symbol_half];
21
       preamble = insert_CP(preamble, cp_len, 1);
22
   end
23
24
   25
   % Compare Power spectral densities of OFDM and F-OFDM signal
26
   %
27
   %
28
29
   %
   % Miroslav Waldecker
30
   % % % % % % % % % % % % % % % % % %
31
32
   % Modulation order 16 -> QAM 16
33
   M_order = 16;
34
   % #data in subcarriers
35
   N_data = 48;
36
   % FFT point
37
   N_fft = 64;
38
   %cp length
39
   cp_len = 16;
40
41
   % Generate data
42
                               57
   data = BuildData(N_data, M_order);
43
   % Map data
44
   mapped symbols = MapData(data, M order):
45
```

```
% Create OFDM symbol from data
1
   ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, N_fft, [], [], [], (N_f)
2
   % insert cyclic prefix of length 128
3
   ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, cp_len, 1);
4
\mathbf{5}
   % filter OFDM symbol to create F-OFDM symbol
6
   fofdmsymbol = fofdm_filt(ofdmsymbol, N_fft, (N_fft - N_data)/2);
7
8
   preamble = SchmidlCoxPreamble(N fft, N data, M order, cp len);
9
10
   11
   % Insert prefix
12
   %
13
   % inputsymbol, cp_len -> length of guard interval
14
   % gi_type -> 0 - Null
15
   %
                 1 - Cyclic Prefix
16
17
   %
   % Miroslav Waldecker
18
   % % % % % % % % % % % % % % % % % % %
19
20
   function [outputsymbol] = insert_CP(inputsymbol, cp_len, gi_type)
21
22
   outputsymbol = [inputsymbol(end-cp_len+1:end)*gi_type inputsymbol];
23
24
   end
25
26
27
   function [ofdmsymbol] = ofdm_modulator(inputsymbols, Nfft, pilot_in
28
29
   % pilots extract
30
      pilot_count = length(pilot_ind);
31
32
   % number of null subcarriers
33
      null_carr_count = length(nullcarriers);
34
35
   % number of input symbols
36
      symbols_count = length(inputsymbols);
37
38
   indd = 1:Nfft;
39
   indd(cat(1, pilot_ind, nullcarriers')) = [];
40
   indd = indd(nullguard + 1 : end - nullguard);
41
42
                                 58
   ofdm data prepare = zeros(1,Nfft);
43
   ofdm_data_prepare(indd) = inputsymbols;
44
   of dm data prepare (pilot ind) = pilot val:
45
```

```
function [output_sig] = fofdm_filt(input_sig, Nfft, nullguard)
1
2
3
  toneoffset = 2.5;
4
5
   numUsedCarriers = Nfft - 2* nullguard;
6
  filtertaps = floor(Nfft/2) + 1;
7
   filtt = floor(filtertaps/2);
8
   nfilt = -filtt : 1 : filtt;
9
10
   % Sinc (impulse response of filter) (flat freq response)
11
  pbsinc = sinc((numUsedCarriers + 2*toneoffset).*nfilt./Nfft);
12
13
   % Truncation window
14
   wind = (0.5*(1+cos(2*pi.*nfilt/(filtertaps-1)))).^0.6;
15
   fbnormalise = (pbsinc.*wind)/sum(pbsinc.*wind);
16
   filtTx = dsp.FIRFilter('Structure', 'Direct_form_symmetric', 'Numer
17
18
                             , fbnormalise);
   output_sig = filtTx([input_sig'; zeros(filtertaps-1,1)]);
19
20
   % Remove first filtertap/2 and last filtertap/2 samples due to fil
21
   % output_sig = output_sig(filtt + 1 : end - filtt);
22
   end
23
24
25
   % Modulation order 16 -> QAM 16
26
  M order = 16;
27
   % #data in subcarriers
28
29
   N_data = 600;
  |% FFT point
30
  N_{fft} = 1024;
31
  N_{CP} = 128;
32
  SNRdb = 20;
33
   N_sym = 256;
34
   Cfo_{inserted} = 0.25;
35
36
   % Generate data
37
   data = BuildData(N_data, M_order);
38
   % Map data
39
   mapped_symbols = MapData(data, M_order);
40
```

```
% Create OFDM symbol from data
1
   ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, N_fft, [], [], [], (N_f)
\mathbf{2}
   % insert cyclic prefix of length 128
3
   ofdmsymbol = insert CP(ofdmsymbol, N CP, 1);
4
5
   % filter OFDM symbol to create F-OFDM symbol
6
   fofdmsymbol = fofdm filt(ofdmsymbol, N fft, (N fft - N data)/2);
\overline{7}
   train_data_ofdm = [];
8
   train_data_fofdm = [];
9
   train_symb = SchmidlCoxPreamble(N_fft, N_data, M_order, N cp);
10
   train_data_ofdm = [train_data_ofdm train_symb];
11
   train symb = fofdm filt(train symb, N fft, (N fft - N data)/2);
12
   train_data_fofdm = [train_data_fofdm train_symb'];
13
14
15
   cp data ofdm = [];
   cp_data_fofdm = [];
16
     for ii = 1 : N_sym
17
           data = BuildData(N_data, M_order);
18
           mapped_symbols = MapData(data, M_order);
19
           ofdmsymbol = ofdm modulator(mapped symbols, N fft, [], [],
20
           ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, 128, 1);
21
           fofdmsymbol = fofdm filt(ofdmsymbol, N fft, (N fft - N data
22
           cp_data_ofdm = [train_data_ofdm cp_data_ofdm ofdmsymbol];
23
           cp_data_fofdm = [train_data_fofdm cp_data_fofdm fofdmsymbol
24
       end
25
26
27
   snr = 10^{(-SNRdb/10)};
28
29
   Tx = cp_data_fofdm;
30
31
   Rx = InsertCFO(Tx, Cfo_inserted, N_fft);
32
   Rx = InsertNoise(Rx, SNRdb);
33
```

```
%Estimation Beek
1
2
             = zeros(1, N_sym*(N_fft+N_CP)-N_fft);
3
   phi hat
   gamma_hat = zeros(1, N_sym*(N_fft+N_CP)-N_fft);
4
5
   for n = 1:N_sym*(N_fft+N_CP)-(N_fft+N_CP)
6
       phi=0;gamma=0;
7
       for m = n:n+N CP-1
8
            phi = phi+ (Rx(m)*conj(Rx(m)) + Rx(m+N fft)*conj(Rx(m+N fft)))
9
            gamma = gamma+ Rx(m)*conj(Rx(m+N_fft));
10
       end
11
       phi_hat(n) = abs(gamma) - (snr/(snr+1))*phi;
12
       gamma_hat(n) = -angle(gamma)/(2*pi);
13
   end
14
   RecData = zeros(1, N_sym*N_fft);
15
   for sym = 1:N_sym
16
      Rec = Rx((N_fft+N_CP)*(sym-1)+1 + N_CP:(N_fft+N_CP)*sym);
17
      RecData((sym-1)*N_fft+1:(sym*N_fft)) = fft(Rec, N_fft)/sqrt(N_ff
18
   end
19
20
   figure(11)
21
   scatter(real(RecData), imag(RecData))
22
   figure(2)
23
   plot(phi_hat);title('Odhaduzaciatkuusymbolu');
24
   grid on;
25
26
   [val,thetaEst]=findpeaks(phi_hat,'minpeakdistance',N_fft);
27
   figure(3)
28
   title('Odhad_CFO_Beek');
29
   plot(gamma_hat(thetaEst),'xr');
30
   grid on;
31
   CFO_est_Beek = gamma_hat(thetaEst);
32
33
   %Estimation Schmidl-Cox
34
35
   CFO_{est} = zeros(N_{sym} - 5);
36
37
   for n = 1 : N sym - 5
38
       Rx_win = Rx(((n - 1) * (N_fft+N_CP) + 1) : (N_fft+N_CP) * (n + 1)
39
       ind = N_fft+2*N_CP+1;
40
       ind_data = 2*N_fft+2*N_CP+1;
41
       Rx_rect = Rx_win(ind_data:end);
42
       nn = 1: N CP;
43
       CFO est(n) = angle(Rx rect(nn+N fft)*Rx rect(nn)')/(2*pi);
44
45
   end
```

```
1
   %Estimation Moose
\mathbf{2}
3
   for n = 1 : N_{sym} - 5
4
      Rx_win = Rx(((n - 1) * (N_fft+N_CP) + 1) : (N_fft+N_CP) * (n + 4)
5
      ind = N_{fft+2*N_CP+1};
6
      ind_data = 2*N_fft+2*N_CP+1;
7
      Rx_rect = Rx_win(ind_data:end);
8
      RX1(1,:)= fft(Rx_rect(1:N_fft),N_fft);
9
      RX1(2,:) = fft(Rx_rect(N_fft+1:2*N_fft), N_fft);
10
      CFO_est(n) = angle(RX1(2,:)*RX1(1,:)')/(2*pi);
11
12
   end
13
   figure(5)
14
   plot(CF0_est,'x');title('Odhad_CF0_Moose');
15
   grid on;
16
   CFO_est_Moose = CFO_est;
17
18
   figure(6)
19
   plot(CFO est Beek,'xr');
20
   hold on
21
   grid on
22
   plot(CFO_est_SchCox, 'og');
23
   plot(CFO_est_Moose,'xb');
24
```

## B ZDROJOVÉ KÓDY PRE MATLAB GENERUJÚCE DÁTA PRE EXPERIMENT

```
1 %% sync symb + 8 payload * 64
2
3 % Modulation order 16 -> QAM 16
4 M_order = 16;
5 % #data in subcarriers
6 N_data = 600;
7 % FFT point
8 N_fft = 1024;
9 N_cp = 128;
10
11 data_count = 64;
```

```
1
   %% CP-OFDM/F-OFDM
2
   cp_data_ofdm_200 = [];
3
   cp_data_fofdm_200 = [];
4
\mathbf{5}
   for nn = 1 : data_count
6
       for ii = 1 : 8
7
           data = BuildData(N_data, M_order);
8
           mapped symbols = MapData(data, M order);
9
           ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, N_fft,
                                                                   [], [],
10
           ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, 128, 1);
11
                                                                  - N_data
           fofdmsymbol = fofdm_filt(ofdmsymbol, N_fft, (N_fft)
12
           cp_data_ofdm_200 = [cp_data_ofdm_200 ofdmsymbol];
13
           cp_data_fofdm_200 = [cp_data_fofdm_200 fofdmsymbol',];
14
       end
15
16
   end
17
   cp_data_ofdm_1g = resample(cp_data_ofdm_200, 10, 1);
18
   cp_data_fofdm_1g = resample(cp_data_fofdm_200, 10, 1);
19
20
21
   %% Train symbol OFDM/F-OFDM
22
23
   train_data_ofdm_200 = [];
24
   train_data_fofdm_200 = [];
25
26
   for nn = 1 : data count
27
       train_symb = SchmidlCoxPreamble(N_fft, N_data, M_order, N_cp);
28
       train_data_ofdm_200 = [train_data_ofdm_200 train_symb];
29
       train_symb = fofdm_filt(train_symb, N_fft, (N_fft - N_data)/2);
30
       train_data_fofdm_200 = [train_data_fofdm_200 train_symb'];
31
32
       for ii = 1 : 8
33
           data = BuildData(N_data, M_order);
34
           mapped_symbols = MapData(data, M_order);
35
           ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, N_fft,
                                                                  [], [],
36
           ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, 128, 1);
37
           fofdmsymbol = fofdm_filt(ofdmsymbol, N_fft, (N_fft - N_data
38
           train_data_ofdm_200 = [train_data_ofdm_200 ofdmsymbol];
39
           train_data_fofdm_200 = [train_data_fofdm_200 fofdmsymbol'];
40
       end
41
   end
42
                                 64
43
   train_data_ofdm_1g = resample(train_data_ofdm_200, 10, 1);
44
   train data fofdm 1g = resample(train data fofdm 200, 10, 1):
45
```

```
1
   %% Hiperlan OFDM/F-OFDM
\mathbf{2}
3
   % Modulation order 16 -> QAM 16
4
   M \text{ order} = 16;
\mathbf{5}
   % #data in subcarriers
6
   N_data = 53;
7
  % FFT point
8
  N_fft = 64;
9
   N_{cp} = 16;
10
11
   hlan_data_ofdm_200 = [];
12
   hlan data fofdm 200 = [];
13
14
   hlan symb = hiperlanpreamble()';
15
   hlan symb f = fofdm filt(hlan symb, N fft, floor(N fft - N data)/2)
16
17
   for nn = 1 : data_count
18
19
       hlan_data_ofdm_200 = [hlan_data_ofdm_200 hlan_symb];
20
       hlan data fofdm 200 = [hlan data fofdm 200 hlan symb f ];
21
22
       for ii = 1 : 8
23
            data = BuildData(N_data, M_order);
24
            mapped_symbols = MapData(data, M_order);
25
            ofdmsymbol = ofdm_modulator(mapped_symbols, 64, [], [], [1:
26
            ofdmsymbol = insert_CP(ofdmsymbol, 16, 1);
27
            fofdmsymbol = fofdm filt(ofdmsymbol, N fft, floor(N fft - N
28
            hlan_data_ofdm_200 = [hlan_data_ofdm_200 ofdmsymbol];
29
            hlan_data_fofdm_200 = [hlan_data_fofdm_200 fofdmsymbol'];
30
       end
31
   end
32
33
   hlan_data_ofdm_1g = resample(hlan_data_ofdm_200, 20, 1);
34
   hlan_data_fofdm_1g = resample(hlan_data_fofdm_200, 20, 1);
35
```